

Elektron relativistliku elektrodünaamika vaatenurgast

Näide arvuti kasutamisest teoreetilises füüsikas

Ülo Uder

II osa

Sissejuhatus

I osas kasutasime Fourier rida. Seda sai seal tehtud mitte eriti targalt. Reas kasutatavate perioodide T_r ja T_z määramine ei olnud kuigi täpne. Kui laiendada põhi-vaatevälja nii, et reaga lähendatavad funktsioonid kahanevad laienduse lõpus täpselt nulliks, siis võib määrata T_r ja T_z täpselt ja neid ei ole tarvis keeruliste programmidega ligikaudselt hinnata. Laiendamine on ka vajalik seetõttu, et mitteperioodilise funktsiooni lõplikku löiku lühikese reaga lähendades tekivad löigu otstel olulised vead. Muuseas, I trükitud osas on kopeerimisel tekkinud viga lk 35 kahe viimase joonise ees. Kaduma on läinud valem (muidugi omistamismärgiga):

$$VZz_{i, 33-ka} = -VZz_{i, ka} \quad VZz \text{ märgid on pooler väljal valed. Sellest tulenevalt on lk 37 tabelis toodud hälvetesummad mujaltoodutest tublisti suuremad.}$$

Selle töö käigus leidsin, et veelgi edukamaks osutub **silindriliste funktsioonide kasutamine lähendusreas**. Lihtsamad neist on Besseli funktsioonid J_0 ja J_1 . Neid kasutame nii, et sätime nende 0-kohad just laiendusala piirile, kus ka lähendatav funktsioon peab nullistuma. Seejuures kasutame funktsioonide nullkohtade tabelit, tähistatud massiividega $O0$ ja $O1$. Besseli funktsioonid ja nende tuletised koordinaadi x järgi on antavad integraalidega ($m = 0$ ja 1):

$$J_0(m, x) := \frac{1}{\pi} \int_0^\pi \cos(m \cdot t - x \cdot \sin(t)) dt$$

$$J_1(m, x) := \frac{1}{\pi} \int_0^\pi \sin(m \cdot t - x \cdot \sin(t)) \cdot \sin(t) dt$$

2.40482555769577
5.52007811028631
8.65372791291101
11.7915344390143
14.9309177084878
18.0710639679109
21.2116366298793
24.3524715307493
27.4934791320403
30.634606468432
33.7758202135667
36.917098353664
40.0584257646283
43.1997917131769
46.341188371662
49.4826098973968
52.624051841115
55.76551075502
58.9069839260809
62.0484691902272
65.1899648002069
68.3314693298569

3.83170597020746
7.01558666981562
10.1734681350627
13.3236919363155
16.4706300508776
19.6158585104682
22.7600843805928
25.9036720876184
29.0468285349169
32.1896799109744
35.3323075500839
38.4747662347716
41.6170942128145
44.7593189976528
47.9014608871857
51.0435351835717
54.1855536410613
57.327525437901
60.4694578453475
63.6113566984812
66.7532267340986
69.8950718374958

Laiendamine toimub r ja z kasvu suunas. Põhi-välja koordinaadid muutusid nii:

$$\Delta r := 0.048783531336088$$

$$i := 0..33 \quad r_i = \Delta r \cdot i$$

$$r_{33} = 1.60985653409092$$

$$\Delta z := 0.097567062672177$$

$$k := 0..33 \quad z_k = \Delta z \cdot k - r_{33}$$

Kummaski suunas lisame 16 väljapunkti. Saame nn lähendusala, kus koordinaatide indeksid on il ja kl ning koordinaadid r_l ja z_l (teine täht on kõigil el).

$$il := 0..49 \quad r_{l_{il}} := il \cdot \Delta r$$

$$kl := 0..32 \quad z_{l_{kl}} := z_{17} + \Delta z \cdot kl$$

$z_l = 0$ kohal, kus $z = 0$.

Saadud koordinaadid r_l ja z_l asendame koordinaatidega x ja y , mis omandavad laienduse piiril väär-

O0 :=	71.4729816035937	O1 :=	73.0368952255731
	74.6145006437018		76.1786995846415
	77.7560256303881		79.3204871754763
	80.8975558711376		82.4622599143735
	84.0390907769382		85.6040194363502
	87.1806298436412		88.7457671449264
	90.3221726372105		91.8875042516951
	93.4637187819449		95.0292318080447
	96.6052679509968		98.1709507307911
	99.7468198586806		101.312661823039
	102.888374254195		104.454365791283
	106.029930916452		107.596063259504
	109.171489649805		110.737754780899
	112.313050280495		113.879440847595
	115.454612653667		117.021121898892
	118.596176630873		120.162798328149
	121.737742087951		123.304470488636
	124.879308913233		126.446138698517
	128.020877006008		129.587803245297
	131.162446275214		132.72946438851
	134.304016638305		135.871122364789
	137.445588020284		139.01277738866
	140.587160352854		142.154429655859

rows(O0) = 45

rows(O1) = 45

tuse 1:

$$x_{il} := \frac{r_{il}}{r_{l49}} \quad y_{kl} := \frac{z_{kl}}{z_{l32}}$$

Siis $\Delta x := x_1 \quad \Delta y := y_1 - y_0$

$$dr = drl \quad dz = dzl$$

$$dx = \frac{drl}{r_{l49}} = \frac{dr}{r_{l49}} \quad dy = \frac{dzl}{z_{l32}} = \frac{dz}{z_{l32}}$$

Näiteks vpu diferentsiaalvõrrand

$$v_p \cdot \frac{d}{dr} v_{pu} + v_z \cdot \frac{d}{dz} v_{pu} = v_{ap}$$

vab = vap · 10⁻⁴ omandab kuju:

$$\frac{v_p}{r_{l49}} \frac{d}{dx} v_{pu} + \frac{v_z}{z_{l32}} \frac{d}{dy} v_{pu} = v_{ab} \quad (1)$$

vap määramist vt I osast.

Võrrandile otsime üldlahendit kujul:

$$v_{pu} = UR \cdot Rf(x, y, nr, nz, \mu_r, \mu_z, C) \quad (2)$$

kus UR esitab "ääretingimusi" ja Rf() on rida:

$$Rf(x, y, nr, nz, \mu_r, \mu_z, C) = \sum_{j=0}^{jm} \sum_{t=0}^{tm} C_{j+(jm+1) \cdot t} \cdot J_i(nr, \mu_r \cdot x) \cdot J_i(nz, \mu_z \cdot y)$$

nr ja nz on 0 või 1, Besseli funktsioonide J₀ ja J₁ indeksid. μ_r ja μ_z nende

nullkohad O0 ja O1. Sellisel juhul on Besseli funktsioonide J_i() väärtused laienduse piiril x=1 või y=1 alati nullid. Rida sobib funktsioonidele, mis muudavad lähendusalas märki (tunnus tu=1). Osutub, et juhtudel, kui funktsioon on kasutusalas ühemärgiline, sobib paremini positiivsete funktsioonidega rida (tunnus tu=2):

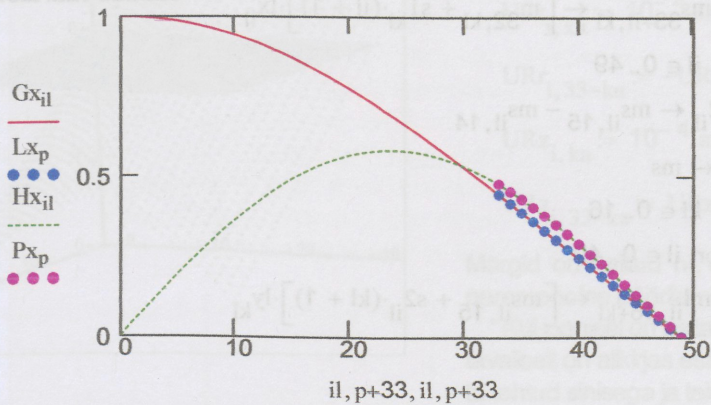
$$Rf(x, y, nr, nz, \mu_r, \mu_z, C) = \sum_{j=0}^{jm} \sum_{t=0}^{tm} C_{j+(jm+1) \cdot t} \cdot |J_i(nr, \mu_r \cdot x)| \cdot |J_i(nz, \mu_z \cdot y)|$$

Rea kordajate määramine lõpeb lineaarse võrrandsüsteemi lahendamisega. Et käesolevas ülesandes on kõik kahemõõtmelised funktsioonid sümmeetrilised või assümmeetrilised z = 0 tasandi suhtes, ei saa võrrandite lahendamisel kasutada mõlemat poolt – lineaarselt üksteisest sõltuvate võrrandite vältimise mõttes. Kasutame ainult z>0 poolt, kl = 0..32. Selles pooles määratud suurused on teisele poolele ülekantavad sümmeetria järgi.

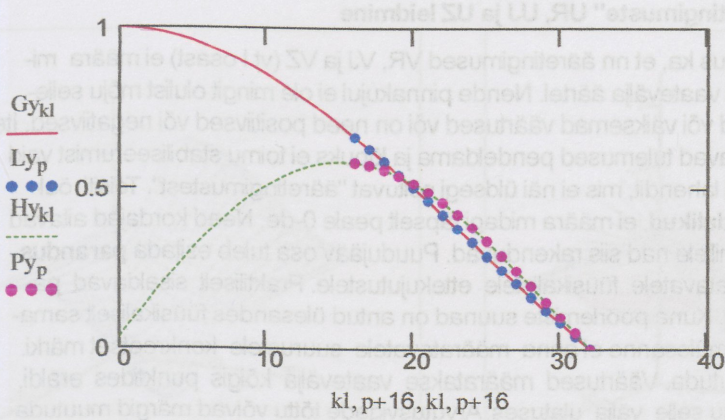
Laiendamistegevus on võetud kokku programmis LAL(m,nx,ny). m on laiendatav 34x17 massiiv. Piiril i= 33 arvutame 32. ja 31. põhiväljas saadud rea väärtuste vahe, mis näitab laiendatava funktsiooni kasvu kiirust. Sellega alustame laiendamist, lisades kahandava teguri, mille valib nx (=0 või 1). See viib funktsiooni väärtuse 0-ni laiendamisala lõpus – 49. punktis. Piiril kl = 16 arvutame 15. ja 14. veeru vahe, lisades ny (=0 või 1) valikuga kordava teguri, mis 32. punktis muutub nulliks. i=33 rida ja k=33 veerg põhiväljas jääb laienduse alla ja jääb kasutusest välja – seal on tihti suured arvutusvead. nx ja ny poolt määratavad tegurid leiame J₀- või J₁-st saadavat joont kasutades:

$$G_{x_{il}} := J_i(0, 000 \cdot x_{il}) \quad G_{y_{kl}} := J_i(0, 000 \cdot y_{kl}) \quad H_{x_{il}} := J_i(1, 010 \cdot x_{il}) \quad H_{y_{kl}} := J_i(1, 010 \cdot y_{kl})$$

$$p := 0..16 \quad L_{x_p} := G_{x_{p+33}} \quad L_{y_p} := G_{y_{p+16}} \quad P_{x_p} := H_{x_{p+33}} \quad P_{y_p} := H_{y_{p+16}}$$



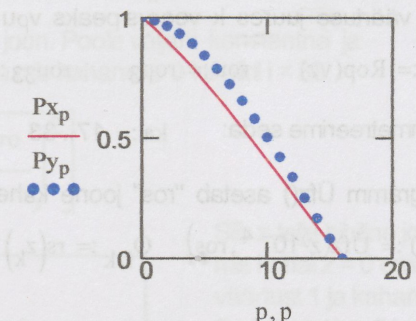
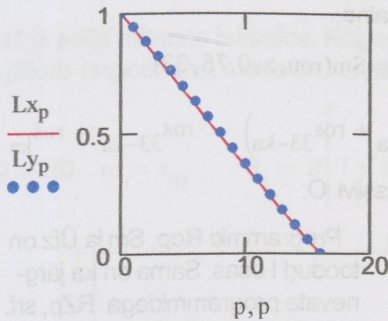
r või x
suunas,
nx mää-
rab Lx
või Px



z või y
suunas,
ny mää-
rab Ly
või Py

Kasutatavad punkt-jooned tandemis nii, et maximumis oleks väärtus 1:

$$L_{x_p} := \frac{1}{G_{x_{33}}} \cdot G_{x_{p+33}} \quad L_{y_p} := \frac{1}{G_{y_{16}}} \cdot G_{y_{p+16}} \quad P_{x_p} := \frac{1}{H_{x_{33}}} \cdot H_{x_{p+33}} \quad P_{y_p} := \frac{1}{H_{y_{16}}} \cdot H_{y_{p+16}}$$



Laiendusprogramm on siis (nx ja ny valime laiendatava funktsiooni järgi, olenevalt sellest, kuidas see käitub lähendusala piiril r=0 või z=0, kas 0 või 1):

```
LAI(m, nx, ny) :=
  lx ← if(nx = 0, Lx, Px)
  ly ← if(ny = 0, Ly, Py)
  for kl ∈ 0..16
    s1_kl ← m32,kl - m31,kl
```

Laiendatud ala kasutatakse selleks, et saada põhivälja osale $r < r_{33}$ ja $z > 0$ parem lähendus reaga $R_f()$. Kõigi füüsi-

```

ms ← m
for kl ∈ 0..16
  for il ∈ 0..16
    ms33+il,kl ← [m32,kl + s1,kl·(il + 1)]·lxil
  for il ∈ 0..49
    s2,il ← msil,15 - msil,14
  ml ← ms
  for kl ∈ 0..16
    for il ∈ 0..49
      mlil,16+kl ← [msil,15 + s2,il·(kl + 1)]·lykl
ml

```

kaliste suuruste arvutamisel kasutatakse ainult põhi-välja alas saadud väärtusi.

"Ääretingimuste" UR, UJ ja UZ leidmine

Uuutel arvutustel selgus ka, et nn ääretingimused VR, VJ ja VZ (vt I osast) ei määra midagi muud kui 0 väärtusi vaatevälja äärel. Nende pinnakujul ei ole mingit olulist mõju sellele, kus tekivad suuremad või väiksemad väärtused või on need positiivsed või negatiivsed. Ite-ratsioonide käigus hakkavad tulemused pendeldama ja lõpuks ei toimu stabiliseerumist vaid tekib 2 - 3 erinevat tüüpi lahendit, mis ei näi üldsegi sõltuvat "ääretingimustest". Teisiti öeldes **tingimused on puudulikud**, ei määra midagi täpselt peale 0-de. Need kordajad aitavad ainult leida üldlahendit, millele nad siis rakenduvad. Puudujääv osa tuleb esitada **parandus-tega**, mis vastavad esitatavatele füüsikalistele ettekujutustele. Praktiliselt sisaldavad parandused märgimuutusi. Kuna pöörlemiste suunad on antud ülesandes füüsikaliselt sama-väärsed, siis ka miinimumülesanne ei anna määratavatele suurustele konkreetset märki. Märk võib juhuslikult muutuda. Väärtused määratakse vaatevälja kõigis punktides eraldi, et saada kujundeid kogu selle välja ulatuses. Arvutusvigade tõttu võivad märgid muutuda juhuslikult.

Esitame "ääretingimuste" saamisviisid siin uuesti väikeste muutustega. Tähistame need UR, UJ ja UZ.

UR ja selle osatuletiste leidmine. Selleks on kõigepealt tarvis teada joont, kus vz muudab märki ehk on 0 (ros_k - antud veeru k juures r väärtus, mille puhul $vz = 0$). Selle r = ros_k väärtuse juures k veerus peaks v_{pu} olema maksimaalne.

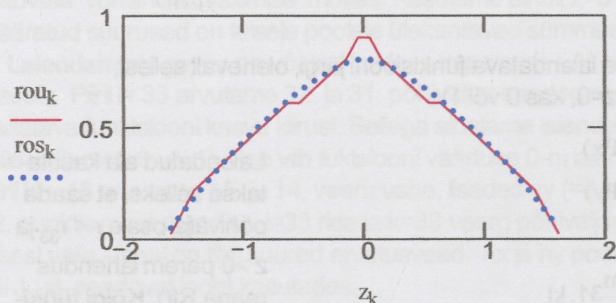
$rop := Rop(vz)$ $rou := rop_3$ $rou_{33} := rou_0$ $ros := Sm(rou, z, 0.75, 33)$

Sümmetreerime seda: $ka := 17..33$ $ros_{ka} := \frac{1}{2} \cdot (ros_{ka} + ros_{33-ka})$ $ros_{33-ka} := ros_{ka}$

Programm Üfz() asetab "ros" joone kahemõõtmelisse massiivi O:

$rs(z) := \text{Üfz}(z \cdot 10^{-4}, ros)$ $O_{i,k} := rs(z_k) - r_i$ $Oo_{i,k} := 0$

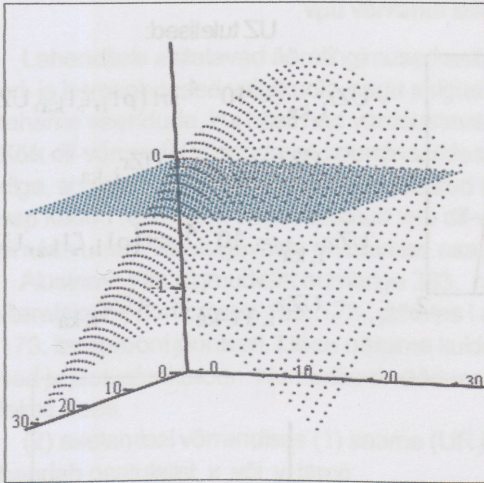
Programmid Rop, Sm ja Üfz on toodud I osas. Sama on ka järgnevatel programmidega RZp, srf, szf, Smrv, Sü ja As.



$$Rz := -RZp(ros)_0$$

$$Rz_{1,33-ka} := Rz_{1,ka}$$

$$Z_k := \left[\frac{(z_k)^2}{(z_{33})^2} - 1 \right]^2$$



O, Oo

$$UR_{i,ka} := Rz_{i,ka} \cdot Z_{ka} \quad UR_{i,33-ka} := -UR_{i,ka}$$

UR tuletised r ja z järgi (märgib 3. täht):

$$URr_{i,ka} := 10^{-4} \cdot srf(\rho 1_i, \zeta 1_{ka}, UR)$$

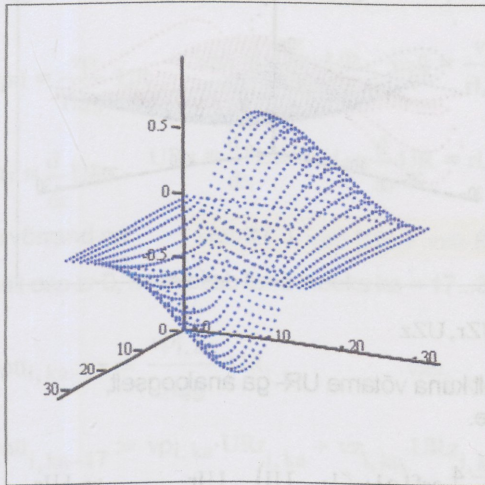
$$URr_{i,33-ka} := -URr_{i,ka}$$

$$URz_{i,ka} := 10^{-4} \cdot szf(\rho 1_i, \zeta 1_{ka}, UR)$$

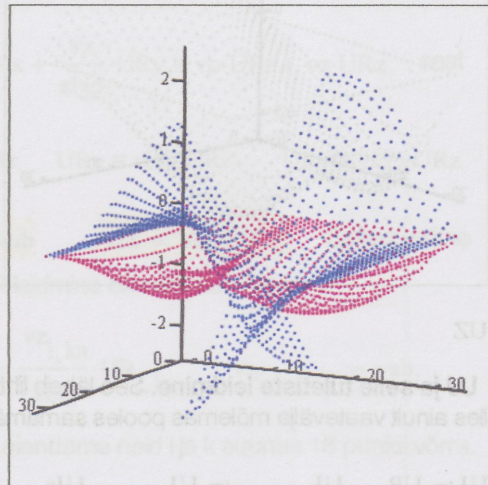
$$URz_{i,33-ka} := URz_{i,ka}$$

Märgid on valitud nii, et r,z-tasandil tekiks parempoolne pöörlemine.

Kui joonisel on esitatud 2 funktsiooni, siis tavaliselt on allkirjas esimese tähisega märgitud tehtud sinisega ja teine punasega.



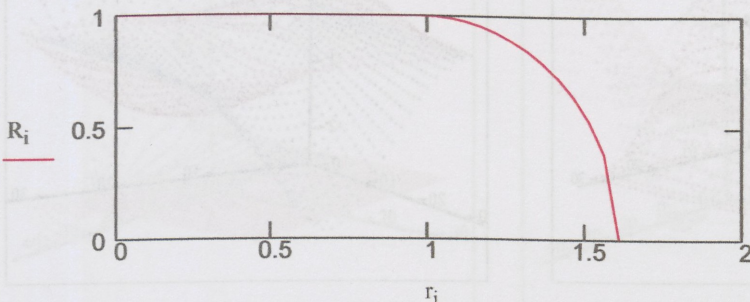
UR



URr, URz

UZ ja selle tuletiste leidmine. Kõigepealt r-suunaline joon. Poole väljani konstantne ja siis jätkub ringjoonena, millele on konstantne puutujaks ja mis kahaneks 0-ks piiril $i = 33$:

$$i0 := 20 \quad r0 := r_{i0} \quad R_i := \text{if} \left[i \leq i0, 1, \sqrt{1 - \left(\frac{r_i - r0}{r_{33} - r0} \right)^2} \right]$$



Siis z-telje sihiline joon, mis kohal $z = 0$ omab väärtust 1 ja kahaneb 0-ni piiridel $k = 0$ ja 33.

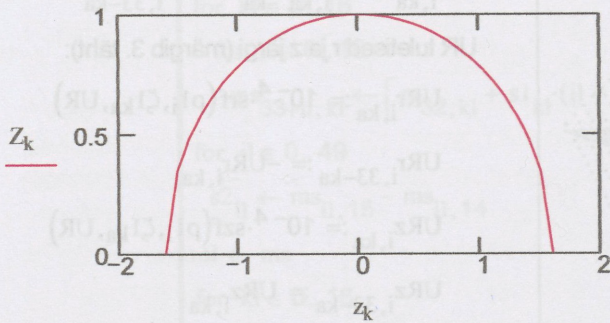
$$Z_k := \sqrt{1 - \left(\frac{z_k}{z_{33}} \right)^2}$$

$$\min(Z) = 0$$

$$RZ_{i,k} := R_i \cdot Z_k$$

$$UZ_{i,k} := RZ_{i,k} \cdot O_{i,k}$$

$$UZ := \text{Sü}(UZ)$$



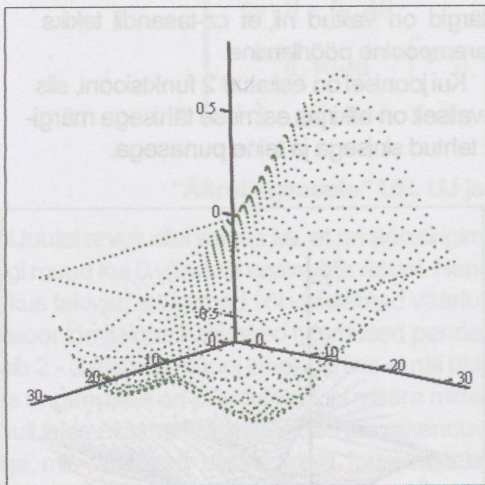
UZ tuletised:

$$UZ_{r,i,ka} := 10^{-4} \cdot \text{srf}(\rho_{1i}, \zeta_{1ka}, UZ)$$

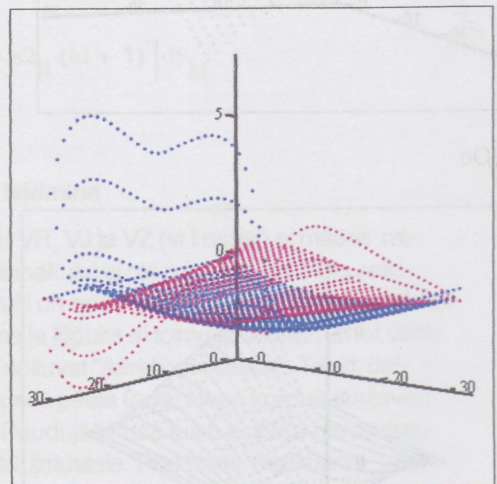
$$UZ_{r,i,33-ka} := UZ_{r,i,ka}$$

$$UZ_{z,i,ka} := 10^{-4} \cdot \text{szf}(\rho_{1i}, \zeta_{1ka}, UZ)$$

$$UZ_{z,i,33-ka} := -UZ_{z,i,ka}$$



UZ

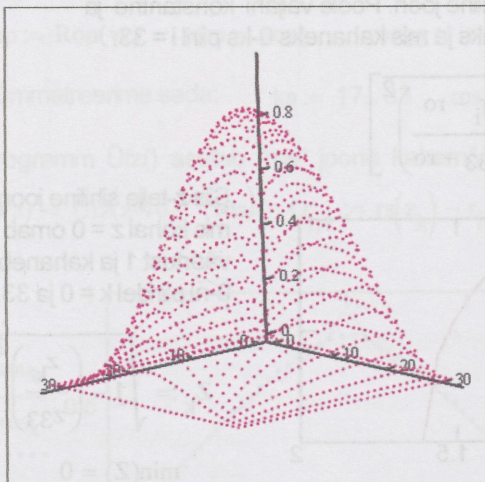


UZ_r, UZ_z

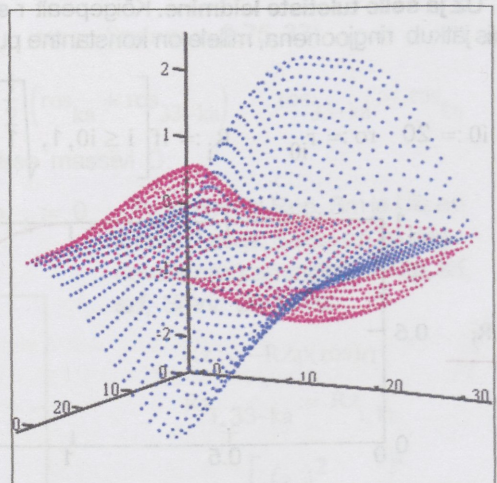
UJ ja selle tuletiste leidmine. See läheb lihtsamalt kuna võtame UR- ga analoogselt, olles ainult vaatevälja mõlemas pooles samamargiline.

$$UJ := UR \quad UJ_{i,33-ka} := UJ_{i,ka} \quad UJ_{r,i,ka} := 10^{-4} \cdot \text{srf}(\rho_{1i}, \zeta_{1ka}, UJ) \quad UJ_{r,i,33-ka} := UJ_{r,i,ka}$$

$$UJ_{z,i,ka} := 10^{-4} \cdot \text{szf}(\rho_{1i}, \zeta_{1ka}, UJ) \quad UJ_{z,i,33-ka} := -UJ_{z,i,ka}$$



UJ



UJ_r, UJ_z

vpu võrrandi lahendamine

Lahenditele esitatavad ääritingimused esitame üldlahenditele. Nende saamiseks ei ole eri- ja homogeenised vajalikudki, nagu selgus I osas. Eri lahendeid määrame ainult siis, kui tahame veenduda, kui hästi nad võrdsustavad dif-võrrandite vaba liiget võrrandi teise poolega. Kõik dif-võrrandid teisendame koordinaatidesse x,y. Ülevalpool sai seda tehtud vpu võrrandiga, so valem (1) ja üldlahend on avaldatud UR ja rea Rf() korrutisega (2). Vaba liige arvutub vap kaudu (arvutatud I osas esitatud vpu dif-võrrandi vaba liikme valemiga). Selles osas me ei näita uuesti väljatugevuste arvutamise osa ja nende kaudu vabade liikmete arvutamist.

Alustame ikka algmudelilist numbriga 363., nagu esimeses osas ja sooritame 18 kordust (iteratsioon) numbritega 156..173., jätkates I osa numeratsiooni lõpust. Allpool ongi trükitud 173. iteratsiooni joonised. Lisas näitame kuidas varieerusid kõigi iteratsioonide sisendkiirused ja jaotusfunktsioon. Numbrilised väärtused on toodud tabelina kõigi iteratsioonide puhul teksti sees.

(2) asetamisel võrrandisse (1) saame (UR ja Rf tähisele liituv kolmas täht x või y tähendab osatuletist x või y järgi):

$$\left(\frac{vp}{rl49} \cdot UR_x + \frac{vz}{zl32} \cdot UR_y \right) \cdot Rf + \frac{vp}{rl49} \cdot UR \cdot Rfx + \frac{vz}{zl32} \cdot UR \cdot Rfy = vab \quad \text{Tähistame tekkinud kordajad:}$$

$$vpü = \frac{vp}{rl49} \cdot UR \quad vzü = \frac{vz}{zl32} \cdot UR \quad \text{võü} = \frac{vp}{rl49} \cdot UR_x + \frac{vz}{zl32} \cdot UR_y = vp \cdot UR_r + vz \cdot UR_z, \text{ sest}$$

$$UR_r = \frac{d}{dr} UR \quad UR_x = \frac{d}{dx} UR = rl49 \cdot \frac{d}{dr} UR = rl49 \cdot UR_r \quad UR_y = zl32 \cdot UR_z$$

Siis võrrand on: $\text{võü} \cdot Rf + vpü \cdot Rfx + vzü \cdot Rfy = vab$ $vab := vap \cdot 10^{-4}$ Sellest valime

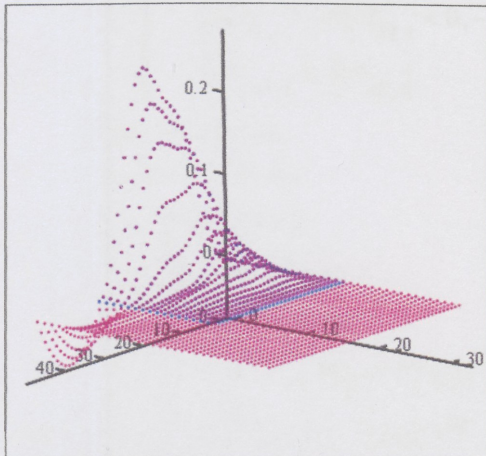
ainult osa $z > 0$, mida aitab teha indeks $ka = 17 \dots 33$. UR leidmine on näidatud üleval.

$$vpü_{i,ka-17} := \frac{vp_{i,ka}}{rl49} \cdot UR_{i,ka} \quad vzü_{i,ka-17} := \frac{vz_{i,ka}}{zl32} \cdot UR_{i,ka} \quad va_{i,ka-17} := vab_{i,ka}$$

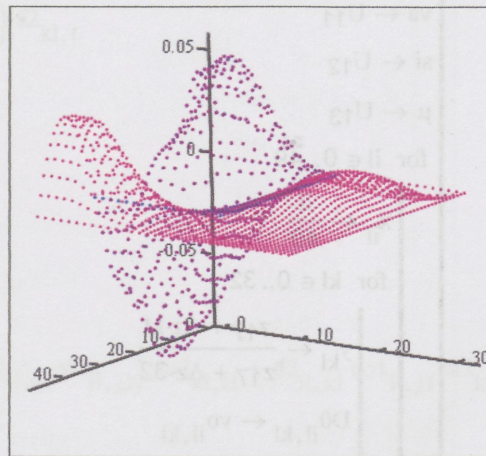
$\text{võü}_{i,ka-17} := vp_{i,ka} \cdot UR_{r,i,ka} + vz_{i,ka} \cdot UR_{z,i,ka}$ Laiendame neid i ja k suunas 16 punkti võrra.

$$vp_l := \text{LAI}(vpü, 1, 0) \quad vz_l := \text{LAI}(vzü, 1, 0) \quad \text{vö}_l := \text{LAI}(\text{võü}, 1, 0) \quad \text{va}_l := \text{LAI}(va, 1, 0)$$

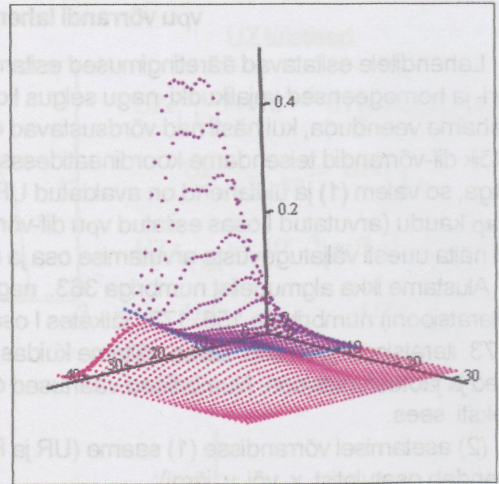
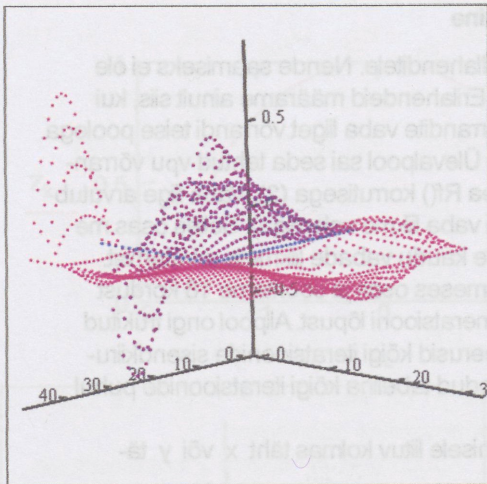
Joonistel on siniste punktidega esitatud laiendatavad massiivid $vpü$, $vzü$, võü ja vaba liige "va" ning punastega laiendused. Summaarses väljas käib lähendamine Besseli funktsioonidest moodustatud reaga tunnusega $tu = 1$ või 2 . Hilisemad füüsikaliste suuruste arvutused tehakse ainult sinises osas (põhi-välja ühes pooles) saadud lähendustulemustega.



$vpü, vp_l$



$vzü, vz_l$



voü, vol

va, val

Rea kordajate ja teiste lähendust iseloomustavate suuruste arvutamise programm on:

$$x_{il} := \frac{il}{49} \quad y_{kl} := \frac{z_{17} + \Delta z \cdot kl}{z_{17} + \Delta z \cdot 32}$$

```

W(U) :=
  tu ← U0
  vp ← U1
  vz ← U2
  vo ← U3
  nr ← U4
  nz ← U5
  μr ← U6
  μz ← U7
  ko ← U8
  jm ← U9
  tm ← U10
  va ← U11
  si ← U12
  μ ← U13
  for il ∈ 0..49
    xil ←  $\frac{il}{49}$ 
    for kl ∈ 0..32
      ykl ←  $\frac{z_{17} + \Delta z \cdot kl}{z_{17} + \Delta z \cdot 32}$ 
      D0il,kl ← voil,kl
      D1il,kl ← vpil,kl

```

```

D2il,kl ← vzil,kl
d0il,kl ← D0il,kl·vail,kl
d1il,kl ← D1il,kl·vail,kl
d2il,kl ← D2il,kl·vail,kl
if tu = 1
  for il ∈ 0..49
    for j ∈ 0..jm
      | colil,j ← Ji(nr,μrj·xil)
      | silil,j ← μrj·Jix(nr,μrj·xil)
    for kl ∈ 0..32
      for t ∈ 0..tm
        | co2kl,t ← Ji(nz,μzt·ykl)
        | si2kl,t ← μzt·Jix(nz,μzt·ykl)
  otherwise
    for il ∈ 0..49
      for j ∈ 0..jm
        | c1il,j ← Ji(nr,μrj·xil)
        | s1il,j ← μrj·Jix(nr,μrj·xil)
        | silil,j ← if(c1il,j < 0, -1, 1)·s1il,j
        | colil,j ← |c1il,j|
      for kl ∈ 0..32
        for t ∈ 0..tm
          | c2kl,t ← Ji(nz,μzt·ykl)
          | s2kl,t ← μzt·Jix(nz,μzt·ykl)
          | si2kl,t ← if(c2kl,t < 0, -1, 1)·s2kl,t
          | co2kl,t ← |c2kl,t|
    for j1 ∈ 0..jm
      for t1 ∈ 0..tm
        | Vj1,t1 ← 0
        for il ∈ 0..49
          for kl ∈ 0..32
            | s1 ← (d0il,kl·colil,j1 + d1il,kl·silil,j1)·co2kl,t1 + d2il,kl·colil,j1·si2kl,t1
            | Vj1,t1 ← Vj1,t1 + s1
        Vj1+(jm+1)·t1 ← Vj1,t1

```

```

for j ∈ 0..jm
  for t ∈ 0..tm
    for il ∈ 0..49
      for kl ∈ 0..32
        
$$F_{il,kl} \leftarrow (D0_{il,kl} \cdot co1_{il,j} + D1_{il,kl} \cdot si1_{il,j}) \cdot co2_{kl,t} + D2_{il,kl} \cdot co1_{il,j} \cdot si2_{kl,t}$$

        FFj,t ← F
  for j ∈ 0..jm
    for t ∈ 0..tm
      for j1 ∈ 0..jm
        for t1 ∈ 0..tm
          
$$M_{j1+(jm+1) \cdot t1, j+(jm+1) \cdot t} \leftarrow \sum_{il=0}^{49} \sum_{kl=0}^{32} (FF_{j,t})_{il,kl} \cdot (FF_{j1,t1})_{il,kl}$$

pm ← jm + (jm + 1) · tm
if Vv0 = 0
  for p3 ∈ 0..pm - 1
    valp3 ← Vvp3+1
    for p4 ∈ 0..pm - 1
      M1p3,p4 ← Mp3+1,p4+1
  pm1 ← pm - 1
otherwise
  M1 ← M
  val ← Vv
  pm1 ← pm
D ← |ko · M1|
for p2 ∈ 0..pm1
  for p1 ∈ 0..pm1
    for p3 ∈ 0..pm1
      bp1,p3 ← M1p1,p3
  for p1 ∈ 0..pm1
    bp1,p2 ← valp1
  C1p2 ←  $\frac{|ko \cdot b|}{D}$ 
for p2 ∈ 0..pm
  if Vv0 = 0
    Chp2 ← if(p2 = 0, 0, C1p2-1)
Ch ← C1 otherwise
for il ∈ 0..49
  for kl ∈ 0..32
    im tm

```

```

vasil,kl ← ∑j=0jm ∑t=0tm Chj+(jm+1)·t · (FFj,t)il,kl
if si = 1
  for kl ∈ 0..32
    fkl ← vasil,kl
    ψkl ← ykl
    vass ← Sm(f, ψ, μ, 32)
    for kl ∈ 0..32
      vasil,kl ← vasskl
  vas ← vas otherwise
for kl ∈ 0..32
  if si = 1
    for il ∈ 0..49
      fil ← vasil,kl
      ξil ← xil
      vass ← Sm(f, ξ, μ, 49)
      for il ∈ 0..49
        vasil,kl ← vassil
    vas ← vas otherwise
for i ∈ 0..33
  for k ∈ 0..16
    rfi,k ← ∑j=0jm ∑t=0tm Chj+(jm+1)·t · co1i,j · co2k,t
ja ← 34·17·(34·17 - 1)
Su ← √(1/ja · ∑i=033 ∑k=016 (vasi,k - vai,k)2)
vä0 ← Ch
vä1 ← vas
vä2 ← Su
vä3 ← D
vä4 ← M1
vä5 ← rf
vä

```

Metoodikast täpsemalt. Algsed iteratsioonid teeme lühikeste ridadega – väikese **jm**- ja **tm**-ga. Rea pikkus on **pm+1**. See ei tohhi ületada "eksperimentaalsete" punktide arvu, mis on 50 x 33 = 1650. Kui lähendatav funktsioon ei sobi väga hästi Besseli funktsioonidega,

tuleb rea pikkusega jääda kaugemale näidatud rvust – lähemal hälvetesumma väärtus kasvab piiramatult – lähendus onhalb. r suunas piirab arv 50, z-suunas 33. jm suurust piirab ka O0 ja O1 massiivis antud 0-kohtade arv (45). Piirab ka arvutusaeg – võrrandsüsteemi **maatriksi mõõtmed on $(pm+1) \times (pm+1)$** ! pm ei saa olla suur. jm võtame poole võrra suuremana tm-st.

1) Algmudeliga 363 arvutamise lõpus (esimene iteratsioon) tõstame kogukiiruse mooduli relativistlike väärtuste alasse, näiteks 0.99999986, ja valime selle niisuguse, mis iteratsiooni lõpus viib süsteemi impulsimomendi ja elektroni spinni ($h/4\pi$) suhte 1 lähedale.

2) Kõigis järgnevates iteratsioonides viime uute kiiruskomponentide maksimaalväärtused sisendkiiruste omadega samale tasemele, niikaua kui kiiruskomponentide kujundid enamvähem stabiliseeruvad. Samuti hoolitseme iga iteratsiooni lõpus selle eest, et vpu ja vzu ekstreemumid oleks võrdsed nagu ühtlasel pöörlemiselgi r,z-tasandil.

3) Järgmisena suurendame kogukiiruse moodulit, lähendades seda 1-le, kuni kogu impulsimomendi väärtus ei ole veel võrdsustunud elektroni spinniga.

4) Iga iteratsiooni ja määratava suuruse vpu, vpu, vzu ning jaotusfunktsiooni τ logaritmi $L\tau$ puhul valime oma lähendusrea Rj pikkuse, mis annaks parima (oodatava) kujundi, mitte ajades taga väikseimat vastava dif-võrrandi poolte erinevust kirjeldavat hälvetesummat. Siiski, et omavaheline võrdlus oleks silmaga nähtavam oleme käesoleval juhul võtnud kõigil sama pika rea. Hälvetesumma võib rea pikenedes veelgi väheneda, kuid vastavasse kujundisse võivad tekkida arvutusvigade tõttu juhuslikult hajuvad punktid. Lõpuks tekib selliste punktide pilv ja kujund kaob. Tavaliselt on selle põhjuseks juhuslikud märgimuu-tused, sest põhimõtteliselt on kõik pöörlemisuunad samaväärsed. Märke korrigeerides, võib pilvest tekkida ka vajalik kujund. Võrrandit lahendatakse kõigi väljapunktide jaoks eraldi ja märk antud punktis võib olla ka naaberpunktides saadust erinev. Nii tekibki hajus väärtustepilv.

5) Selles II osas kasutatakse I osa Su ehk suhtelise hälvetesumma asemel **hälvete ruutkeskmist** sama tähistusega Su.

6) ko valime sellise, et **determinandi D suurusjärg oleks 1**. Kui süsteemi determinant annab ületäitumise, tuleb kogu võrrandsüsteemi kordajaid vähendada teguriga "ko". Liialt väikese puhul determinant = 0 ja rea kordajad C jäävad määramata – tuleb ko suurendada.

Mathcad annab omistamisel suurusele väärtuse 0 kui see on $< 10^{-15}$. Mälus on sellest palju väiksemad nullist erinevad.

7) Besseli funktsioonide indeksid 0 või 1 valime UR, UJ, UZ ja LT (τ logaritmile $L\tau$ esitava tingimuse) järgi. 0 või 1 määrame nii:

1) r ehk x suunas – kui teljel $i=0$ peab olema suur väärtus, siis 0, väike või 0, siis 1.

2) z ehk y suunas – kui teljel $z=0$ peab olema suur väärtus, siis 0, väike või 0 puhul 1.

UR puhul: nr := 1 $\mu_r := 01$ nz := 0 $\mu_z := 00$

Kui rea korrutis ääretingimusega annab vale märgi, sätime märdgid õigeks **paranduste** osas.

Jätkame vpu võrrandi lahendamist (sooritatakse 18. iteratsioon, tulemused 173).

$ko := 9.247$ $jm := 30$ $tm := \text{trunc}\left(\frac{2}{3} \cdot jm\right)$ $tm = 20$ $pm := jm + (jm + 1) \cdot tm$ $pm = 650$

p := 0..pm on rea kordajate C indeksite vahemik. si := 1 $\mu := 0.5$ si – siluda ridu ja veerge,

kui si = 1. $tu := 2$ See valib kumba lähendusrida Rj() kasutatakse – "val">0 lähendusalas.

Pakime W argumendid ühte mssivi U: $U_0 := tu$ $U_1 := vpl$ $U_2 := vzl$ $U_3 := vol$ $U_4 := nr$

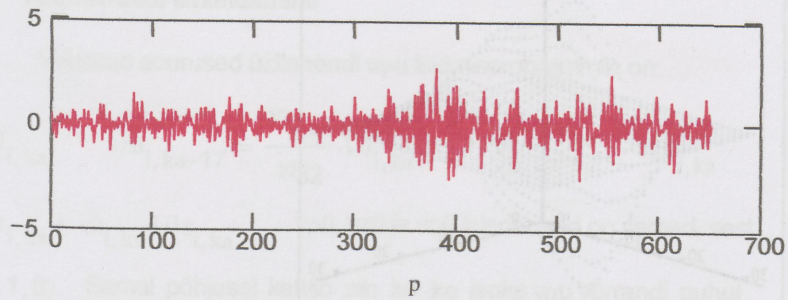
$U_5 := nz$ $U_6 := \mu_r$ $U_7 := \mu_z$ $U_8 := ko$ $U_9 := jm$ $U_{10} := tm$ $U_{11} := val$ $U_{12} := si$ $U_{13} := \mu$

wp := W(U) Cr := wp0 vas := wp1 Su := wp2 D := wp3 M1 := wp4 rf := wp5

D = 1.05851852177292 ko valimiseks: $kop := 9.247$ $|kop \cdot M1| = 1.05851852177292$

$vau_{1,ka} := vas_{1,ka-17}$ $vau_{1,33-ka} := vau_{1,ka}$ "vas" on programmi väljundis indeksitega 0..49

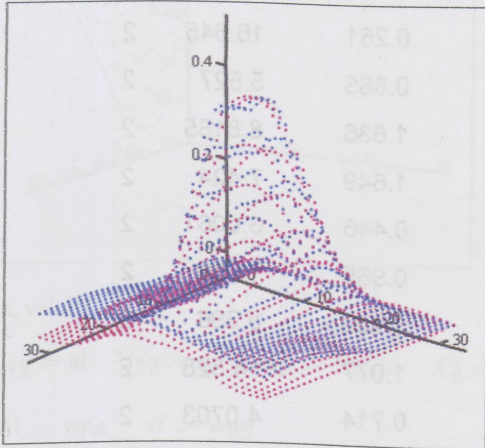
ja 0..32, st hõlmab kogu lähendusala. Füüsiliste suuruste arvutamisel kasutame sel-
lest ainult reaalsel vaatevälja osa 0..33 ja 0..16 ($k=ka$, $ka=17..33$). Teine pool 0..16
määratakse sümmeetria järgi.



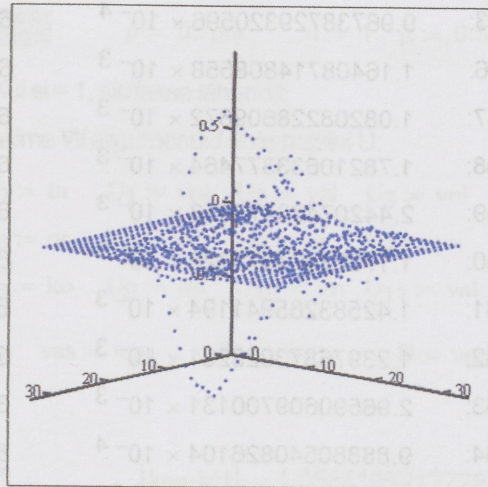
$$Cr_0 = 0.50402633661216 \quad Cr_{pm} = 0.088810409015193$$

Lahend on: $vpu_{i,ka} := UR_{i,ka} \cdot rf_{i,ka-17}$ $vpu_{i,33-ka} := -vpu_{i,ka}$ Määrame kiiruse

muutuse μ sisendkiirusega võrreldes: $\mu := \frac{\max(vp) - \min(vp)}{\max(vpu) - \min(vpu)}$ $\mu = 0.73021133$



vab, vau



parandused ja silumine:

$$vpu_{i,k} := \text{if}(vpu_{i,k} < 0, -vpu_{i,k}, vpu_{i,k}) \quad vpu := \text{Smrv}(vpu, 0.5, 0.5) \quad vpu_{i,33-ka} := -vpu_{i,ka}$$

$$vpu_{33,k} := 0 \quad vpu_{i,0} := 0 \quad vpu_{i,33} := 0 \quad vpu_{0,k} := 0$$

Säilitame sisendkiiruse maksimaalväärtuse.

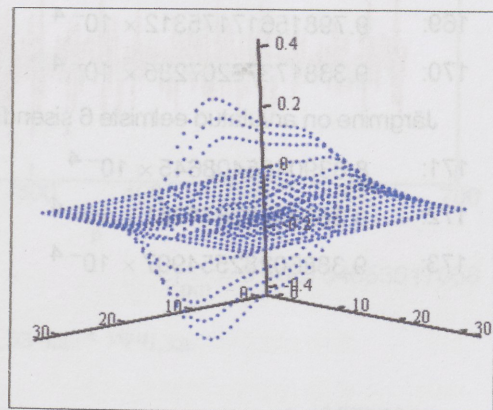
$$vpu := \frac{\max(vp)}{\max(vpu)} \cdot vpu \quad vpu := \text{As}(vpu)$$

Alares 271. arvutame keskmise sisendväärtusega, et vähendada juhuslikke muutusi.

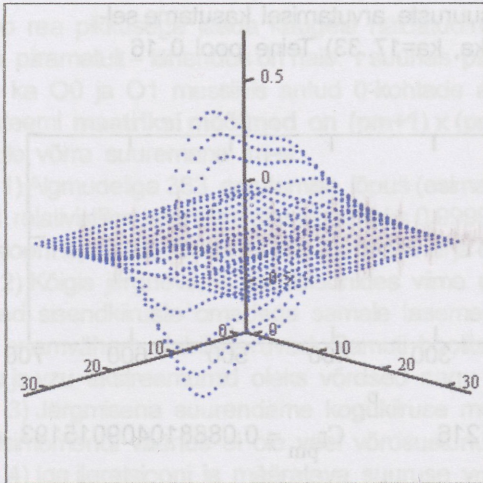
$$vpu := \frac{1}{2} \cdot (vpu + vp)$$

$$\max(vpu) = 0.707245069853942$$

$$\min(vpu) = -0.707245069853942$$



vpu



vpu

$Su = 9.38860282554907 \times 10^{-4}$ $pm = 650$ $mu = 0.73$ $ko = 9.247$ $tu = 2$ **(1,0)**

363:	$9.96738729320596 \times 10^{-4}$	650	0.261	16.645	2
156:	$1.16408714808558 \times 10^{-3}$	650	0.885	5.527	2
157:	$1.08208228609672 \times 10^{-3}$	650	1.636	8.8165	2
158:	$1.78210633377464 \times 10^{-3}$	650	1.649	7.424	2
159:	$2.44207423479913 \times 10^{-3}$	650	0.446	6.0061	2
160:	$1.17022471871326 \times 10^{-3}$	650	0.965	11.95	2
161:	$1.42583265941194 \times 10^{-3}$	650	1.108	5.396	2
162:	$1.23976873923231 \times 10^{-3}$	650	1.077	14.528	2
163:	$2.96590609700131 \times 10^{-3}$	650	0.714	4.0703	2
164:	$9.88880540826104 \times 10^{-4}$	650	0.552	15.3703	2
165:	$1.2610378671966 \times 10^{-3}$	650	0.622	5.7655	2
166:	$8.61309897163798 \times 10^{-4}$	650	0.459	35.22	2
167:	$1.15690148711122 \times 10^{-3}$	650	0.737	4.675	2
168:	$9.42816225218403 \times 10^{-4}$	650	1.035	14.412	2
169:	$9.79815617175312 \times 10^{-4}$	650	0.52	7.752	2
170:	$9.33817376207285 \times 10^{-4}$	650	1.348	10.707	2

Järgmine on arvatatud eelmiste 6 sisendandmete keskmisega.

171:	$8.8390405408645 \times 10^{-4}$	650	0.594	8.58	2
172:	$9.38848782871251 \times 10^{-4}$	650	0.661	8.8	2
173:	$9.38860282554907 \times 10^{-4}$	650	0.762	9.247	2

vφu võrrandi lahendamine

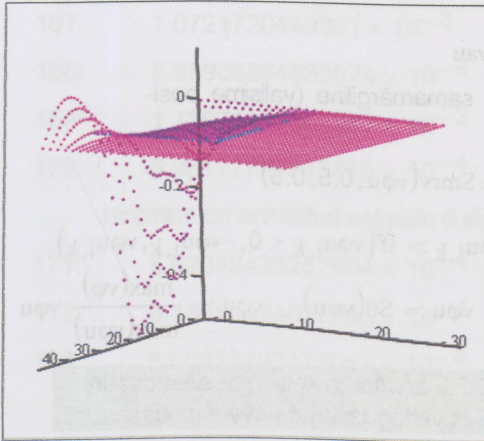
$$vab_{i,k} := 10^{-4} \cdot v\varphi_{i,k}$$

Vajalikud suurused üldlahendi vφu leidmisprogrammile on:

$$v\ddot{p}u_{i,ka-17} := \frac{v\dot{p}_{i,ka}}{rl49} \cdot U_{i,ka} \quad v\ddot{z}u_{i,ka-17} := \frac{v\dot{z}_{i,ka}}{zl32} \cdot U_{i,ka} \quad va_{i,ka-17} := vab_{i,ka}$$

$$v\ddot{o}u_{i,ka-17} := v\dot{p}_{i,ka} \cdot U_{r_{i,ka}} + v\dot{z}_{i,ka} \cdot U_{z_{i,ka}} \quad v\ddot{p}u, v\ddot{z}u \text{ ja } v\ddot{o}u \text{ laiendused on samad, sest}$$

UJ=UR val := LAI(va, 1, 0) Samal põhjusel kehtib siin ka ko jaoks vφu võrrandi puhul kasutatatud väärtus, kui jm ja tm on samad.



UJ puhul: nr := 1 μr := 01 nz := 0 μz := 00

ko := 9.247 jm := 30 tm := trunc($\frac{2}{3} \cdot jm$)

tm = 20 pm := jm + (jm + 1) · tm pm = 650

tu := 2 p := 0..pm si := 1 μ := 0.5

Kui si = 1, silutakse lähendit.

Pakime W argumendid ühte mssivi U:

U₀ := tu U₁ := vpl U₂ := vzl U₃ := vol

U₄ := nr U₅ := nz U₆ := μr U₇ := μz

U₈ := ko U₉ := jm U₁₀ := tm U₁₁ := val

va, val

U₁₂ := si U₁₃ := μ wp := W(U) C_j := wp₀ vas := wp₁ Su := wp₂ D := wp₃

M1 := wp₄ rf := wp₅

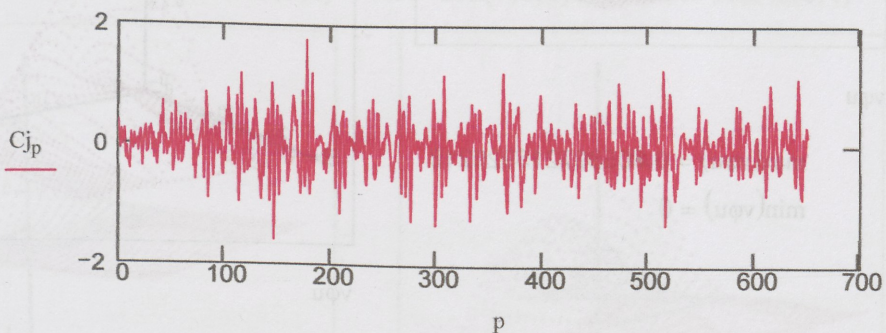
D = 1.05851852177292

kop := 9.247

|kop · M1| = 1.05851852177292

vau_{i,ka} := vas_{i,ka-17}

vau_{i,33-ka} := -vau_{i,ka}

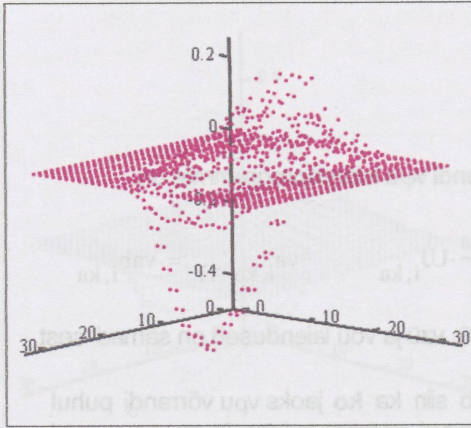


C_{j0} = 0.372909506511899

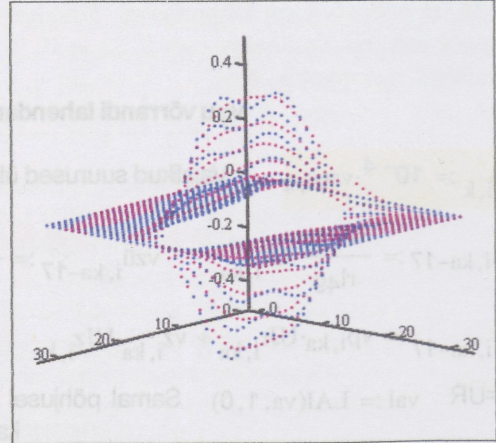
C_{jpm} = 0.165754653617068

Lahend on: vφu_{i,ka} := U_j_{i,ka} · rf_{i,ka-17} vφu_{i,33-ka} := vφu_{i,ka}

vφu_{0,k} := 0 mu := $\frac{\max(v\varphi) - \min(v\varphi)}{\max(v\varphi u) - \min(v\varphi u)}$ vφu := mu · vφu mu = 0.46278291



vφu



vab, vau

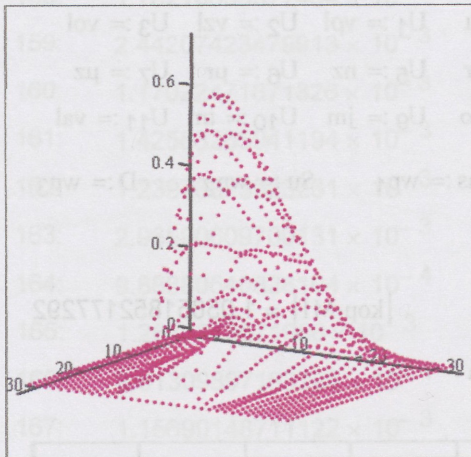
parandused ja silumine: vφu peaks olema kogu väljas samamärgiline (valisime positiivse ja äärtel 0):

$$v\varphi_{i,k} := \text{if}(v\varphi_{i,k} < 0, -v\varphi_{i,k}, v\varphi_{i,k}) \quad v\varphi u := \text{Smrv}(v\varphi u, 0.5, 0.5)$$

Märgi muutmine oleneb pöördemissuuna valikust.

$$v\varphi_{i,k} := \text{if}(v\varphi_{i,k} < 0, -v\varphi_{i,k}, v\varphi_{i,k})$$

$$v\varphi u_{0,k} := 0 \quad v\varphi u_{33,k} := 0 \quad v\varphi_{i,0} := 0 \quad v\varphi_{i,33} := 0 \quad v\varphi u := \text{Sü}(v\varphi u) \quad v\varphi u := \frac{\max(v\varphi)}{\max(v\varphi u)} \cdot v\varphi u$$



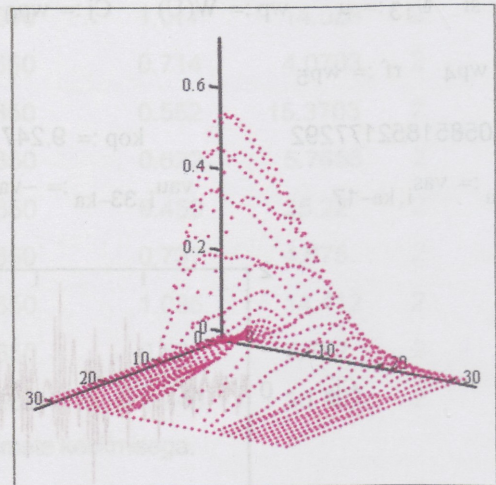
vφu

$$\max(v\varphi u) = 0.705897215920218$$

$$\min(v\varphi u) = 0$$

Alares 271. arvutame keskmise sisendväärtusega, et vähendada juhuslikke muutusi.

$$v\varphi u := \frac{1}{2} \cdot (v\varphi u + v\varphi)$$



vφu

$$\text{Su} = 6.50673497477957 \times 10^{-4} \quad \text{pm} = 650 \quad \text{mu} = 0.463 \quad \text{ko} = 9.247 \quad \text{tu} = 2 \quad (1,0)$$

$$363: \quad 6.97622514672565 \times 10^{-4} \quad 650 \quad 0.364 \quad 16.645 \quad 2$$

$$156: \quad 9.6713200160865 \times 10^{-4} \quad 650 \quad 1.384 \quad 5.527 \quad 2$$

$$157: \quad 6.43621773133276 \times 10^{-4} \quad 650 \quad 1.765 \quad 8.8165 \quad 2$$

158:	$1.71230630893553 \times 10^{-3}$	650	1.236	7.424	2
159:	$1.59285600593975 \times 10^{-3}$	650	0.379	6.0061	2
160:	$9.14710539543588 \times 10^{-4}$	650	0.448	11.95	2
161:	$1.09253705211672 \times 10^{-3}$	650	0.828	5.396	2
162:	$9.15119446760642 \times 10^{-4}$	650	0.486	14.528	2
163:	$2.329464286368 \times 10^{-3}$	650	0.479	4.0703	2
164:	$8.43229634285269 \times 10^{-4}$	650	0.272	15.3703	2
165:	$8.30524164589756 \times 10^{-4}$	650	0.361	5.7655	2
166:	$6.93658020410444 \times 10^{-4}$	650	0.3	35.22	2
167:	$1.0721720449321 \times 10^{-3}$	650	0.454	4.675	2
168:	$5.95938864832974 \times 10^{-4}$	650	0.468	14.412	2
169:	$1.12971139562287 \times 10^{-3}$	650	0.372	7.752	2
170:	$5.95177734815849 \times 10^{-4}$	1079	1.102	65.74	2

Järgmine on arvutatud eelmiste 6 sisendandmete keskmisega.

171:	$5.62048435257904 \times 10^{-4}$	850	0.385	8.58	2
172:	$6.48384454629043 \times 10^{-4}$	850	0.426	8.58	2
173:	$6.50673497477957 \times 10^{-4}$	850	0.463	9.247	2

vzu võrrandi lahendamine

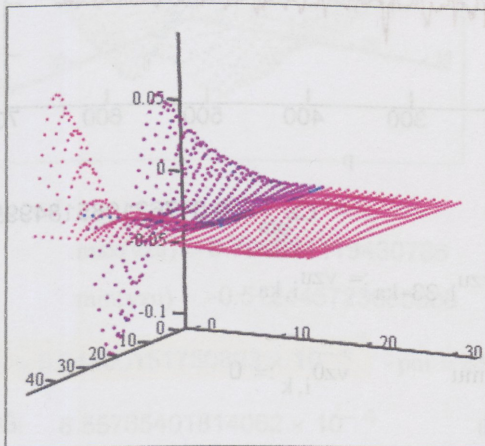
$$vab_{i,k} := 10^{-4} \cdot vaz_{i,k}$$

Vajalikud suurused üldlahendi vzu leidmisprogrammile on:

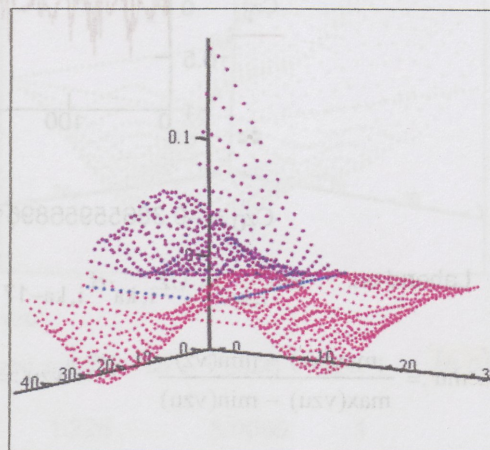
$$vp_{i,ka-17} := \frac{vp_{i,ka}}{rl49} \cdot UZ_{i,ka} \quad vz_{i,ka-17} := \frac{vz_{i,ka}}{zl32} \cdot UZ_{i,ka} \quad va_{i,ka-17} := vab_{i,ka}$$

$$vo_{i,ka-17} := vp_{i,ka} \cdot UZ_{r_{i,ka}} + vz_{i,ka} \cdot UZ_{z_{i,ka}}$$

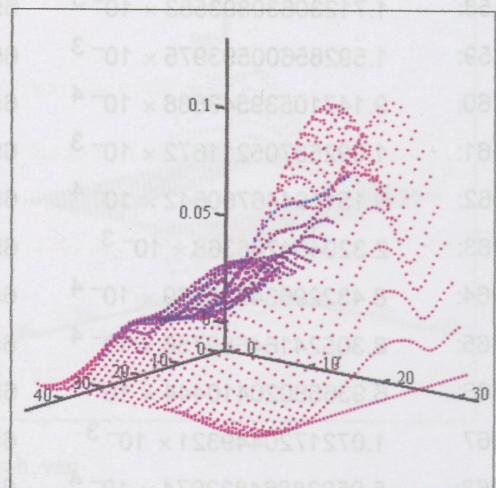
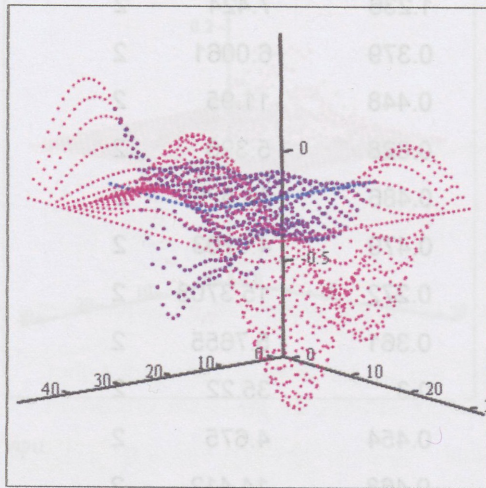
$$vpl := LAI(vp_{i,ka-17}, 1, 0) \quad vzl := LAI(vz_{i,ka-17}, 0, 0) \quad vol := LAI(vo_{i,ka-17}, 0, 0) \quad val := LAI(va_{i,ka-17}, 0, 1)$$



vp_i, vpl



vz_i, vzl



voü, vol

va, val

Määrame funktsioonide indeksid UZ järgi.

nr := 0 $\mu r := 00$ nz := 0 $\mu z := 00$

ko := 1.5896 jm := 30 tm := trunc($\frac{2}{3} \cdot jm$)

tm = 20 pm := jm + (jm + 1) · tm pm = 650

tu := 1 "val" ei ole ühemärgiline si := 1 $\mu := 0.5$ si - siluda ridu ja veerge, kui si = 1

Pakime W argumendid ühte mssivi U:

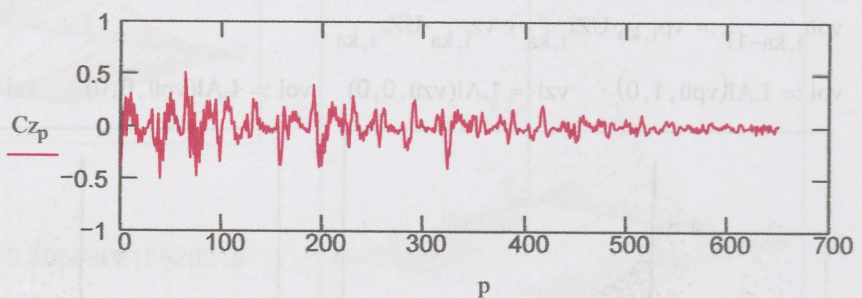
$U_0 := tu$ $U_1 := vpl$ $U_2 := vzl$ $U_3 := vol$ $U_4 := nr$

$U_5 := nz$ $U_6 := \mu r$ $U_7 := \mu z$ $U_8 := ko$ $U_9 := jm$ $U_{10} := tm$ $U_{11} := val$ $U_{12} := si$ $U_{13} := \mu$

wp := W(U) Cz := wp0 vas := wp1 Su := wp2 D := wp3 M1 := wp4 rf := wp5

D = 1.04286648181492 kop := 1.5896 |kop · M1| = 1.04286648181492

$vau_{i,ka} := vas_{i,ka-17}$ $vau_{i,33-ka} := -vau_{i,ka}$ p := 0..pm

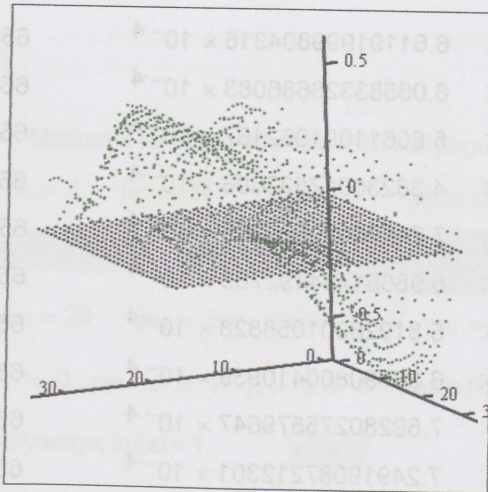
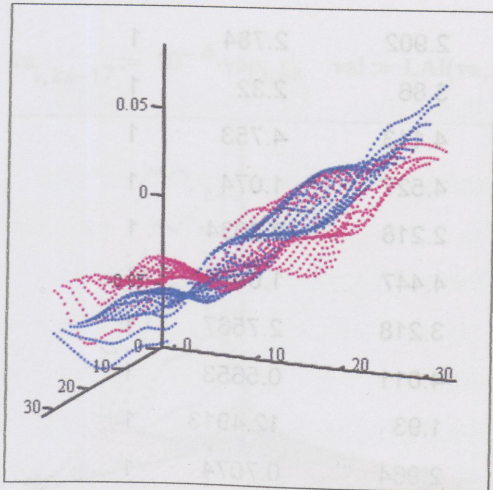


$Cz_0 = -0.386559568961756$

$Cz_{pm} = 0.017621985184995$

Lahend on: $vzu_{i,ka} := UZ_{i,ka} \cdot rf_{i,ka-17}$ $vzu_{i,33-ka} := vzu_{i,ka}$

$\mu := \frac{\max(vz) - \min(vz)}{\max(vzu) - \min(vzu)}$ $vzu := vzu \cdot \mu$ $vz0_{i,k} := 0$



vab, vau

vzu, vz0

parandused:

363: ei ole veel "ros" olemas: $vzu = -vzu$ Edaspidi aga järgmised parandused:

$$vzu_{i,k} := \text{if}(vzu_{i,k} < 0 \wedge r_i < ros_k, -vzu_{i,k}, vzu_{i,k})$$

$$vzu_{i,k} := \text{if}(vzu_{i,k} > 0 \wedge r_i > ros_k, -vzu_{i,k}, vzu_{i,k})$$

$$vzu := \text{Smrv}(vzu, 0.5, 0.5)$$

$$vzu_{i,0} := 0 \quad vzu_{i,33} := 0 \quad vzu_{33,k} := 0 \quad mx := \text{if}(\max(vzu) \geq -\min(vzu), \max(vzu), -\min(vzu))$$

$$mxa := \text{if}(\max(vz) \geq -\min(vz), \max(vz), -\min(vz))$$

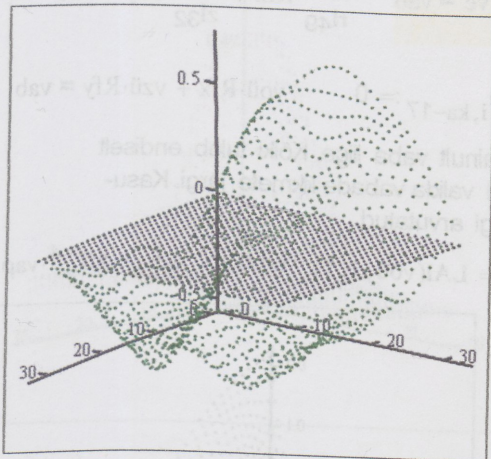
$$vzu := \text{Sü}(vzu)$$

$$vzu := vzu \cdot \frac{mxa}{mx}$$

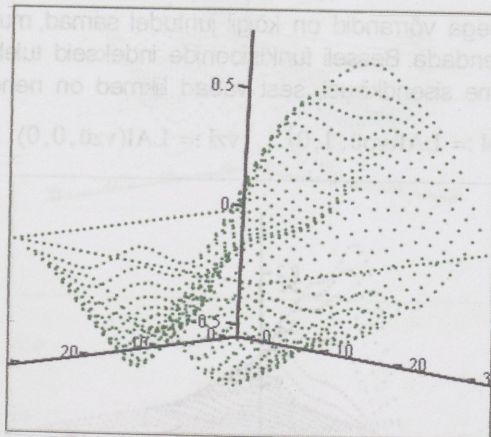
$$mx = 0.697332692020835$$

$$mxa = 0.707245069853942$$

Alates 271. arvutame keskmise sisendväärtusega, et vähendada juhuslikke muutusi.



$$vzu := \frac{1}{2} \cdot (vzu + vz)$$



vzu, vz0

$$\max(vzu) = 0.706911119430786$$

$$\min(vzu) = -0.512445723635538$$

$$Su = 5.64400151750803 \times 10^{-4}$$

$$pm = 650$$

$$mu = 4.77$$

$$ko = 1.5896$$

$$tu = 1$$

$$(0.0)$$

$$363: 6.55765401814062 \times 10^{-4}$$

$$650$$

$$1.226$$

$$3.0095$$

$$1$$

$$156: 9.24962152584505 \times 10^{-4}$$

$$650$$

$$2.829$$

$$3.525$$

$$1$$

$$157: 5.76886280302587 \times 10^{-4}$$

$$650$$

$$3.139$$

$$1.3175$$

$$1$$

158:	$6.61191999804316 \times 10^{-4}$	650	2.902	2.784	1
159:	$6.08583328686083 \times 10^{-4}$	650	3.86	2.32	1
160:	$5.80611091962167 \times 10^{-4}$	650	4.113	4.753	1
161:	$4.38230017533606 \times 10^{-4}$	650	4.527	1.074	1
162:	$7.74576029994315 \times 10^{-4}$	650	2.218	3.2034	1
163:	$5.98651464192783 \times 10^{-4}$	650	4.447	1.0995	1
164:	$5.81928301058828 \times 10^{-4}$	650	3.218	2.7567	1
165:	$6.38790800410939 \times 10^{-4}$	650	4.011	0.5653	1
166:	$7.69280275579647 \times 10^{-4}$	650	1.93	12.4913	1
167:	$7.24919087212301 \times 10^{-4}$	650	2.964	0.7074	1
168:	$6.7150463180506 \times 10^{-4}$	650	2.625	3.508	1
169:	$6.28642312964146 \times 10^{-4}$	650	4.166	1.854	1
170:	$4.5905795257939 \times 10^{-4}$	39 + 26 1079	3.211	2.908	1

Järgmine on arvatud eelmiste 6 sisendandmete keskmisega.

171:	$5.68430458932646 \times 10^{-4}$	650	3.609	1.5343	1
172:	$5.7821377058607 \times 10^{-4}$	650	4.503	1.50613	1
173:	$5.64400151750803 \times 10^{-4}$	650	4.77	1.5896	1

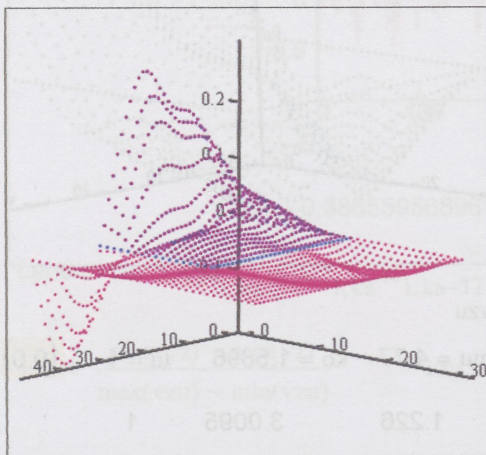
Kui kiiruste ja jaotuse kujundid on enam-vähem stabiliseerunud, leiame ka erilahendid, mille juures näeme kui hästi saadud lahendid rahuldavad dif-võrrandeid.

$$ve = Rf(x, y, nr, nz, \mu_r, \mu_z, C) \quad \frac{vp}{rl_{49}} \cdot \frac{d}{dx} ve + \frac{vz}{zl_{32}} \cdot \frac{d}{dy} ve = vab \quad \frac{vp}{rl_{49}} \cdot Rfx + \frac{vz}{zl_{32}} \cdot Rfy = vab$$

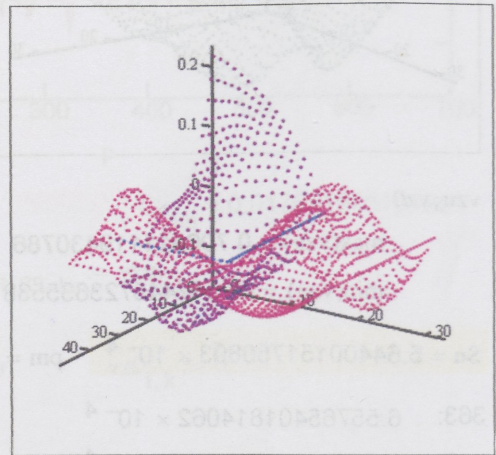
$$vp_{i, ka-17} := \frac{vp_{i, ka}}{rl_{49}} \quad vz_{i, ka-17} := \frac{vz_{i, ka}}{zl_{32}} \quad vo_{i, ka-17} := 0 \quad vp_{i, ka} \cdot Rfx + vz_{i, ka} \cdot Rfy = vab$$

Seega võrrandid on kõigil juhtudel samad, muutub ainult vaba liige. Kõiki tuleb endiselt laiendada. Besseli funktsioonide indekseid tuleb nüüd valida vabade liikmete järgi. Kasutame sisendkiirusi, sest vabad liikmed on nende järgi arvatud.

$$vpl := LAI(vp_{i, ka-17}, 1, 0) \quad vzl := LAI(vz_{i, ka-17}, 0, 0) \quad vol := LAI(vo_{i, ka-17}, 1, 1) \quad on 0 \quad vab := 10^{-4} \cdot vab$$

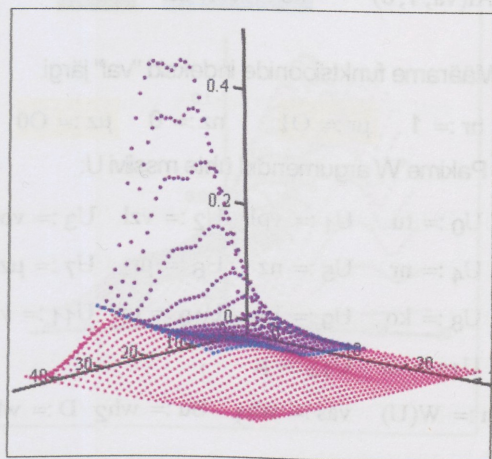


vp_i, vpl



vz_i, vzl

$$va_{i,ka-17} := 10^{-4} \cdot vap_{i,ka} \quad val := LAI(va, 1, 0)$$



va, val

Määrame funktsioonide indeksid "val" järgi.

$$nr := 1 \quad \mu r := 01 \quad nz := 0 \quad \mu z := 00$$

$$ko := 0.3752 \quad jm := 30 \quad tm := \text{trunc}\left(\frac{2}{3} \cdot jm\right)$$

$$tm = 20 \quad pm := jm + (jm + 1) \cdot tm \quad pm = 650$$

$$p := 0..pm \quad si := 1 \quad \mu := 0.5 \quad si - \text{siluda ridu}$$

$$\text{ja veerge, kui } si = 1. \quad tu := 1$$

Pakime W argumendid ühte mssivi U:

$$U_0 := tu \quad U_1 := vpl \quad U_2 := vzl \quad U_3 := vol$$

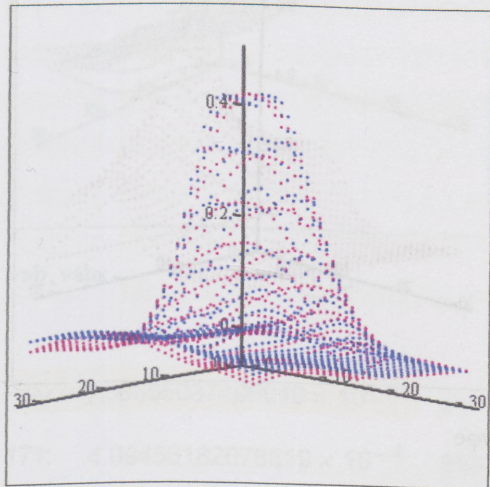
$$U_4 := nr \quad U_5 := nz \quad U_6 := \mu r \quad U_7 := \mu z$$

$$U_8 := ko \quad U_9 := jm \quad U_{10} := tm \quad U_{11} := val \quad U_{12} := si \quad U_{13} := \mu \quad wh := W(U)$$

$$vas := wh_1 \quad Su := wh_2 \quad D := wh_3 \quad M1 := wh_4 \quad rf := wh_5 \quad vah_{i,ka} := vas_{i,ka-17}$$

$$D = 1.13468162009263 \quad kop := 0.3752 \quad |kop \cdot M1| = 1.13468162009263$$

$$vah_{i,33-ka} := vah_{i,ka} \quad \text{Lahend on:} \quad vpe_{i,ka} := rf_{i,ka-17} \quad vpe_{i,33-ka} := -vpe_{i,ka}$$



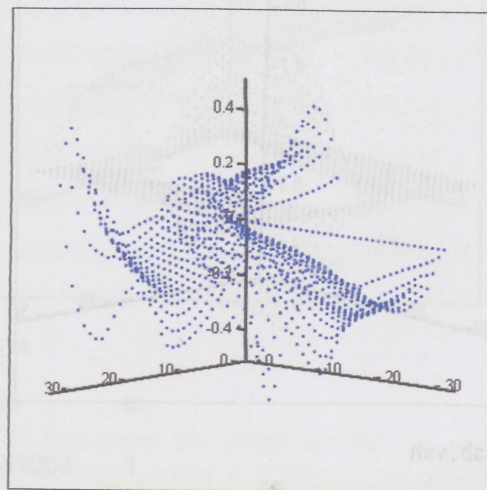
vab, vah

$$Su = 6.26942548420125 \times 10^{-4} \quad pm$$

$$171: \quad 5.85361992717661 \times 10^{-4} \quad 650$$

$$172: \quad 6.22086592300411 \times 10^{-4} \quad 650$$

$$173: \quad 6.26942548420125 \times 10^{-4} \quad 650$$



vpe

$$ko \quad tu$$

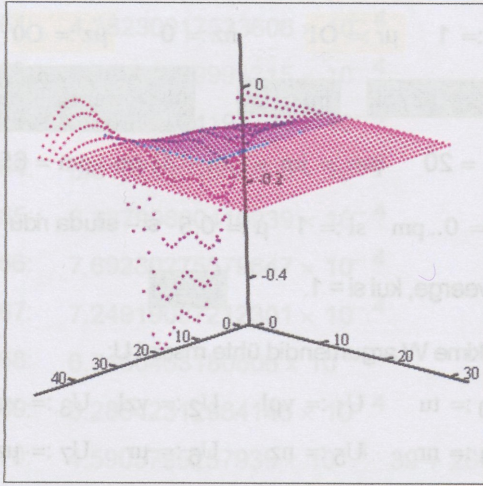
$$0.4872 \quad 1$$

$$0.4013 \quad 1$$

$$0.3752 \quad 1$$

Järgmisena vφu võrrandi erilahendi leidmine

vab := 10⁻⁴·vaf va_{i,ka-17} := vab_{i,ka} val := LAI(va, 1, 0) ko := 0.3752 tu := 1



va, val

Määrame funktsioonide indeksid "val" järgi.

nr := 1 μr := 01 nz := 0 μz := 00

Pakime W argumendid ühte mssivi U:

U₀ := tu U₁ := vpl U₂ := vzl U₃ := vol
 U₄ := nr U₅ := nz U₆ := μr U₇ := μz
 U₈ := ko U₉ := jm U₁₀ := tm U₁₁ := val
 U₁₂ := si U₁₃ := μ

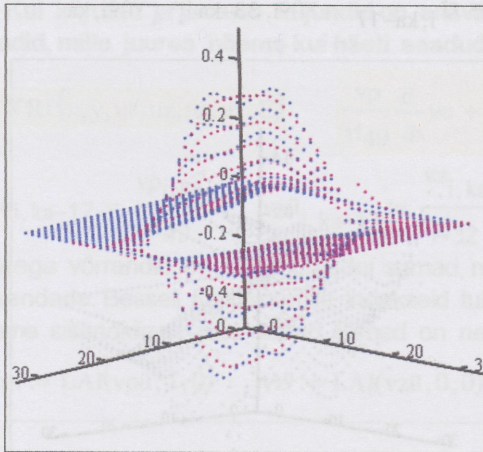
wh := W(U) vas := wh₁ Su := wh₂ D := wh₃

M1 := wh₄ rf := wh₅ vah_{i,ka} := vas_{i,ka-17}

vah_{i,33-ka} := -vah_{i,ka}

kop := 0.3752 D = 1.13468162009263

Lahend on: vφe_{i,ka} := rf_{i,ka-17} vφe_{i,33-ka} := vφe_{i,ka} |kop·M1| = 1.13468162009263



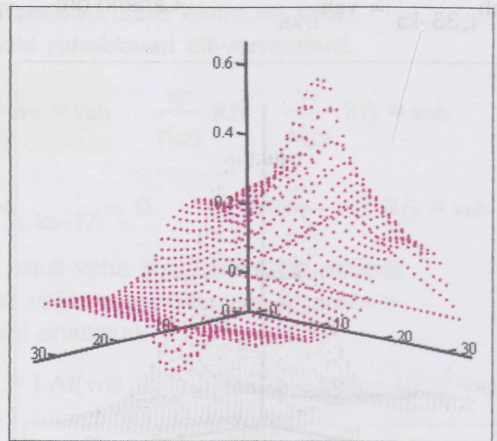
vab, vah

Su = 6.96920397638879 × 10⁻⁴ pm

171: 5.74940161566798 × 10⁻⁴ 650

172: 6.77445069920448 × 10⁻⁴ 650

173: 6.96920397638879 × 10⁻⁴ 650



vφe

ko tu

0.4872 1

0.4013 1

0.3752 1

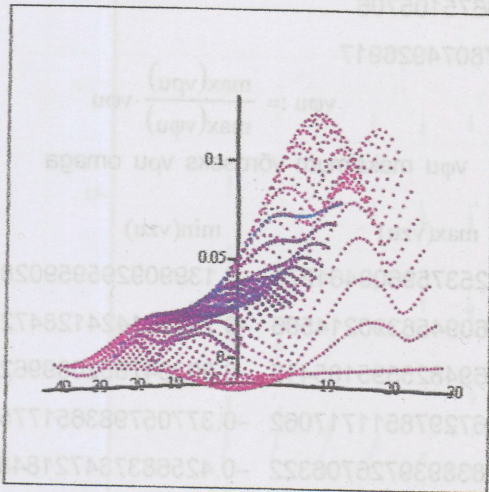
Nüüd vzu võrrandi erilahendi leidmine.

vab := 10⁻⁴·vaz

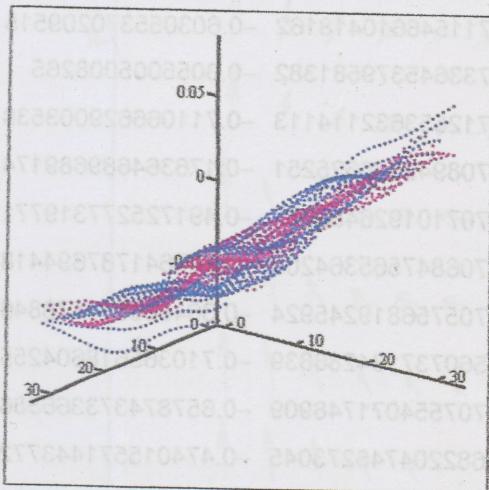
va_{i,ka-17} := vab_{i,ka} val := LAI(va, 0, 1)

ko := 0.3869 tu := 1

"val"-il on ka < 0 osa.



va, val



vab, vah

Määrame funktsioonide indeksid "val" järgi.

nr := 0 $\mu_r := 0.0$ nz := 1 $\mu_z := 0.1$

Pakime W argumendid ühte mssävi U:

$U_0 := tu$ $U_1 := vpl$ $U_2 := vzl$ $U_3 := vol$

$U_4 := nr$ $U_5 := nz$ $U_6 := \mu_r$ $U_7 := \mu_z$

$U_8 := ko$ $U_9 := jm$ $U_{10} := tm$ $U_{11} := val$

$U_{12} := si$ $U_{13} := \mu$

$wh := W(U)$ $vas := wh_1$ $Su := wh_2$ $D := wh_3$

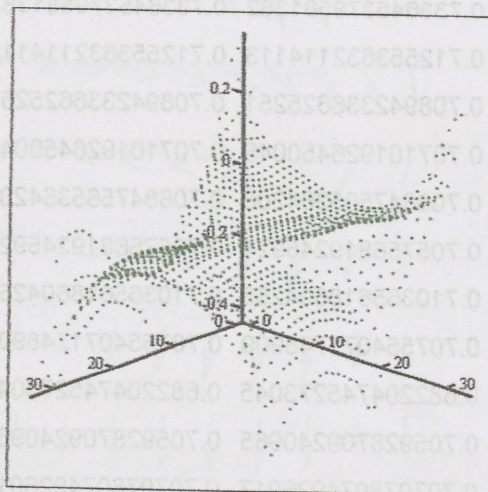
$M1 := wh_4$ $rf := wh_5$ $vah_{i,ka} := vas_{i,ka-17}$

$vah_{i,33-ka} := -vah_{i,ka}$ $kop := 0.3869$

$D = 1.10911985865741$

$|kop-M1| = 1.10911985865741$ Lahend on:

$vze_{i,ka} := rf_{i,ka-17}$ $vze_{i,33-ka} := vze_{i,ka}$



vze

$Su = 4.36605037496019 \times 10^{-4}$

	pm	ko	tu	
171:	$4.09456182076619 \times 10^{-4}$	650	0.51008	1
172:	$4.60334510263118 \times 10^{-4}$	650	0.4148	1
173:	$4.36605037496019 \times 10^{-4}$	650	0.3869	1

Kokkuvõte kiiruste aplituudide muutmisest

Siin võrdsustatakse ka vpu ja vzu maksimumid, kui millegipärast need eespool sel-
listeks ei kujunenud. Samasuguse maximumi anname ka v φ u-le.

$miz := \min(vzu)$ $maz := \max(vzu)$ $ez := \text{if}(maz > |miz|, maz, |miz|)$ $ma := \max(vpu)$

$miz = -0.512445723635538$ $maz = 0.706911119430786$ $ma = 0.707245069853942$

$s := \sqrt{\frac{ez}{ma}}$ $tr := s$ $vpu := tr \cdot vpu$ $tz := \frac{1}{s}$ $vzu := tz \cdot vzu$ $tz = 1.00023617607864$

$$\max(vzu) = 0.707078074926917 \quad i(vzu) = -0.51256675105706$$

$$\max(vpu) = 0.707078074926917 \quad i(vpu) = -0.707078074926917$$

$$\max(v\varphi u) = 0.705897215920218 \quad i(v\varphi u) = 0$$

$$v\varphi u := \frac{\max(v\varphi u)}{\max(v\varphi u)} \cdot v\varphi u$$

$$\max(v\varphi u) = 0.707078074926917 \quad i(v\varphi u) = 0$$

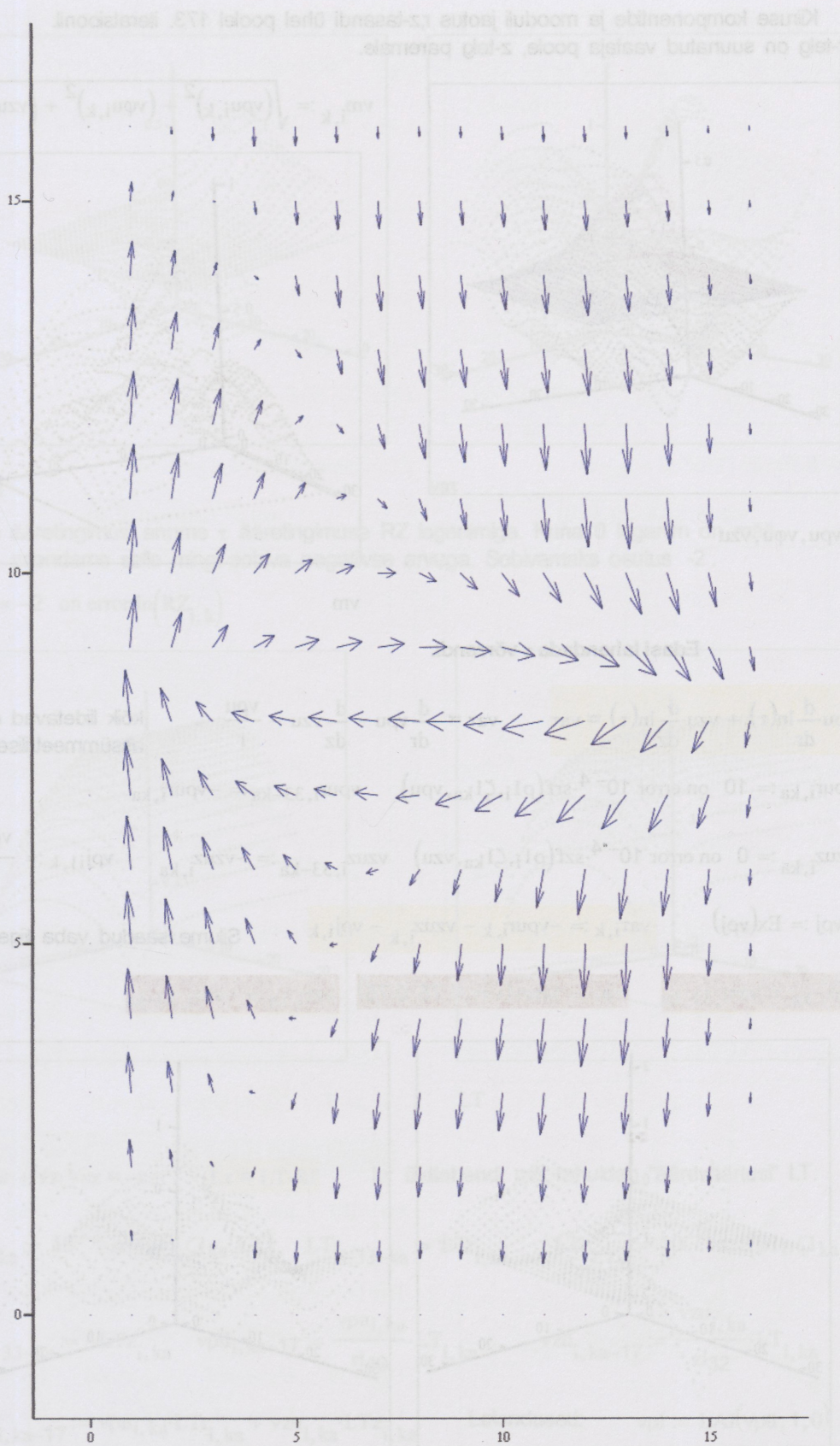
$v\varphi u$ maksimum võrdseks $v\varphi u$ omaga

	$v\varphi u$	$v\varphi u$	$\max(vzu)$	$\min(vzu)$
363:	0.253759609461276	0.253759609461276	0.253759609461276	-0.139909295959028
156:	0.766321424128471	0.766321424128471	0.609458390214506	-0.766321424128472
157:	0.694825595185415	0.694825595185415	0.694825595185415	-0.392047852089962
158:	0.672978511717061	0.672978511717061	0.672978511717062	-0.377057983651775
159:	0.838939726706322	0.838939726706322	0.838939726706322	-0.425683734721848
160:	0.706918861316164	0.706918861316164	0.706918861316164	-0.696360964686827
161:	0.705980707805101	0.705980707805101	0.705980707805101	-0.284033758381735
162:	0.711546610418162	0.711546610418162	0.711546610418162	-0.603055370209515
163:	0.733645379581382	0.733645379581382	0.733645379581382	-0.3055005008265
164:	0.712553632114113	0.712553632114113	0.712553632114113	-0.711066629003538
165:	0.708942336625251	0.708942336625251	0.708942336625251	-0.176364689689174
166:	0.707101926450046	0.707101926450046	0.707101926450047	-0.491725277319771
167:	0.706847565364208	0.706847565364208	0.706847565364208	-0.507641787694418
168:	0.705756819245924	0.705756819245924	0.705756819245924	-0.364886684478846
169:	0.710365618604255	0.710365618604255	0.560737134286839	-0.710365618604255
170:	0.707554071748909	0.707554071748909	0.707554071748909	-0.657874373366886
171:	0.682204745273045	0.682204745273045	0.682204745273045	-0.474015571443772
172:	0.705928709240965	0.705928709240965	0.705928709240965	-0.497792803522422
173:	0.707078074926917	0.707078074926917	0.707078074926917	-0.51256675105706

Kiirusvektorite pilt r,z-tasandi ühel poolel

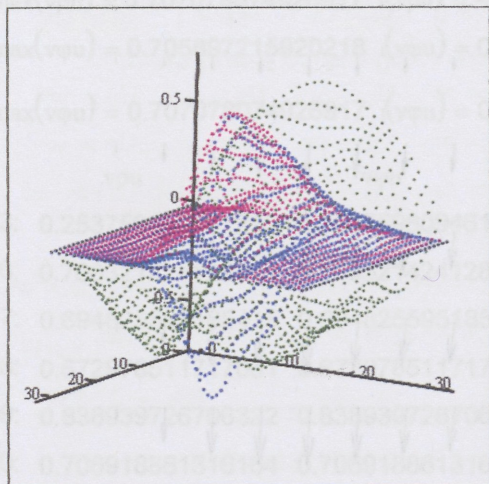
Seda tuleks peegeldada vasaku vertikaali ehk z-telje suhtes vasakule, siis same kogu pildi sellel tasandil. $v\varphi u$ on tasandiga risti suunaga tasandisse, kui see on positiivne. Kiirusvektorid ei ole joonistatud kõigis arvatud väljapunktides.

$$p := 1..16 \quad t := 1..16 \quad G_{r,t} := v\varphi u_{p-2,t-2} \quad G_{z,t} := vzu_{p-2,t-2}$$



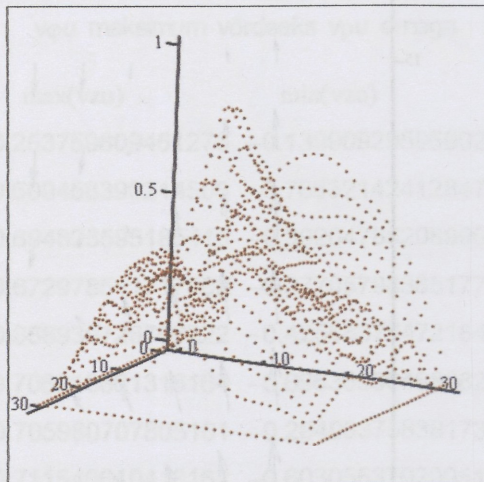
(Gr, Gz)

Kiruse komponentide ja mooduli jaotus r,z-tasandi ühel poolel 173. iteratsioonil. r-telg on suunatud vaataja poole, z-telg paremale.



vpu, vphi, vzu

$$vm_{i,k} := \sqrt{(vpu_{i,k})^2 + (vphi_{i,k})^2 + (vzu_{i,k})^2}$$



vm

Edasi lahendada τ võrrandi.

$$vpu \frac{d}{dr} \ln(\tau) + vzu \frac{d}{dz} \ln(\tau) = \text{vat}$$

$$\text{vat} = \frac{d}{dr} vpu - \frac{d}{dz} vzu - \frac{vpu}{r}$$

kõik liidetavad on assümmeetrilised.

$$vpu_{i,ka} := 10 \text{ on error } 10^{-4} \cdot \text{srf}(\rho_{1i}, \zeta_{1ka}, vpu) \quad vpu_{i,33-ka} := -vpu_{i,ka}$$

$$vzu_{i,ka} := 0 \text{ on error } 10^{-4} \cdot \text{szf}(\rho_{1i}, \zeta_{1ka}, vzu) \quad vzu_{i,33-ka} := -vzu_{i,ka} \quad v\phi_{i1,k} := \frac{vpu_{i1,k}}{r_{i1}}$$

$$v\phi_j := \text{Ex}(v\phi_j)$$

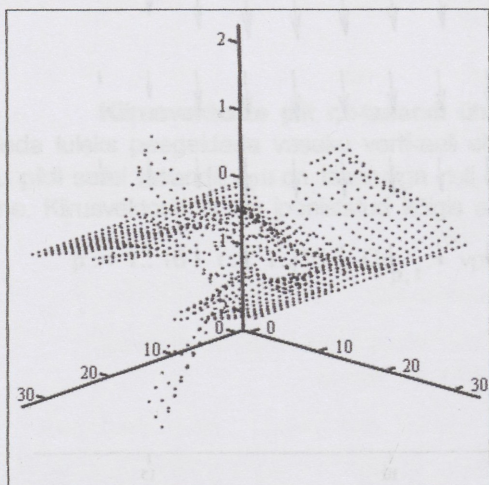
$$\text{vat}_{i,k} := -vpu_{i,k} - vzu_{i,k} - v\phi_{i,k}$$

Silume saadud vaba liiget

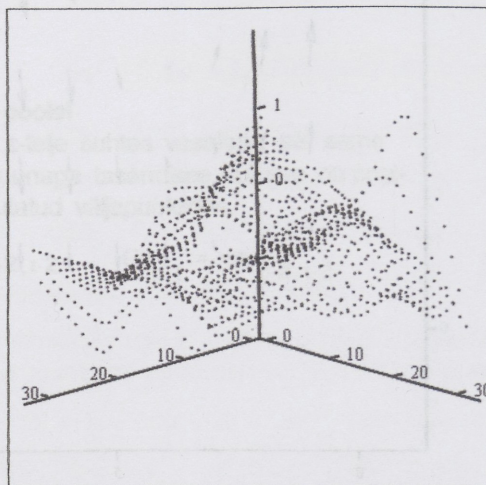
$$\text{vat}_{i,ka} := \text{vat}_{i,33-ka}$$

$$\text{vat} := \text{Srnv}(\text{vat}, 0.75, 0.75)$$

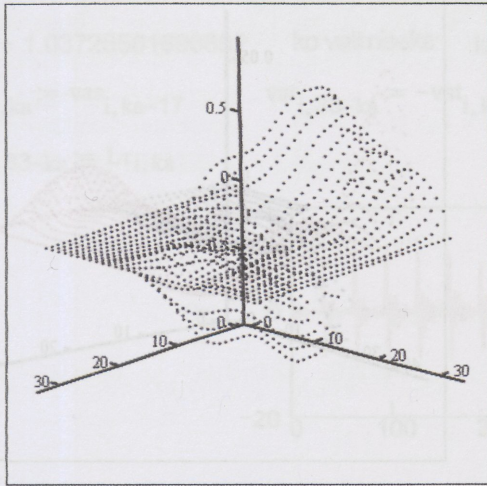
$$\text{vat}_{i,ka} := -\text{vat}_{i,33-ka}$$



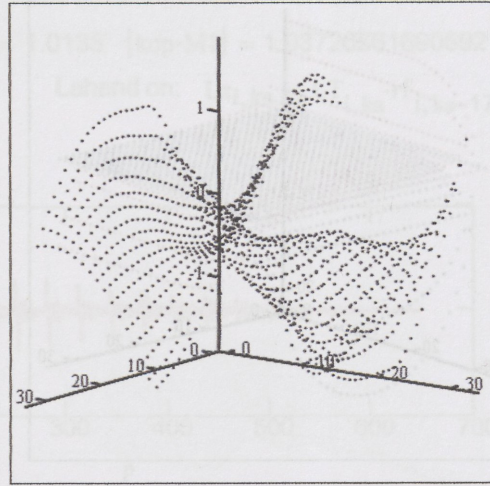
vpur



vzuz



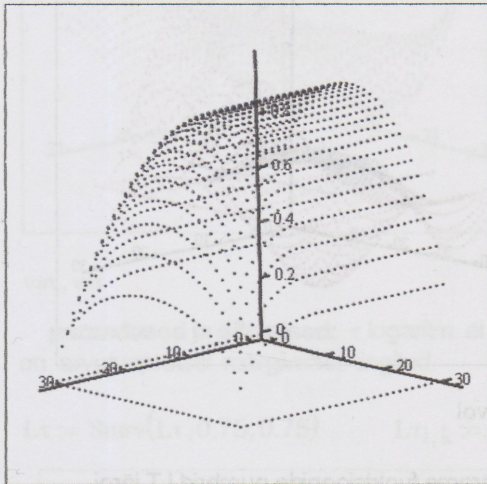
vpj



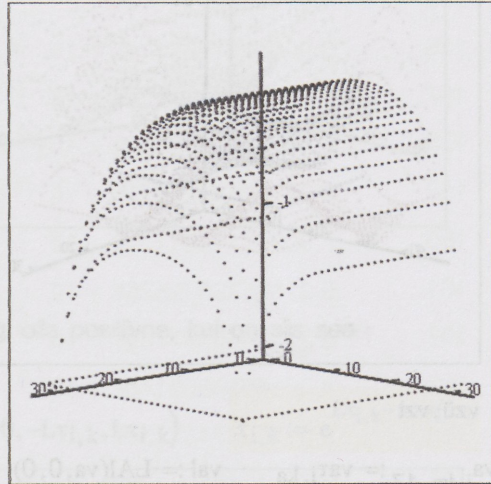
vat

$L\tau$ -le ääritingimusi annme τ ääritingimuse RZ logaritmiga. Kuna 0 logaritm on määratu, asendame selle mingi sobiva negatiivse arvuga. Sobivamaks osutus -2 .

$$LT_{i,k} := -2 \text{ on error } \ln(RZ_{i,k})$$



RZ



LT

$$vp \cdot Vsr + vz \cdot Vsz = -vat$$

$$L\tau = LT \cdot Rf$$

$L\tau$ üldlahend, mis rahuldab "ääreväärtusi" LT.

$$LTr_{i,ka} := 10^{-4} \cdot srf(\rho_{1i}, \zeta_{1ka}, LT)$$

$$LTr_{i,33-ka} := LTr_{i,ka}$$

$$LTz_{i,ka} := 10^{-4} \cdot szf(\rho_{1i}, \zeta_{1ka}, LT)$$

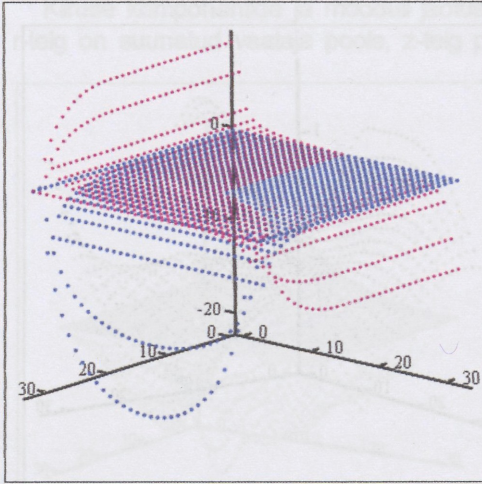
$$LTz_{i,33-ka} := -LTz_{i,ka}$$

$$vpü_{i,ka-17} := \frac{vpü_{i,ka}}{rl49} \cdot LT_{i,ka}$$

$$vzü_{i,ka-17} := \frac{vzü_{i,ka}}{zl32} \cdot LT_{i,ka}$$

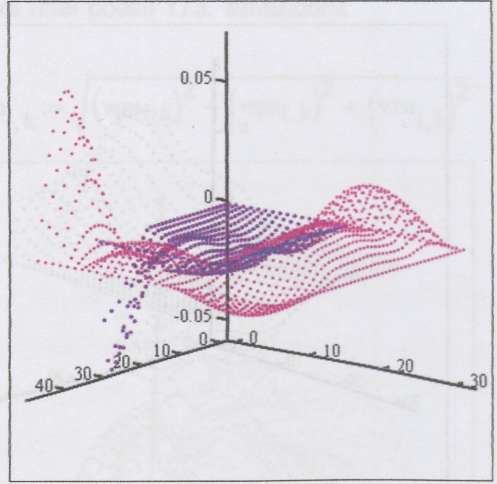
$$voü_{i,ka-17} := vpü_{i,ka} \cdot LTr_{i,ka} + vzü_{i,ka} \cdot LTz_{i,ka}$$

Laiendused: $vp_l := LAI(vpü, 1, 0)$



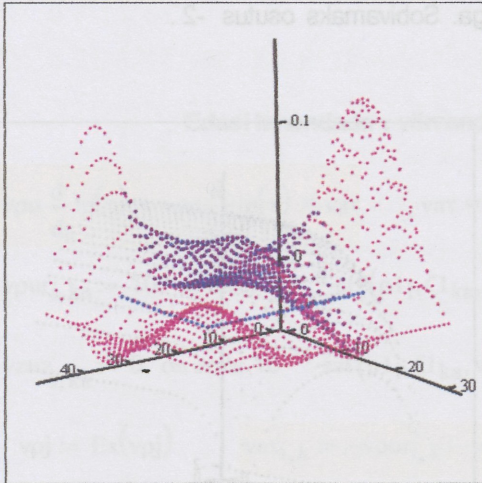
LTr, LTz

$$vzl := LAI(vzü, 0, 0)$$

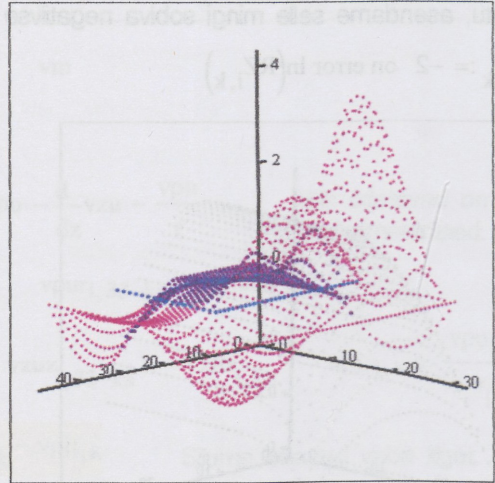


vpü, vpl

$$vol := LAI(voü, 0, 0)$$

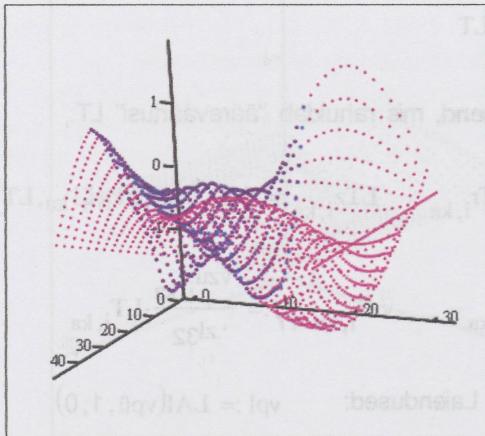


vzü, vzl



voü, vol

$$va_{i,ka-17} := var_{i,ka} \quad val := LAI(va, 0, 0)$$



va, val

Määrame funktsioonide numbrid LT järgi

$$nr := 0 \quad \mu_r := 00 \quad nz := 0 \quad \mu_z := 00$$

$$ko := 1.0135 \quad jm := 30 \quad tm := \text{trunc}\left(\frac{2}{3} \cdot jm\right)$$

$$tm = 20 \quad pm := jm + (jm + 1) \cdot tm \quad pm = 650$$

$$p := 0..pm \quad si := 1 \quad \mu := 0.5 \quad si - \text{siluda}$$

$$\text{ridu ja veerge, kui } si = 1. \quad tu := 1 \quad \text{"val" järgi}$$

Pakime W argumentid ühte mssiivi U:

$$U_0 := tu \quad U_1 := vpl \quad U_2 := vzl \quad U_3 := vol$$

$$U_4 := nr \quad U_5 := nz \quad U_6 := \mu_r \quad U_7 := \mu_z$$

$$U_8 := ko \quad U_9 := jm \quad U_{10} := tm \quad U_{11} := val$$

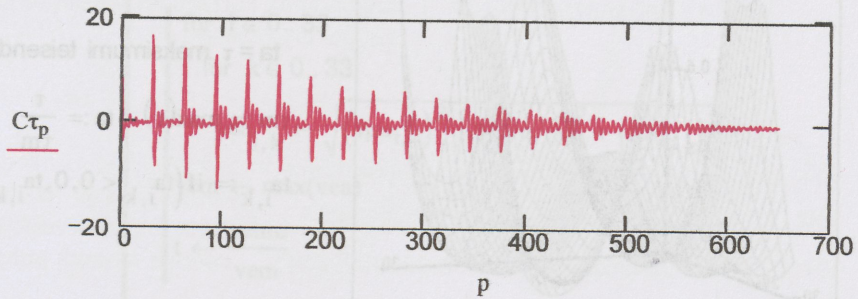
$$U_{12} := si \quad U_{13} := \mu \quad wp := W(U)$$

$C\tau := wp0$ $vas := wp1$ $Su := wp2$ $D := wp3$ $M1 := wp4$ $rf := wp5$

$D = 1.03726561690692$ ko valimiseks: $kop := 1.0135$ $|kop \cdot M1| = 1.03726561690692$

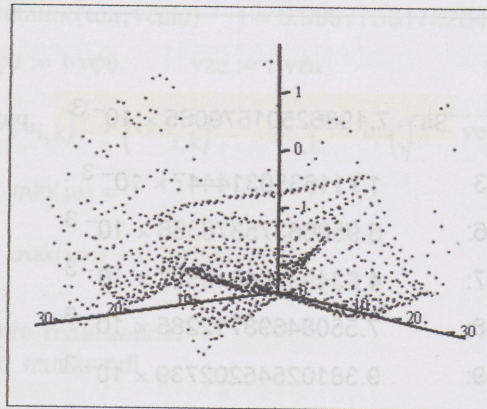
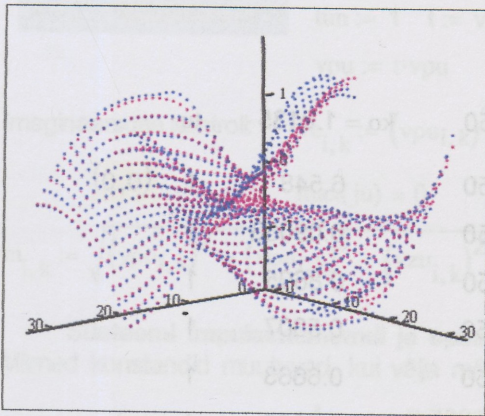
$vat_{i,ka} := vas_{i,ka-17}$ $vat_{i,33-ka} := -vat_{i,ka}$ Lahend on: $L\tau_{i,ka} := LT_{i,ka} \cdot rf_{i,ka-17}$

$L\tau_{i,33-ka} := L\tau_{i,ka}$



$C\tau_0 = 7.4706313057706$

$C\tau_{pm} = 0.025771620926422$



vat, vat

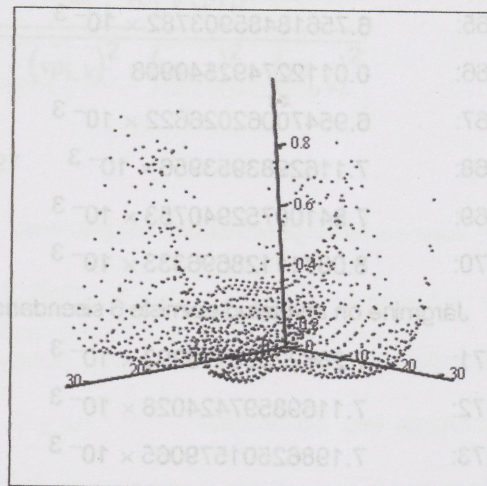
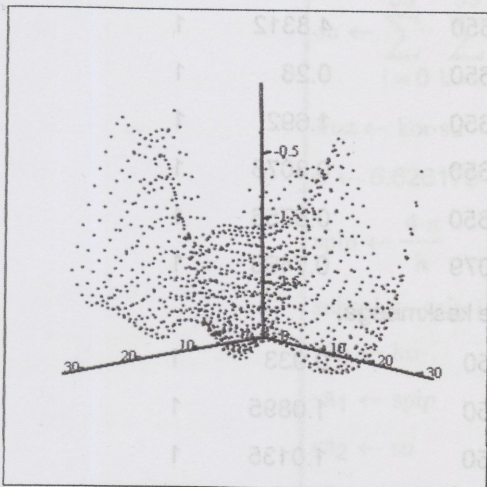
$L\tau$

parandused ja silumised: τ logaritmi ei saa kunagi olla positiivne, kui on siis see on arvutusprotssi määrgiveast tingitud.

$L\tau := Smrv(L\tau, 0.75, 0.75)$

$L\tau_{i,k} := \text{if}(L\tau_{i,k} > 0, -L\tau_{i,k}, L\tau_{i,k})$

$\tau_{i,k} := e^{L\tau_{i,k} - \max(L\tau)}$



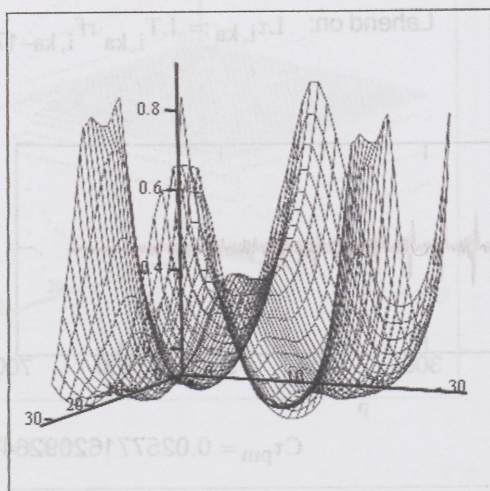
$L\tau$

τ

$$\tau := \text{Su}(\tau)$$

Alares 271. arvutame keskmise sisendväärtusega, et vähendada juhuslikke muutusi.

$$\tau := \frac{1}{2} \cdot (\tau + \tau_a)$$



$$\max(\tau) = 0.899107083172714$$

$$\min(\tau) = 0.157436711812284$$

$\tau_a = \tau$ maksimumi teisendamise 1-le:

$$\tau_m := \max(\tau) \quad \tau_a := \frac{\tau}{\tau_m}$$

$$\tau_{a,i,k} := \text{if}(\tau_{a,i,k} < 0, 0, \tau_{a,i,k}) \quad \max(\tau_a) = 1$$

τ	$\text{Su} = 7.19862501579065 \times 10^{-3}$	pm = 650	ko = 1.0135	tu
363	$1.7116350314447 \times 10^{-3}$	650	6.548	1 (0,0)
156:	$5.95066375376366 \times 10^{-3}$	650	0.09063	1
157:	$4.63493164618527 \times 10^{-3}$	650	0.8695	1
158:	$7.55084698712285 \times 10^{-3}$	650	0.5307	1
159:	$9.38102545202739 \times 10^{-3}$	650	0.6663	1
160:	$7.35231113311279 \times 10^{-3}$	650	0.1059	1
161:	$5.21505290725268 \times 10^{-3}$	650	1.1605	1
162:	$8.27074665977837 \times 10^{-3}$	659	0.20695	1
163:	$8.39346568091466 \times 10^{-3}$	650	0.9683	1
164:	0.01130554819107	650	0.1336	1
165:	$6.75618485903782 \times 10^{-3}$	650	4.8312	1
166:	0.011227492540908	650	0.28	1
167:	$6.95470062026622 \times 10^{-3}$	650	1.692	1
168:	$7.1162983953956 \times 10^{-3}$	650	0.3078	1
169:	$7.84100752940753 \times 10^{-3}$	650	0.5756	1
170:	$8.08711128696333 \times 10^{-3}$	1079	0.7460	1

Järgmine on arvatud eelmiste 6 sisendandmete keskmisega.

171:	$7.28622398178293 \times 10^{-3}$	650	0.933	1
172:	$7.11698597424028 \times 10^{-3}$	650	1.0895	1
173:	$7.19862501579065 \times 10^{-3}$	650	1.0135	1

Kiiruse mooduli muutmine, et saada spinni tegurile 1 lähedane väärtus. Kui $tun = 0$, siis muutmist ei toimu, muul juhul toimub. **vemu muudetakse käsitsi**, viimaseid küm-nendkohti sättides ja **võrdlus()**-programmi tulemusi allpool jälgides.

```
veaMuutmine(tun, vemu) :=
  t ← 1 if tun = 0
  otherwise
    for i ∈ 0..33
      for k ∈ 0..33
        veai,k ← √((vρui,k)2 + (vφui,k)2 + (vzui,k)2)
        vem ← max(vea)
      t ← vemu / vem
    t
```

vemu := 0.9999999917 $tun := 1$ $t := \text{veaMuutmine}(tun, vemu)$ $t = 0.999775817626466$

$v\rho u := t \cdot v\rho u$ $v\phi u := t \cdot v\phi u$ $vzu := t \cdot vzu$

Imaginaarsuse kontroll: $ve_{i,k} := (v\rho u_{i,k})^2 + (v\phi u_{i,k})^2 + (vzu_{i,k})^2$ $ju_{i,k} := \text{Im}(\sqrt{1 - ve_{i,k}})$

$\max(ju) = 0$ $\min(ju) = 0$

$vm_{i,k} := \sqrt{(v\rho u_{i,k})^2 + (v\phi u_{i,k})^2 + (vzu_{i,k})^2}$ $\max(vm) = 0.9999999917$

Süsteemi impulsimomendi ja spinni suhte määramine.

Mitmed konstandid muutuvad, kui välja mõõtmised muutuvad!

```
võrdlus(ta, vρ, vφ, vz) :=
  ko ← 2.730969971695 / (∑i=033 ∑k=033 tai,k · ρ1i)
  kor ← ko · 10-25
  su ← ∑i=033 ∑k=033 (tai,k · vφi,k · (ρ1i)2) / √(1 - (vρi,k)2 - (vφi,k)2 - (vzi,k)2)
  Imz ← kor · su
  h ← 6.626176 · 10-27
  spip ← (4 · π) / h
  suhspi ← spip · Imz
  vä0 ← ko
  vä1 ← spip
  vä2 ← su
  vä3 ← suhspi
  vä
```

vä := võrdlus(ta, vpu, vφu, vzu)

vä = $\begin{pmatrix} 77.8611102083563 \\ 1.89647401674196 \times 10^{27} \\ 6.80643150705292 \times 10^{-5} \\ 1.00504837893334 \end{pmatrix}$ kor ilma astmeta 10^{-25} .
 spip, spinni pöördväärtus
 su, kahekordne summa
 suhspi juhul, kui tegu on käesoleva läbijooksu
 kiiruste ja jaotusega.

	suhspi	vm	
363:	1.00477024539799	0.9999999969	kiiruse moodul on reguleeritud selliselt, et suhspi muutuks 1 lähedaseks. Täpsmal reguleerimisel ei ole kaudse lahendi puhul mingit mõtet.
156:	1.00424895825075	0.9999999994	
157:	1.00904962981433	0.99999999947	
158:	1.00107157846311	0.99999999867	
159:	1.01004823038176	0.99999999961	
160:	1.00556366375941	0.9999999982	
161:	1.00573015468493	0.99999999848	
162:	1.00200628680479	0.99999999915	
163:	1.00547554965942	0.99999999725	
164:	1.00773742169126	0.99999999794	
165:	1.00429801419941	0.99999999926	
166:	1.0019059595279	0.99999999974	
167:	1.00166558741018	0.99999999937	
168:	1.00200686763347	0.99999999857	
169:	1.00343001128921	0.99999999625	
170:	1.00580762697091	0.99999999964	

Järgmine on arvatatud eelmiste 6 sisendandmete keskmisega.

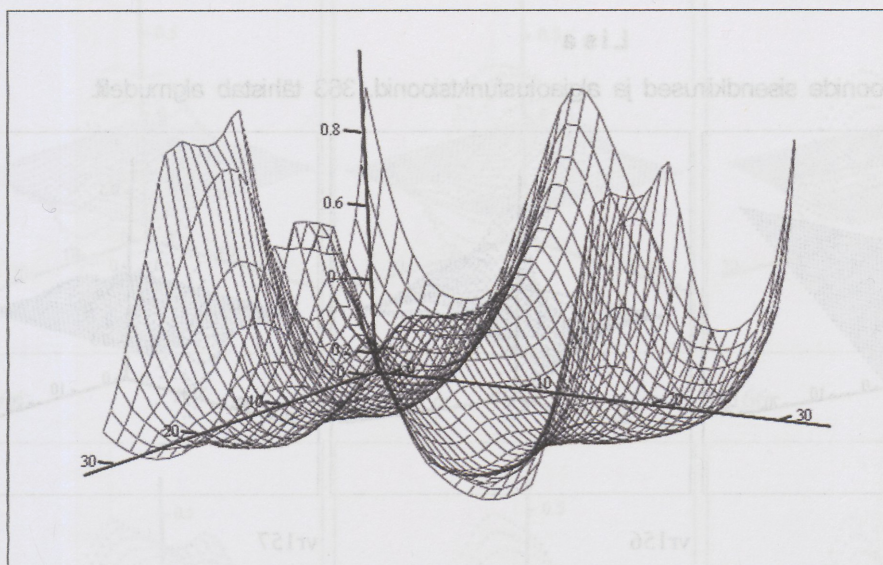
171:	1.00957659107341	0.9999999987
172:	1.00204914602438	0.9999999989
173:	1.00504837893334	0.99999999917

τ normeerimine ja tulemuste väljaviimine.

$$I\tau := Jn\tau(ta) \quad A\tau := \frac{10^{24}}{I\tau} \quad I\tau = 9.59250424801504 \times 10^{-12} \quad \text{Nii on siis nüüd } \tau(\rho, \zeta)$$

valemiks: $\tau(\rho, \zeta) = A\tau \cdot Gfu(\rho, \zeta, ta, im, km)$ $A\tau = 1.04248064336998 \times 10^{35}$

Arvutame ilma üldkordajata $\tau_{i,k} := Gfu(\rho_{1i}, \zeta_{1k}, ta, im, km)$ $\min(\tau_u) = 0.1751$
 $\max(\tau_u) = 1$



τu

$$A\tau \cdot \text{Jnt}(\tau u) = 1 \times 10^{24}$$

Seejärel läheme uuele programmi "läbijooksule" ehk iteratsioonile. v_{pu} , $v_{\varphi u}$, v_{zu} , ta salvestame failidesse **vru156**, **vju156**, **vzu156**, **tu156** ja $A\tau$ väärtuse kanname programmi algusesse käsitsi.

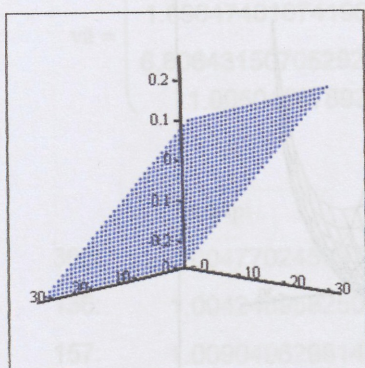
$A\tau$	$A\tau$
156: 1.92142667712642 $\times 10^{35}$	167: 2.38112437669682 $\times 10^{35}$
157: 1.2927256364167 $\times 10^{35}$	168: 1.44325216032816 $\times 10^{35}$
158: 1.16418126485127 $\times 10^{35}$	169: 1.80512976928702 $\times 10^{35}$
159: 2.46542477852867 $\times 10^{35}$	170: 7.50008568776361 $\times 10^{34}$
160: 1.60611328979012 $\times 10^{35}$	171: 2.87143501856213 $\times 10^{35}$
161: 1.39010246988541 $\times 10^{35}$	Järgmine on arvatud eelmiste 6 sisendandmete keskmisega.
162: 2.2675756149803 $\times 10^{35}$	
163: 1.39074478895333 $\times 10^{35}$	172: 1.49037947996171 $\times 10^{35}$
164: 1.52593222806551 $\times 10^{35}$	173: 1.28671839058339 $\times 10^{35}$
165: 2.49092615265122 $\times 10^{35}$	174: 1.04248064336998 $\times 10^{35}$
166: 3.01704760313457 $\times 10^{35}$	

Kokkuvõtteks

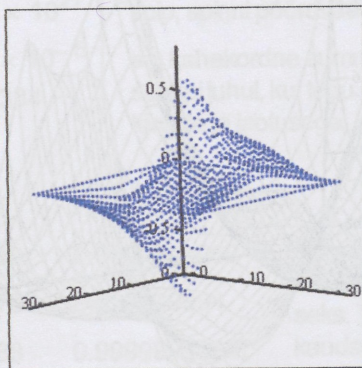
Kuna enamvähem korralike tulemuste jaoks on tarvis kasutada niivõrd pikki ridu (650 liidetavat), siis see tähendab, et ka Besseli funktsioonid J_0 ja J_1 ei ole saanud funktsioonide jaoks just kõige paremad lähendajad.

Lisa

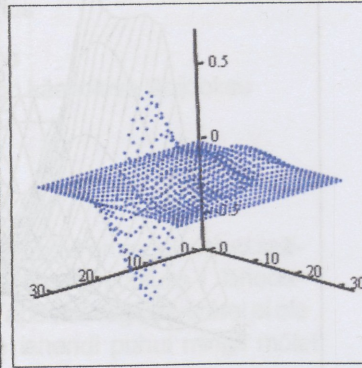
Kõigi iteratsioonide sisendkiirused ja algaotusfunktsioonid. 363 tähistab algmudelit.



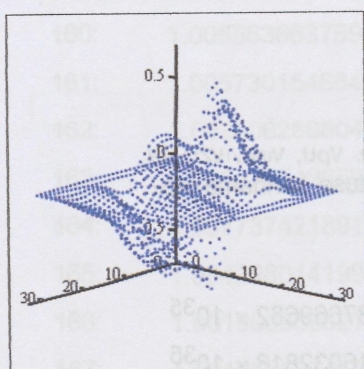
vr363



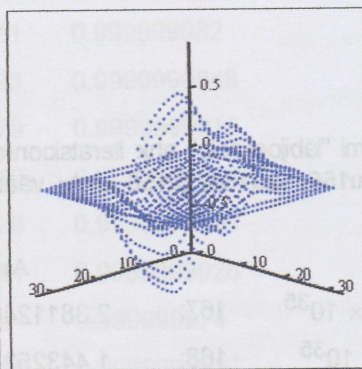
vr156



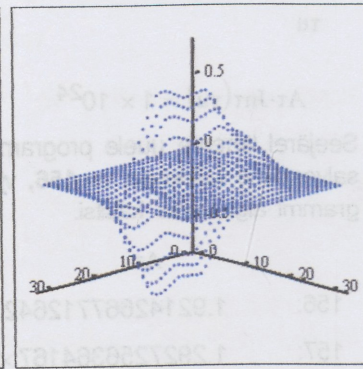
vr157



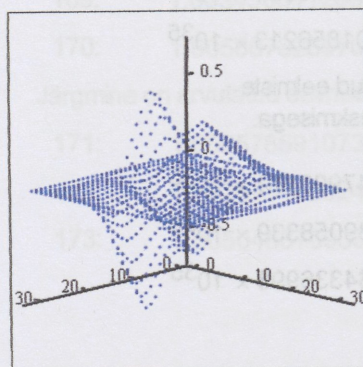
vr158



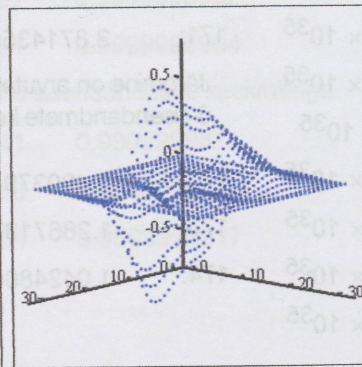
vr159



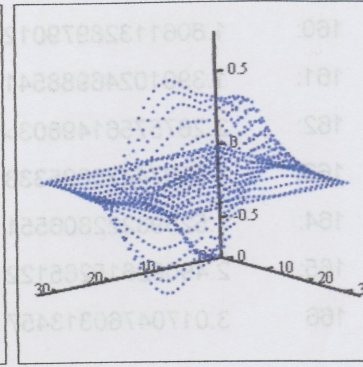
vr160



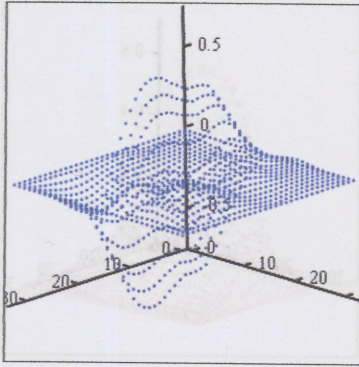
vr161



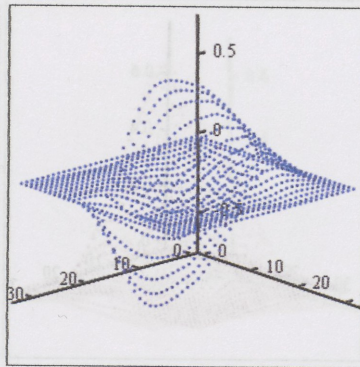
vr162



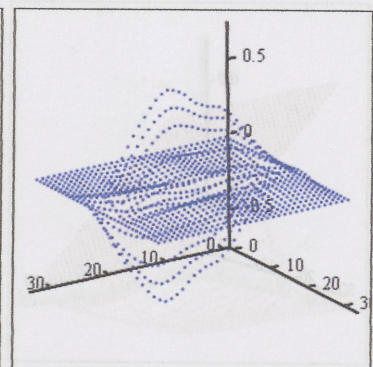
vr163



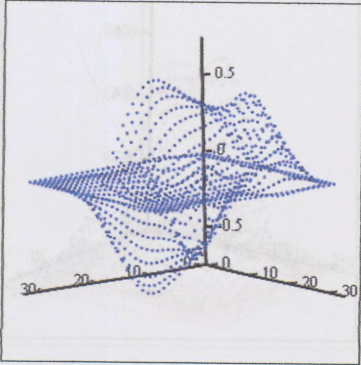
vr164



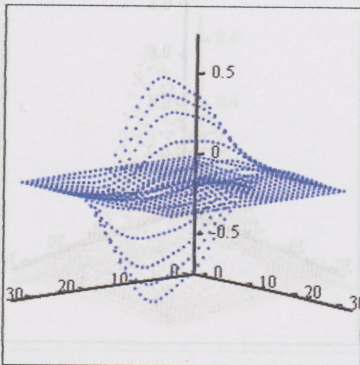
vr165



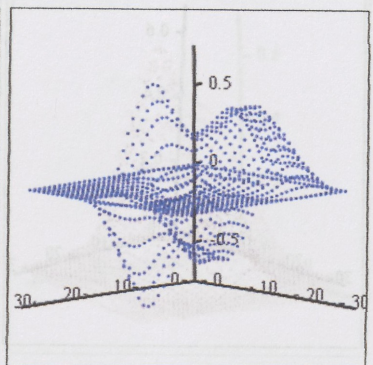
vr166



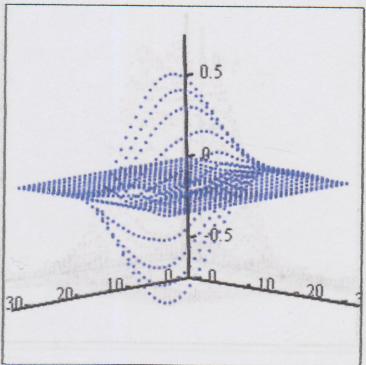
vr167



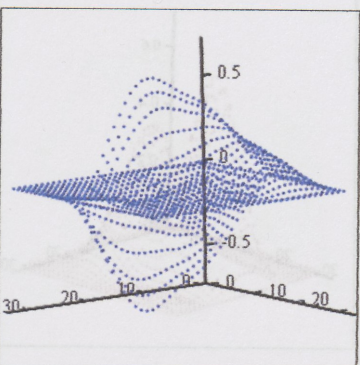
vr168



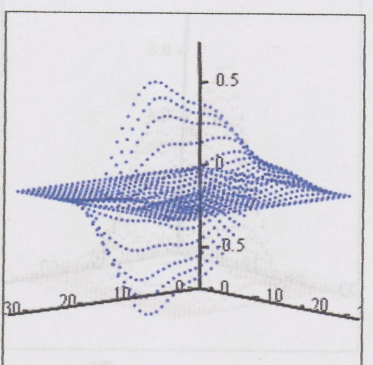
vr169



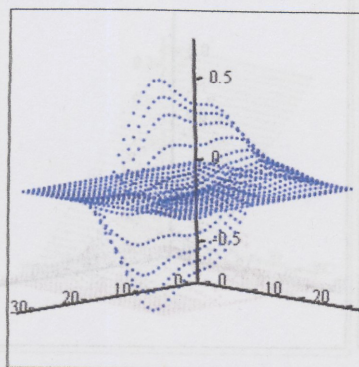
vr170



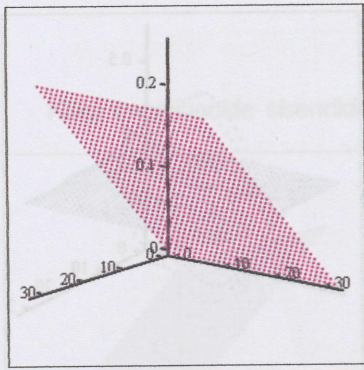
vr171



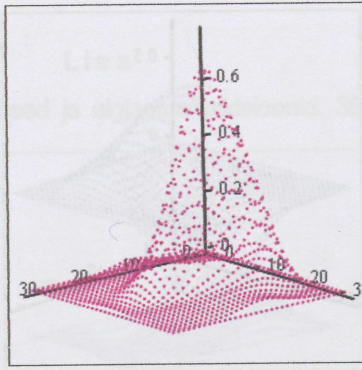
vr172



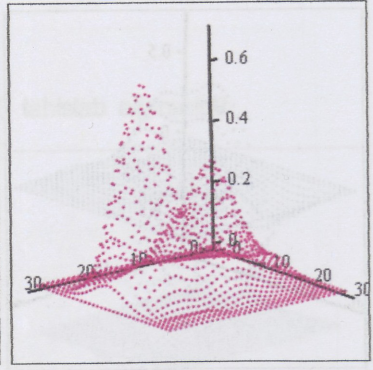
vr173



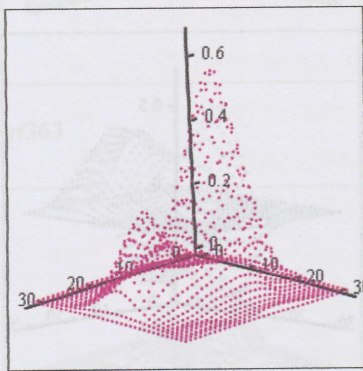
vφ363



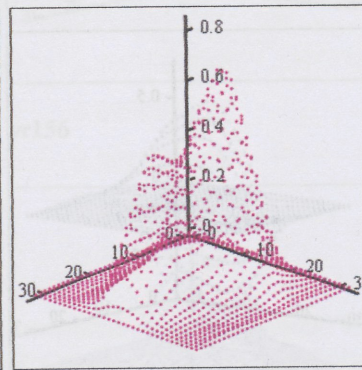
vφ156



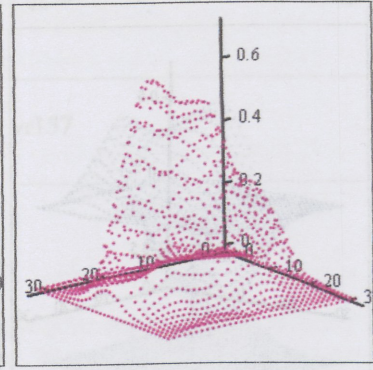
vφ157



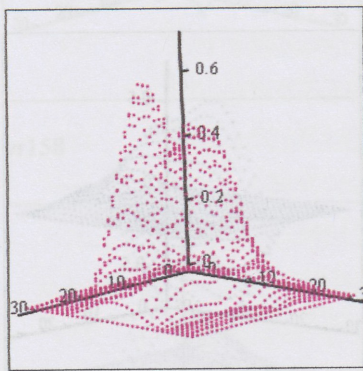
vφ158



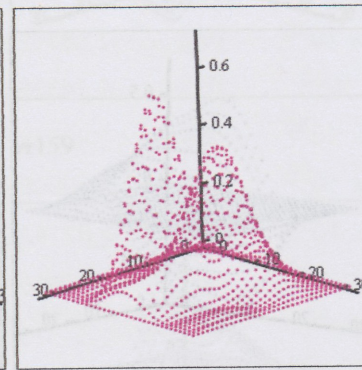
vφ159



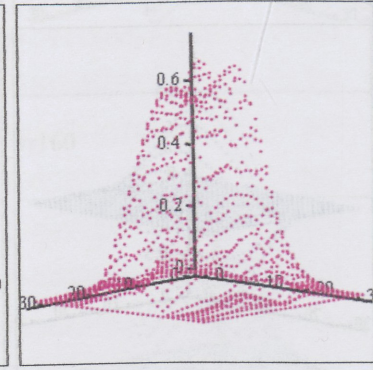
vφ160



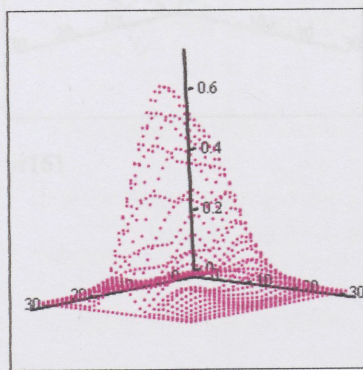
vφ161



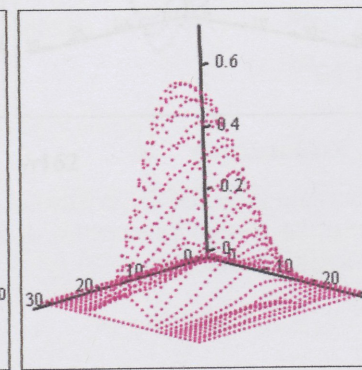
vφ162



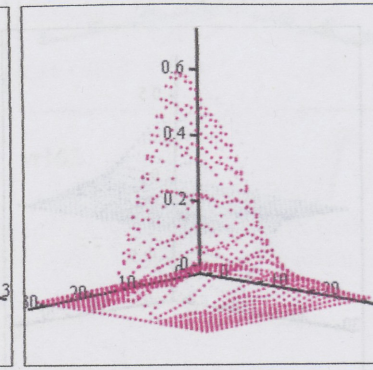
vφ163



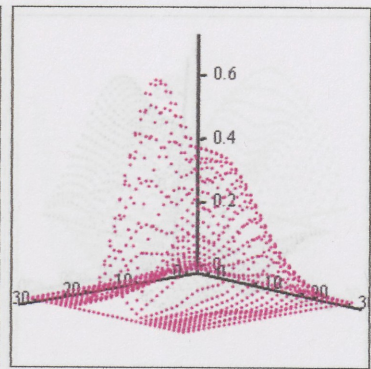
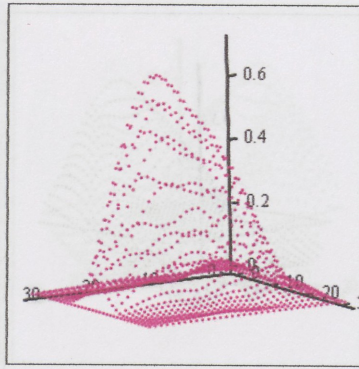
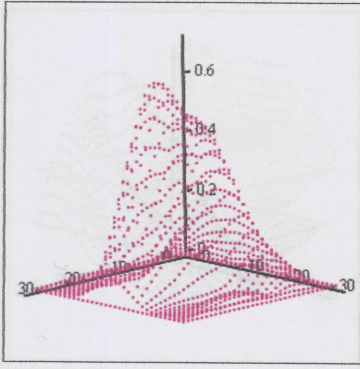
vφ164



vφ165



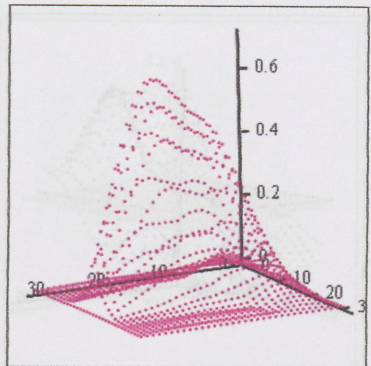
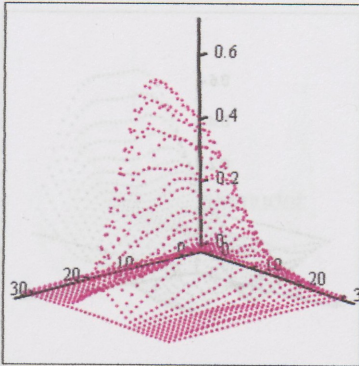
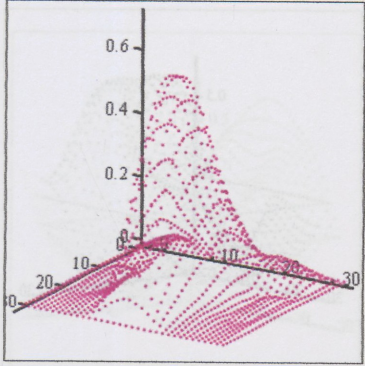
vφ166



vφ167

vφ168

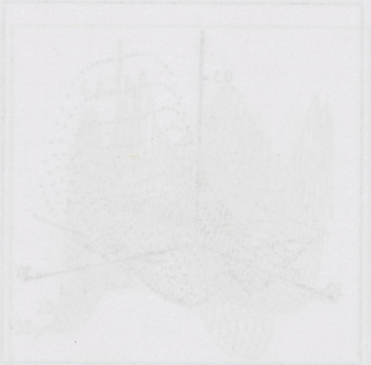
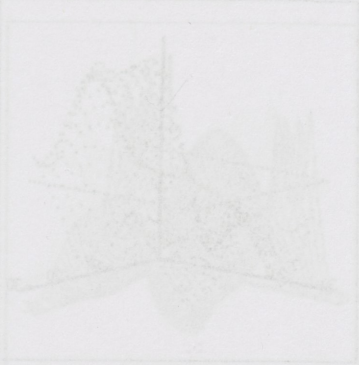
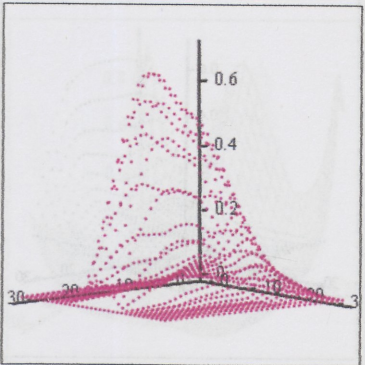
vφ169



vφ170

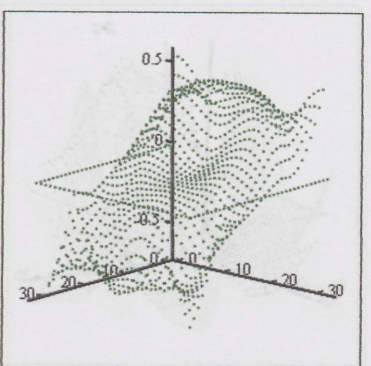
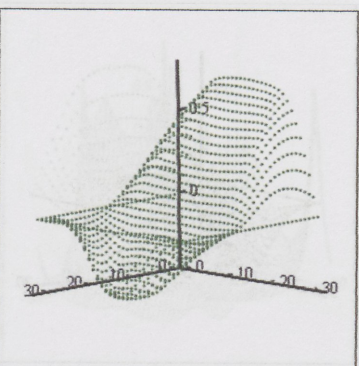
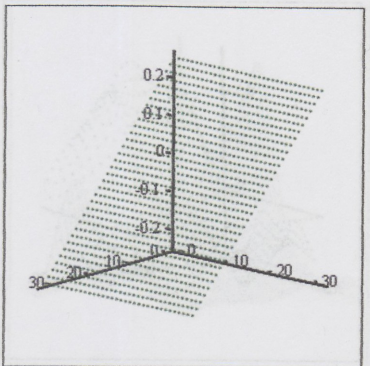
vφ171

vφ172



vφ173

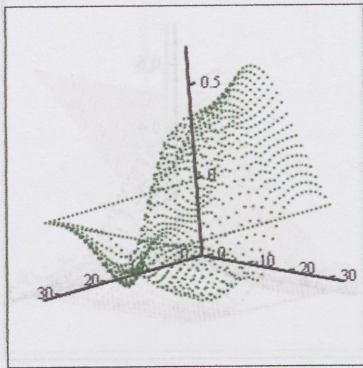
363 tähistab algmudelit.



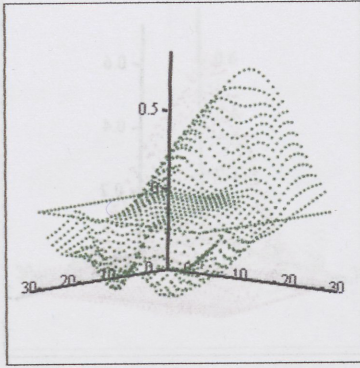
vz363

vz156

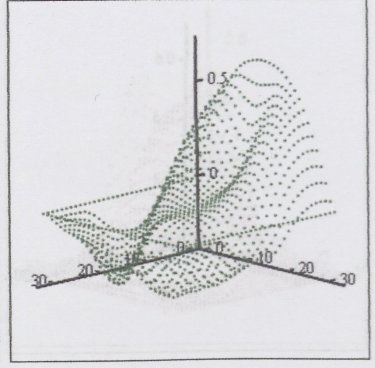
vz157



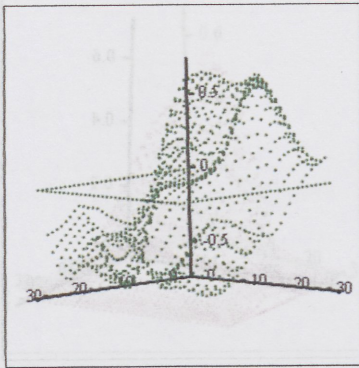
vz158



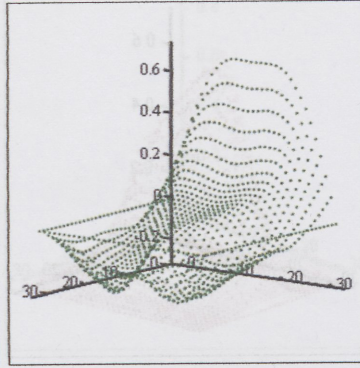
vz159



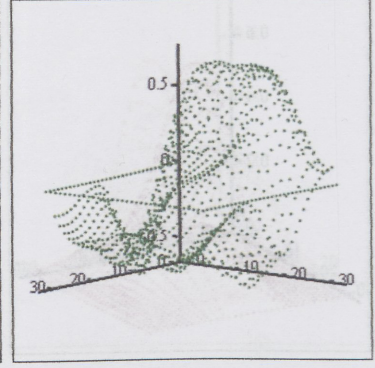
vz160



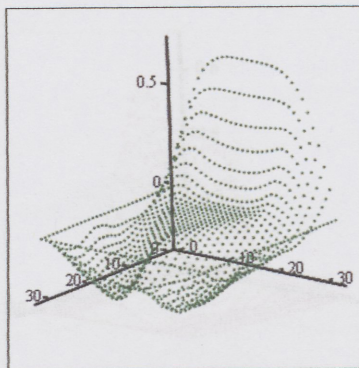
vz161



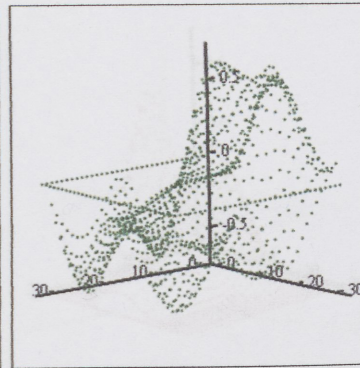
vz162



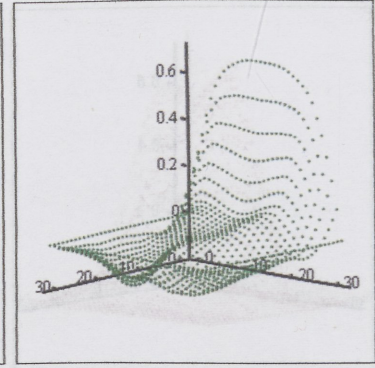
vz163



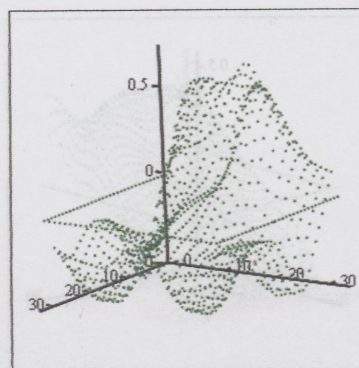
vz164



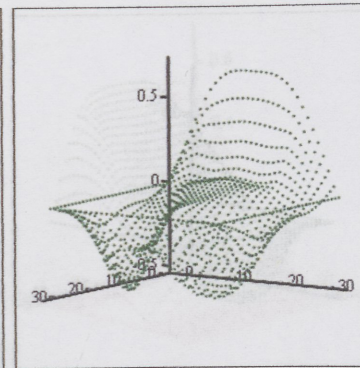
vz165



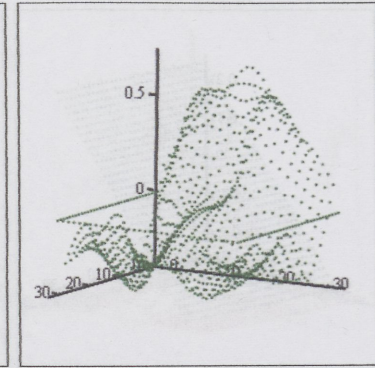
vz166



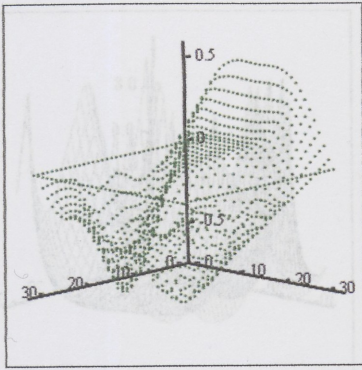
vz167



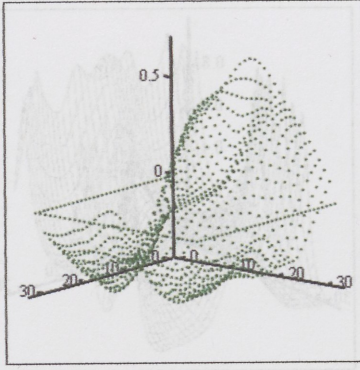
vz168



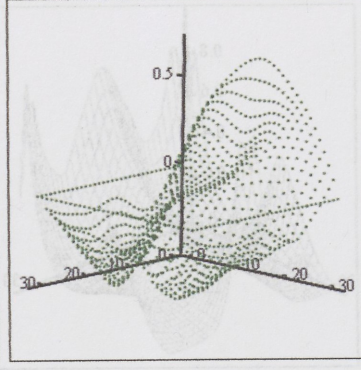
vz169



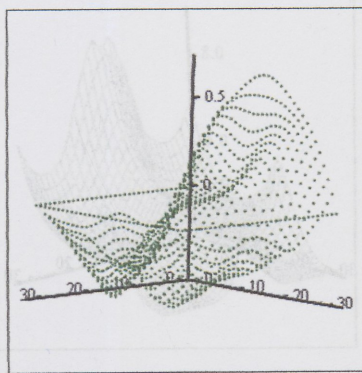
vz170



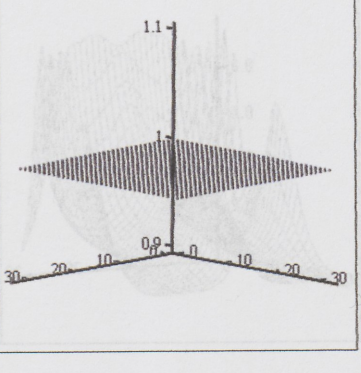
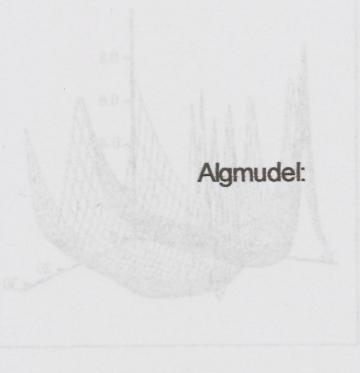
vz171



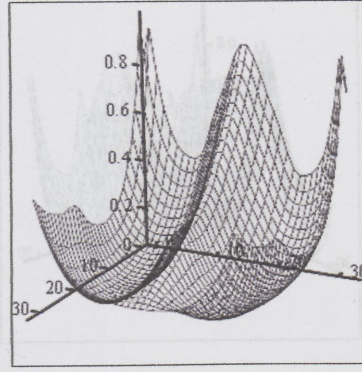
vz172



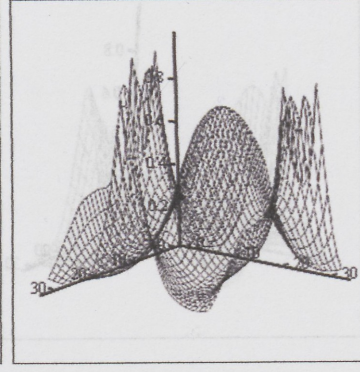
vz173



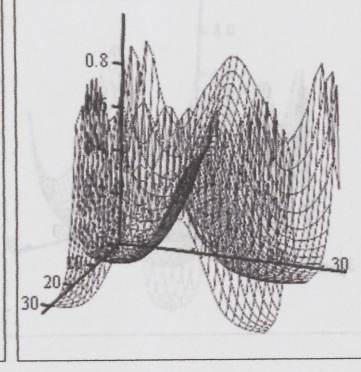
ta363



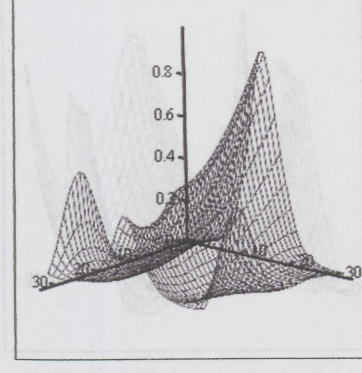
ta156



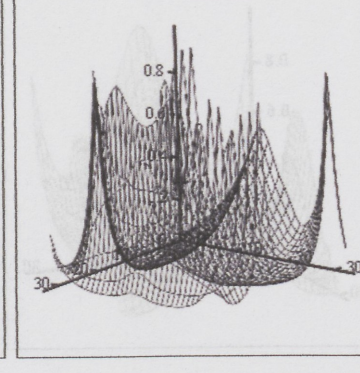
ta157



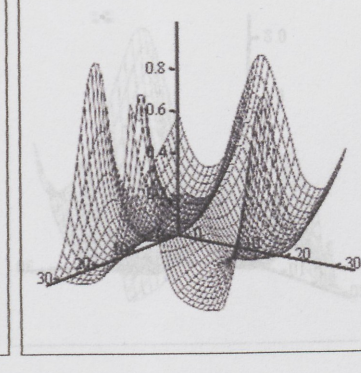
ta158



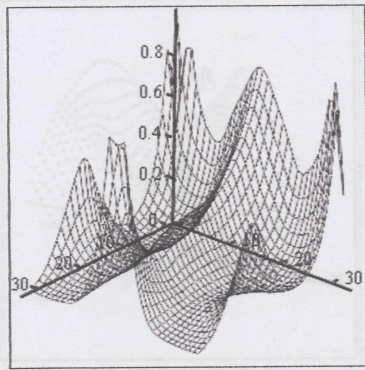
ta159



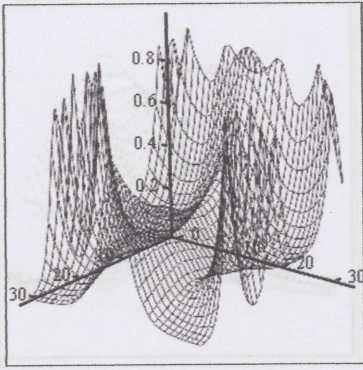
ta160



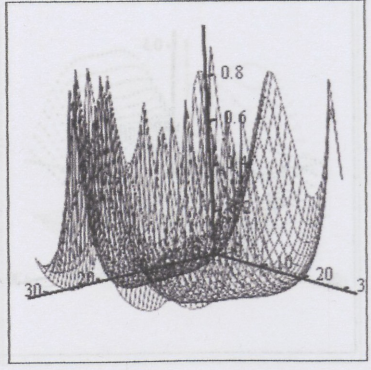
ta161



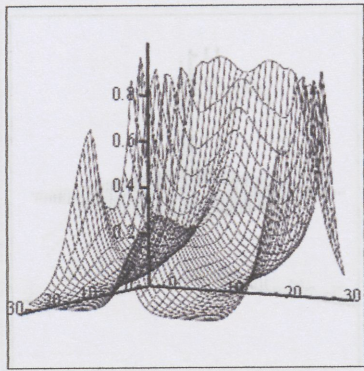
τ_{162}



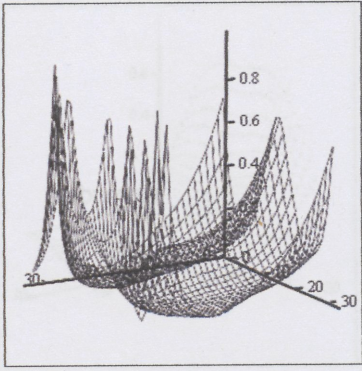
τ_{163}



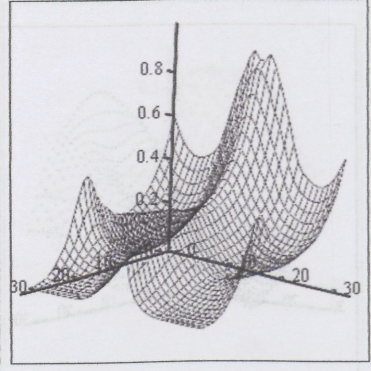
τ_{164}



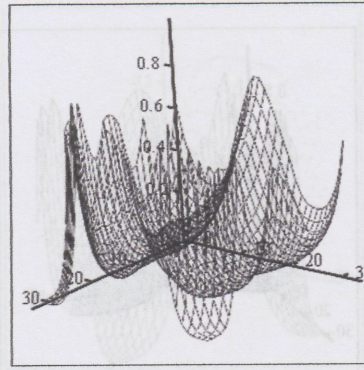
τ_{165}



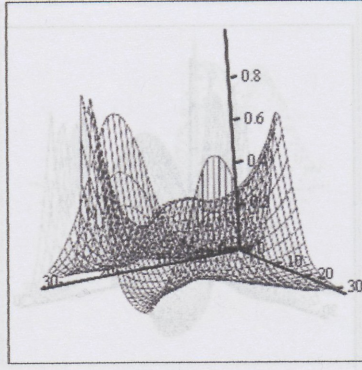
τ_{166}



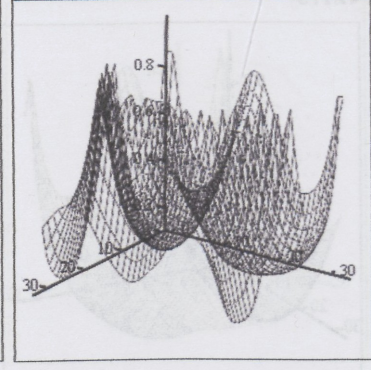
τ_{167}



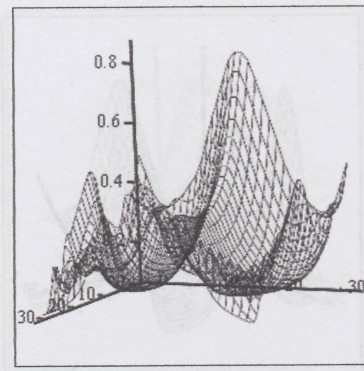
τ_{168}



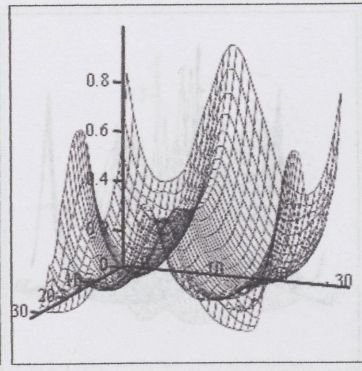
τ_{169}



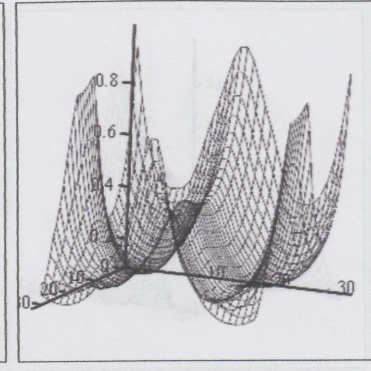
τ_{170}



τ_{171}



τ_{172}



τ_{173}