

TARTU ÜLIKOOL  
LOODUS- JA TÄPPISTEADUSTE VALDKOND  
MATEMAATIKA JA STATISTIKA INSTITUUT

Markus Vanatoa  
**Milne'i integraalvõrrandi lahendi tükiti lineaarne  
aproksimatsioon**

Matemaatika eriala  
Bakalaureusetöö (9 EAP)

Juhendaja: prof. Arvet Pedas

TARTU 2025

# MILNE'I INTEGRAALVÖRRANDI LAHENDI TÜKITI LINEAARNE APROKSIMATSIOON

Bakalaureusetöö

Markus Vanatoa

## Lühikokkuvõte

Käesolevas bakalaureusetöös vaadeldakse Milne'i integraalvõrrandi ligikaudset lahendamist lineaarsplainidega kollokatsioonimeetodil. Käsitletakse Milne'i integraalvõrrandi tuuma omadusi, lahendi olemasolu ja ühesust ning lähislahendite koondumist. Töö teoreetilisi tulemusi testitakse ühe konkreetse näiteülesande lahendamise abil.

**CERCS teaduseriala:** P130 Funktsioonid, diferentsiaalvõrrandid.

**Märksõnad:** Milne'i integraalvõrrand, kollokatsioonimeetod, lineaarsplain.

# THE APPROXIMATE SOLUTION OF THE MILNE INTEGRAL EQUATION USING THE COLLOCATION METHOD

Bachelor thesis

Markus Vanatoa

## Abstract

In the present bachelor's thesis, the approximate solution of the Milne integral equation using linear splines and the collocation method is investigated. The properties of the kernel of the Milne integral equation, the existence and uniqueness of the solution, and the convergence of the approximate solutions are analyzed. The theoretical results are tested on a specific example problem.

**CERCS research specialisation:** P130 Functions, differential equations.

**Key Words:** Milne integral equation, collocation method, spline.

# Sisukord

<b>1</b>	<b>Sissejuhatus</b>	<b>3</b>
<b>2</b>	<b>Milne'i integraalvõrrand</b>	<b>4</b>
2.1	Milne'i integraalvõrrand . . . . .	4
2.2	Integraalse eksponentfunktsiooni omadusi . . . . .	5
2.3	Lahendi olemasolu ja ühesus . . . . .	8
<b>3</b>	<b>Milne'i võrrandi aproksimatsioon</b>	<b>11</b>
3.1	Lineaarsed splineid . . . . .	11
3.2	Kollokatsioonimeetod . . . . .	13
<b>4</b>	<b>Kollokatsioonimeetodi koondumine</b>	<b>18</b>
4.1	Kollokatsioonimeetodi operaatorkuju . . . . .	18
4.2	Vea hindamine . . . . .	21
<b>5</b>	<b>Arvuline näide</b>	<b>24</b>
<b>6</b>	<b>Lisa</b>	<b>27</b>

# 1 Sissejuhatus

Käesolevas bakalaureusetöös on vaatluse all atmosfäärifüüsikas suurt tähtsust omav Milne'i võrrand, mis kujutab endast teatavat teist liiki Fredholmi integraalvõrrandit, mille tuumaks on integraalne eksponentfunktsioon. Kuna võrrandi tuum on tõkestamata argumentide kokkulangemise korral ning võrrandi lahendi tuletised on tõkestamata integreerimislõigu otspunktide lähedal, siis tekivad raskused efektiivsete numbriliste meetodite konstrueerimisel võrrandi ligikaudseks lahendamiseks. Töös uuritakse kõigepealt Milne'i integraalvõrrandi tuuma omadusi ning tuginedes saadud tulemustele tõestatakse selle võrrandi lahendi olamasolu ja ühesus. Võrrandi ligikaudseks lahendamiseks kasutatakse pidevate lineaarsplainidega kollokatsioonimeetodit. Näidatakse selle meetodi koonduvus võrgupunktide arvu suurenemisel ja hinnatakse vaadeldava meetodi abil saadud lähilahendite viga. Töö viimases osas kontrollitakse töö teoreetilisi tulemusi konkreetse näiteülesande lahendamise abil. Arvuline näide teostati kasutades programmeerimiskeelt Python, mille kood on leitav lisas.

## 2 Milne'i integraalvõrrand

### 2.1 Milne'i integraalvõrrand

Maa atmosfääris osa päikesekiirguse kandjateks olevatest footonitest neelatakse ja osa hajutatakse keskkonna osakestestega (veeaur, pilved, tolm jne.) kokkupõrkel. Üldjuhul võib footon hajumise tulemusena jätkata liikumist mis tahes suunas. Sellist footoni hajutamist, mille korral kõik suunad footoni liikumises peale kokkupõrget keskkonna osakesega on võrdtõenäosed, nimetatakse isotroopseks hajumiseks. Tööst [1] järeldub, et lihtsamatel juhtudel isotroopse hajumise korral mängib olulist rolli lineaarne intergraalvõrrand kujul

$$u(\tau) = \frac{\lambda}{2} \int_0^b E(|\tau - s|)u(s)ds + f(\tau), \quad 0 \leq \tau \leq b, \quad b > 0, \quad (2.1)$$

milles  $u = u(\tau)$  on otsitav funktsioon. Võrrandis esinev konstant  $\lambda \in [0, 1]$  on footoni ellujäämise tõenäosus kekkonna osakesega, vabaliige  $f(\tau)$  avaldub kujul  $f(\tau) = c_1 e^{c_2(\tau-b)}$  on positiivne funktsioon  $\tau \in [0, b]$  korral, kus  $c_1$  ja  $c_2$  on mingid positiivsed konstandid ning

$$E(t) = \int_0^1 \frac{1}{\mu} e^{-\frac{t}{\mu}} d\mu \quad (t > 0) \quad (2.2)$$

on nn. integraalne eksponentfunktsioon, üks matemaatilises füüsikas laialdaselt kasutavaist spetsiaalsetest funktsioonidest. Integraalvõrrand (2.1) kannab Milne'i võrrandi nime. Leidnud võrrandist (2.1) funktsiooni  $u = u(\tau)$ , saame näiteks kiirguse intensiivsuse  $I(\tau, \mu)$  ( $\tau \in [0, b]$ ,  $\mu \in [-1, 1]$ ) leidmiseks kasutada valemit (vt. [1])

$$I(\tau, \mu) = \begin{cases} \frac{1}{|\mu|} \int_{\tau}^b e^{-\frac{|\tau-s|}{|\mu|}} u(s)ds, & \text{kui } \mu < 0, \\ u(\tau), & \text{kui } \mu = 0, \\ \frac{1}{\mu} \int_0^{\tau} e^{-\frac{\tau-s}{\mu}} u(s)ds, & \text{kui } \mu > 0. \end{cases} \quad (2.3)$$

## 2.2 Integraalse eksponentfunktsiooni omadusi

Kõigepealt paneme tähele, et muutujavahetuse  $s = \frac{t}{\mu}$  abil (2.2) esitub kujul

$$E(t) = \int_t^\infty \frac{e^{-s}}{s} ds \quad (t > 0). \quad (2.4)$$

Osutub (vt. [1], lk. 34), et tegu on  $t \in (0, \infty)$  korral monotoonselt kahaneva kumera funktsiooniga, mille tuletis avaldub kujul

$$E'(t) = -\frac{e^{-t}}{t}. \quad (2.5)$$

Funktsioon  $E(t)$  on esitatav võrdusena (vt. [2], lk. 229)

$$E(t) = g(t) - \gamma - \ln t \quad (t > 0), \quad (2.6)$$

milles esinev konstant  $\gamma = \lim_{n \rightarrow \infty} \left( \sum_{k=1}^n \frac{1}{k} - \ln n \right) \approx 0.5772156649$  kannab Euleri konstandi nime ja kus

$$g(t) = t - \frac{t^2}{2 \cdot 2!} + \frac{t^3}{3 \cdot 3!} - \frac{t^4}{4 \cdot 4!} + \dots, \quad (2.7)$$

on analüütiline funktsioon kogu reaalteljel.

Seoste (2.6) ja (2.5) põhjal saame, et  $E(t)$  on pidevalt diferentseeruv iga  $t > 0$  korral ning  $b > 0$  puhul kehtivad hinnangud

$$E(t) \leq c_1(1 + |\ln t|), \quad t \in [0, b], \quad (2.8)$$

$$|E'(t)| \leq c_2 t^{-1}, \quad t \in [0, b], \quad (2.9)$$

kus  $c_1$  ja  $c_2$  on mingid positiivsed konstandid, mis ei sõltu suurusest  $t \in [0, b]$ .

**Lause 1.** Kehtib valem

$$\int_0^\infty E(t) dt = 1. \quad (2.10)$$

**Tõestus.** Tugenedes definitsioonile (2.2), saame

$$\begin{aligned} \int_0^\infty E(t) dt &= \int_0^\infty \left( \int_0^1 \frac{1}{\mu} e^{-\frac{t}{\mu}} d\mu \right) dt = \int_0^1 \left( \int_0^\infty \frac{1}{\mu} e^{-\frac{t}{\mu}} dt \right) d\mu = \\ &= \int_0^1 \left( [-e^{-\frac{t}{\mu}}]_{t=0}^{t=\infty} \right) d\mu = \int_0^1 d\mu = 1. \end{aligned}$$

□

**Lause 2.** Fikseeritud  $\tau \in [0, b]$  korral kehtib valem

$$\int_0^b E(|\tau - s|)ds = \int_0^\tau E(t)dt + \int_0^{b-\tau} E(t)dt. \quad (2.11)$$

**Tõestus.** Olgu  $\tau \in [0, b]$ , siis

$$\int_0^b E(|\tau - s|)ds = \int_0^\tau E(\tau - s)ds + \int_\tau^b E(s - \tau)ds.$$

Tehes viimase võrduse paremal poolel olevas esimeses integraalis muutujavahetuse  $t = \tau - s$  ja teises integraalis muutujavahetuse  $t = s - \tau$ , jõuamegi võrduseni (2.11):

$$\int_0^b E(|\tau - s|)ds = \int_0^\tau E(t)dt + \int_0^{b-\tau} E(t)dt. \quad (2.12)$$

□

**Lause 3.** Kehtib võrdus

$$\lim_{t \rightarrow 0^+} tE(t) = 0.$$

**Tõestus.** Lähtume funktsiooni  $E(t)$  kujust (2.6). Siis otsitavaks piirväärtuseks osutub

$$\lim_{t \rightarrow 0^+} tE(t) = \lim_{t \rightarrow 0^+} t(\gamma - \ln(t) + g(t)) = 0,$$

sest  $\lim_{t \rightarrow 0^+} (t\gamma + tg(t)) = 0$  ja kasutades L'Hospitali reeglit, saame

$$\lim_{t \rightarrow 0^+} -t \ln(t) = \lim_{t \rightarrow 0^+} -\frac{\ln(t)}{\frac{1}{t}} = \lim_{t \rightarrow 0^+} -\frac{\frac{1}{t}}{-\frac{1}{t^2}} = \lim_{t \rightarrow 0^+} \frac{t^2}{t} = 0.$$

□

**Lause 4.** Olgu  $a_1, a_2 \in \mathbb{R}$  sellised, et  $0 \leq a_1 < a_2$ . Siis kehtib valem

$$\int_{a_1}^{a_2} E(t)dt = \begin{cases} E(a_2)a_2 - E(a_1)a_1 + e^{-a_1} - e^{-a_2}, & \text{kui } 0 < a_1 < a_2, \\ E(a_2)a_2 + 1 - e^{-a_2}, & \text{kui } 0 = a_1 < a_2. \end{cases} \quad (2.13)$$

**Tõestus.** Olgu  $u = E(t)$  ja  $v = t$ , siis  $du = E'(t)dt$  ja  $dv = dt$ . Kasutades seost (2.5) ja ositi integreerimise valemit

$$\int_{a_1}^{a_2} u dv = uv \Big|_{a_1}^{a_2} - \int_{a_1}^{a_2} v du,$$

jõuame tulemuseni (2.13), kui  $0 < a_1 < a_2$ :

$$\begin{aligned}\int_{a_1}^{a_2} E(t)dt &= E(t)t \Big|_{a_1}^{a_2} - \int_{a_1}^{a_2} t\left(-\frac{e^{-t}}{t}\right)dt = \\ &= E(a_2)a_2 - E(a_1)a_1 + e^{-a_1} - e^{-a_2}.\end{aligned}$$

Kui  $0 = a_1 < a_2$ , siis Lause 3 abil saame

$$\begin{aligned}\int_0^{a_2} E(t)dt &= E(t)t \Big|_0^{a_2} - \int_0^{a_2} t\left(-\frac{e^{-t}}{t}\right)dt = \\ &= E(a_2)a_2 + 1 - e^{-a_2}.\end{aligned}$$

□

**Lause 5.** Olgu  $a_1, a_2 \in \mathbb{R}$  sellised, et  $0 \leq a_1 < a_2$ . Siis kehtib valem

$$\int_{a_1}^{a_2} E(t)t dt = \begin{cases} \frac{1}{2} \left( E(a_2)a_2^2 - E(a_1)a_1^2 - a_2e^{-a_2} + a_1e^{-a_1} - e^{-a_2} + e^{a_1} \right), & \text{kui } 0 < a_1 < a_2, \\ \frac{1}{2} \left( E(a_2)a_2^2 - a_2e^{-a_2} - e^{-a_2} + 1 \right), & \text{kui } 0 = a_1 < a_2. \end{cases}$$

(2.14)

**Tõestus.** Olgu  $u = E(t)$  ja  $v = \frac{t^2}{2}$ , siis  $du = E'(t)dt$  ja  $dv = tdt$ . Kasutame seost (2.5) ja integreerime ositi

$$\int_{a_1}^{a_2} E(t)t dt = E(t)\frac{t^2}{2} \Big|_{a_1}^{a_2} - \int_{a_1}^{a_2} \frac{t^2}{2} \left(-\frac{e^{-t}}{t}\right) dt = E(t)\frac{t^2}{2} \Big|_{a_1}^{a_2} + \int_{a_1}^{a_2} \frac{te^{-t}}{2} dt.$$

Kasutades ositi integreerimist ka integraali  $\int_{a_1}^{a_2} \frac{te^{-t}}{2} dt$  leidmiseks, jõuamegi valemieni (2.14), kui  $0 < a_1 < a_2$

$$\frac{1}{2}(E(a_2)a_2^2 - E(a_1)a_1^2) + \frac{1}{2}(-te^{-t} - e^{-t}) \Big|_{a_1}^{a_2} = \frac{1}{2} \left( E(a_2)a_2^2 - E(a_1)a_1^2 - a_2e^{-a_2} + a_1e^{-a_1} - e^{-a_2} + e^{a_1} \right).$$

Kui  $0 = a_1 < a_2$ , siis Lause 3 abil saame

$$\int_0^{a_2} E(t)t dt = \frac{1}{2} \left( E(a_2)a_2^2 - a_2e^{-a_2} - e^{-a_2} + 1 \right).$$

□

## 2.3 Lahendi olemasolu ja ühesus

Võrrandi (2.1) lahendi olemasolu ja ühesuse näitamiseks kirjutame selle võrrandi operaatorkujul

$$u = Tu + f, \quad (2.15)$$

kus operaator  $T$  on defineeritud valemiga

$$(Tu)(\tau) = \frac{\lambda}{2} \int_0^b E(|\tau - s|)u(s)ds, \quad 0 \leq \tau \leq b. \quad (2.16)$$

Kõigepealt näitame, et integraaloperaator  $T$ , mis on määratud valemiga (2.16), teisendab pidevad funktsioonid  $u : [0, b] \rightarrow \mathbb{R}$  pidevateks funktsioonideks  $Tu : [0, b] \rightarrow \mathbb{R}$ .

Fikseerime  $\varepsilon > 0$  ja olgu  $u$  pidev funktsioon lõigul  $[0, b]$ . Näitame funktsiooni  $w = Tu$  pidevust lõigul  $[0, b]$ . Suvaliste  $\tau_1, \tau_2 \in [0, b]$  jaoks tähistame

$$U_\eta(\tau_1, \tau_2) = (\tau_1 - \eta, \tau_1 + \eta) \cup (\tau_2 - \eta, \tau_2 + \eta), \quad 0 < \eta < 1.$$

Esitame

$$|w(\tau_1) - w(\tau_2)| = \frac{\lambda}{2} \left| \int_0^b (E(|\tau_1 - s|) - E(|\tau_2 - s|))u(s)ds \right| \quad (2.17)$$

kahe integraali summana: esimeses integraalis on integreerimispiirkonnaks  $A := [0, b] \cap U_\eta(\tau_1, \tau_2)$ , teises vastavalt  $B := [0, b] \setminus U_\eta(\tau_1, \tau_2)$ . Kuna

$$\frac{\lambda}{2} \int_{\tau_1 - \eta}^{\tau_1 + \eta} E(|\tau_1 - s|)ds = \frac{\lambda}{2} \int_{-\eta}^{\eta} E(|t|)dt = \lambda \int_0^{\eta} E(t)dt,$$

siis kasutades hinnangut (2.8), saame (vt. Lause 3)

$$\lambda \int_0^{\eta} E(t)dt \leq \lambda \int_0^{\eta} c_1(1 - \ln t)dt = \lambda c_1 \eta - \lambda(t \ln t - t)|_0^{\eta} \rightarrow 0, \quad \text{kui } \eta \rightarrow 0.$$

Analoogiline tulemus kehtib ka  $\tau_2$  korral:

$$\frac{\lambda}{2} \int_{\tau_2 - \eta}^{\tau_2 + \eta} E(|\tau_2 - s|)ds \rightarrow 0, \quad \text{kui } \eta \rightarrow 0.$$

Seega

$$\begin{aligned} \frac{\lambda}{2} \left| \int_A (E(|\tau_1 - s|) - E(|\tau_2 - s|)) u(s) ds \right| \\ \leq \frac{\lambda \max_{t \in [0, b]} |u(t)|}{2} \int_A (E(|\tau_1 - s|) + E(|\tau_2 - s|)) ds \rightarrow 0, \text{ kui } \eta \rightarrow 0. \end{aligned}$$

Niisiis, valides küllalt väikese  $\eta = \eta(\varepsilon)$ , saame esimese integraali jaoks hinnangu

$$\frac{\lambda}{2} \left| \int_A (E(|\tau_1 - s|) - E(|\tau_2 - s|)) u(s) ds \right| < \frac{\varepsilon}{2}. \quad (2.18)$$

Teises integraalis on kinnisel piirkonnal  $B$  pidev integrand, mis teatavasti on ühtlaselt pidev. Seega

$$\frac{\lambda}{2} \left| \int_B (E(|\tau_1 - s|) - E(|\tau_2 - s|)) u(s) ds \right| < \frac{\varepsilon}{2}, \quad (2.19)$$

kui  $\tau_1, \tau_2 \in [0, b]$  on küllalt lähedased. Kokkuvõttes saame seoste (2.17)-(2.19) tõttu, et kehtib hinnang  $|w(\tau_1) - w(\tau_2)| < \varepsilon$ , kui  $\tau_1$  ja  $\tau_2$  on küllalt lähedased, st.  $w(\tau)$  on pidev lõigul  $[0, b]$ .

Olgu  $C[0, b]$  lõigus  $[0, b]$  pidevate funktsioonide hulk. Hulk  $C[0, b]$  on Banachi ruum normiga

$$\|u\| = \max_{0 \leq \tau \leq b} |u(\tau)|, \quad u = u(\tau) \in C[0, b].$$

**Lause 6.** Valemiga (2.16) määratud integraaloperaator  $T : C[0, b] \rightarrow C[0, b]$  on lineaarne.

**Tõestus.** Näitame, et integraaloperaator  $T$  on aditiivne ja homogeenne. Olgu  $u, v \in C[0, b]$  ja  $c \in \mathbb{R}$ .

Aditiivsus:

$$\begin{aligned} (T(u+v))(\tau) &= \frac{\lambda}{2} \int_0^b E(|\tau - s|) (u(s) + v(s)) ds = \\ &= \frac{\lambda}{2} \int_0^b E(|\tau - s|) u(s) ds + \frac{\lambda}{2} \int_0^b E(|\tau - s|) v(s) ds = (Tu)(\tau) + (Tv)(\tau) \quad (\tau \in [0, b]). \end{aligned}$$

Homogeensus:

$$(T(cu))(\tau) = \frac{\lambda}{2} \int_0^b E(|\tau - s|) (cu(s)) ds = c \frac{\lambda}{2} \int_0^b E(|\tau - s|) u(s) ds = c(Tu)(\tau) \quad (\tau \in [0, b]).$$

□

**Lause 7.** Valemiga (2.16) määratud integraaloperaator  $T : C[0, b] \rightarrow C[0, b]$  on

tõkestatud.

**Tõestus.** Näitame, et leidub selline arv  $M \in \mathbb{R}$  nii, et  $\|Tu\| \leq M\|u\|$ .

Olgu antud suvaline funktsioon  $u = u(\tau) \in C[0, b]$ . Sel juhul

$$\|Tu\| \leq \max_{0 \leq \tau \leq b} \left| \frac{\lambda}{2} \int_0^b E(|\tau - s|) u(s) ds \right| \leq \left( \max_{0 \leq \tau \leq b} \frac{\lambda}{2} \int_0^b E(|\tau - s|) ds \right) \|u\|.$$

Seega  $\|Tu\| \leq M\|u\|$ , kus  $M := \max_{0 \leq \tau \leq b} \frac{\lambda}{2} \int_0^b |E(|\tau - s|)| ds$ .

□

Lineaarne operaator on pidev parajasti siis, kui ta on tõkestatud (vt. [3], lk. 120), seega valemiga (2.16) määratud integraaloperaator kuulub pidevate lineaarsete operaatorite ruumi, see tähendab  $T \in \mathcal{L}(C([0, b]), C([0, b]))$ , kus

$$\|T\| = \|T\|_{\mathcal{L}(C([0, b]), C([0, b]))} = \min\{M \geq 0 : \|Tu\| \leq M\|u\| \forall u \in C[0, b]\}. \quad (2.20)$$

**Lause 8.** Kehtib  $\|T\| < 1$ .

**Tõestus.** Eelmisest lausest saime, et  $\|Tu\| \leq M\|u\|$ , seega

$$\|T\| \leq M = \max_{0 \leq \tau \leq b} \frac{\lambda}{2} \int_0^b |E(|\tau - s|)| ds.$$

Arvestades, et  $\lambda \leq 1$ , saame

$$\|T\| \leq \max_{0 \leq \tau \leq b} \frac{1}{2} \int_0^b |E(|\tau - s|)| ds.$$

Kasutades Lause 2 tulemust saame, et

$$\|T\| \leq \max_{0 \leq \tau \leq b} \frac{1}{2} \left( \int_0^\tau E(t) dt + \int_0^{b-\tau} E(t) dt \right) \leq \int_0^b E(t) dt < 1,$$

kus viimase võrratuse saavutame tänu Lausele 1.

□

Oleme näidanud, et valemiga (2.16) määratud integraaloperaator  $T : C[0, b] \rightarrow C[0, b]$  on pidev, lineaarne ja selle norm on väiksem kui 1. Sellest jäeldub (vt. [3], lk. 141), et operaatoril  $I - T$  on olemas pöördoperaator  $(I - T)^{-1} \in \mathcal{L}(C([0, b]), C([0, b]))$ . Seega võrrandil (2.15) leidub ühene lahend  $u = (I - T)^{-1} f \in C[0, b]$ . Teiste sõnadega, me oleme näidanud, et Milne'i integraalvõrrand (2.1) ruumis  $C[0, b]$  on üheselt lahenduv.

# 3 Milne'i võrrandi aproksimatsioon

## 3.1 Lineaarsed splineid

Olgu  $n \in \mathbb{N}$ ,  $n \geq 2$ . Olgu lõigul  $[0, b]$  antud ühtlane võrk

$$\Delta_n := \{t_0, t_1, \dots, t_n : 0 = t_0 < t_1 < \dots < t_{n-1} < t_n = b\},$$

kus  $t_i = ih$  ja  $h = b/n$ . Võrgule  $\Delta_n$  vastavaks pidevaks esimest järku splineiks ehk lineaarsplineiks nimetatakse funktsiooni, mis täidab järgmist kahte tingimust:

a) funktsioon on igal osalõigul  $[t_i, t_{i+1}]$  ( $i = 0, 1, \dots, n-1$ ) ülimalt esimese astme polünoom, ehk

$$\varphi(t) = c_{1i}t + c_{0i}, \quad t \in [t_i, t_{i+1}], \quad c_{0i}, c_{1i} \in \mathbb{R}, \quad i = 0, 1, \dots, n-1$$

b) funktsioon  $\varphi$  on pidev kogu lõigul

$$\varphi \in C[0, b].$$

Võrgu  $\Delta_n$  punkte  $t_0, \dots, t_n$  nimetatakse splinei  $\varphi$  sõlmedeks.

Tähistame kõigi võrgule  $\Delta_n$  vastavate lineaarsplineide hulga suurusega  $S(\Delta_n)$ . Osutub, et  $S(\Delta_n)$  on vektorruum, mille dimensioon on  $n+1$ .

Tõepoolest, kui  $\varphi_1, \varphi_2 \in S(\Delta_n)$ , siis ilmselt  $\varphi_1 + \varphi_2 \in S(\Delta_n)$  ning  $a\varphi_1 \in S(\Delta_n)$ , kus  $a$  on mingi konstant. Tingimusest a) näeme, et võrgule  $\Delta_n$  vastav lineaarspline on määratud  $2n$  parameetriga  $c_{1i}$  ja  $c_{0i}$  ( $i = 0, 1, \dots, n-1$ ). Tingimus b) seab splineidele igas sisesõlmes  $t_1, \dots, t_{n-1}$  pidevus nõude, mis kitsendavad parameetrite valikut  $n-1$  võrra. Seega vabade parameetrite arv, millest lineaarspline sõltub on  $n+1$  ja järelikult  $\dim S(\Delta_n) = n+1$ , ning valides ruumis  $S(\Delta_n)$  mingi baasi (st.  $n+1$  lineaarselt sõltumatut vektorit), saab vaadelda lineaarsplaine esitust baassplineide lineaarkombinatsioonina.

Kollokatsioonimeetodis kasutame võrgule  $\Delta_n$  vastavaid lineaarsplaine  $\varphi_j(t)$  ( $j = 0, 1, \dots, n$ ) kujul:

$$\varphi_0(t) = \begin{cases} \frac{t_1 - t}{h}, & \text{kui } t_0 \leq t \leq t_1, \\ 0, & \text{kui } t_1 \leq t \leq t_n, \end{cases} \quad (3.1)$$

$$\varphi_j(t) = \begin{cases} \frac{t - t_{j-1}}{h}, & \text{kui } t_{j-1} \leq t \leq t_j, \\ \frac{t_{j+1} - t}{h}, & \text{kui } t_j \leq t \leq t_{j+1}, \\ 0, & \text{kui } t_0 \leq t \leq t_{j-1} \text{ või } t_{j+1} \leq t \leq t_n, \end{cases} \quad (3.2)$$

kus  $j = 1, \dots, n-1$ ,

$$\varphi_n(t) = \begin{cases} \frac{t - t_{n-1}}{h}, & \text{kui } t_{n-1} \leq t \leq t_n, \\ 0, & \text{kui } t_0 \leq t \leq t_{n-1}. \end{cases} \quad (3.3)$$

Näeme, et vastavad lineaarsplainid on omadusega

$$\varphi_j(t_i) = \begin{cases} 1, & \text{kui } i = j, \\ 0, & \text{kui } i \neq j, \end{cases} \quad (3.4)$$

kus  $i, j = 0, 1, \dots, n$ . Esitatud lineaarsplaine moodustavad baasi ruumis  $S(\Delta_n)$ , sest nad on lineaarselt sõltumatud lõigul  $[0, b]$ . Selles veendumiseks näitame, et kui

$$a_0\varphi_0(t) + a_1\varphi_1(t) + \dots + a_n\varphi_n(t) = 0, \quad (3.5)$$

kus  $t \in [0, b]$ , siis konstandid  $a_0, a_1, \dots, a_n \in \mathbb{R}$  saavad olla vaid nullid:

$$a_0 = a_1 = \dots = a_n = 0.$$

Võtame võrduse (3.5) muutuja  $t$  väärtuseks  $t = t_0$ . Omaduse (3.4) saame saame, et

$$a_0\varphi_0(t_0) + a_1\varphi_1(t_0) + \dots + a_n\varphi_n(t_0) = a_0 \cdot 1 + a_1 \cdot 0 + \dots + a_n \cdot 0 = 0,$$

kust järeldub  $a_0 = 0$ . Analoogiliselt võttes  $t$  väärtuseks  $t = t_i$  ( $i = 1, 2, \dots, n$ ), saame järeldada, et  $a_i = 0$  ( $i = 1, 2, \dots, n$ ). Seega seos (3.5) saab kehtida ainult juhul, kui

$$a_0 = a_1 = \dots = a_n = 0.$$

## 3.2 Kollokatsioonimeetod

Vaatleme Milne'i integraalvõrrandit (2.1), see tähendab võrrandit

$$u(t) = \int_0^b \frac{\lambda}{2} E(|t-s|) u(s) ds + f(t), \quad t \in [0, b]. \quad (3.6)$$

Olgu antud lõigul  $[0, b]$  ühtlane võrk  $\Delta_n$  ja olgu funktsioonid  $\varphi_j$  ( $j = 0, \dots, n$ ) võrgule  $\Delta_n$  vastavad lineaarsed baassplainid (3.1-3.3). Integraalvõrrandile (3.6) otsime lähislahendit kujul

$$u_n(t) = \sum_{j=0}^n c_j \varphi_j(t), \quad t \in [0, b], \quad (3.7)$$

kus  $c_0, c_1, \dots, c_n$  on otsitavad kordajad. Konstantide  $c_0, c_1, \dots, c_n$  määramiseks asetame suuruse (3.7) integraalvõrrandisse (3.6) ning nõuame, et integraalvõrrand (3.6) oleks rahuldatud võrgu  $\Delta_n$  sõlmedes  $t_i = ih$  ( $i = 0, \dots, n; h = \frac{b}{n}$ ):

$$u_n(t_i) = \int_0^b \frac{\lambda}{2} E(|t_i - s|) u_n(s) ds + f(t_i) \quad (i = 0, 1, \dots, n). \quad (3.8)$$

Kuna  $u_n(t_i) = \sum_{j=0}^n c_j \varphi_j(t_i) = c_i$ , tekib meil algebraalne lineaarvõrrandisüsteem

$$c_i = \sum_{j=0}^n k_{ij} c_j + f(t_i), \quad i, j = 0, 1, \dots, n, \quad (3.9)$$

kus  $c_0, c_1, \dots, c_n$  on otsitavad ja

$$k_{ij} = \int_0^b \frac{\lambda}{2} E(|t_i - s|) \varphi_j(s) ds, \quad i, j = 0, 1, \dots, n. \quad (3.10)$$

Seega kujutab (3.9) endast otsitavate kordajate  $c_0, c_1, \dots, c_n$  suhtes järgmist lineaarset võrrandisüsteemi:

$$\begin{cases} (1 - k_{00})c_0 - k_{01}c_1 - \dots - k_{0n}c_n = f(t_0), \\ -k_{10}c_0 + (1 - k_{11})c_1 - \dots - k_{1n}c_n = f(t_1), \\ \vdots \\ -k_{n0}c_0 - k_{n1}c_1 - \dots + (1 - k_{nn})c_n = f(t_n). \end{cases} \quad (3.11)$$

Olles leidnud suurused  $c_0, \dots, c_n$  saame Milne'i integraalvõrrandi suurust  $u_n(t)$  mingis punktis  $t \in [0, b]$  leida valemiga (3.7). Süsteemi (3.9) ehk (3.11) lahendamiseks tuleb meil arvutada suurused (3.10). Kuna funktsioon  $\varphi_j(s) = 0$ , kui  $s \notin [t_{j-1}; t_{j+1}]$  ( $j = 1, \dots, n-1$ ) ja kasutades võrdust (3.2), saame

$$\begin{aligned}
k_{ij} &= \frac{\lambda}{2h} \int_{t_{j-1}}^{t_j} E(|t_i - s|)s ds - \frac{\lambda t_{j-1}}{2h} \int_{t_{j-1}}^{t_j} E(|t_i - s|)ds \\
&\quad - \frac{\lambda}{2h} \int_{t_j}^{t_{j+1}} E(|t_i - s|)s ds + \frac{\lambda t_{j+1}}{2h} \int_{t_j}^{t_{j+1}} E(|t_i - s|)ds, \tag{3.12}
\end{aligned}$$

kus  $i = 0, 1, \dots, n$  ja  $j = 1, \dots, n - 1$ .

Kui  $j = 0$ , siis (3.1) järgi eksisteerib funktsioonil mitte nulliline väärtus ainult lõigul  $[0, t_1]$ , kus  $t_1 \in \Delta_n$ . Seega

$$k_{i0} = \frac{\lambda t_1}{2h} \int_{t_0}^{t_1} E(|t_i - s|)ds - \frac{\lambda}{2h} \int_{t_0}^{t_1} E(|t_i - s|)s ds, \tag{3.13}$$

kus  $i = 0, 1, \dots, n$ . Analoogiliselt saame iga  $i = 0, 1, \dots, n$  korral

$$k_{in} = -\frac{\lambda t_{n-1}}{2h} \int_{t_{n-1}}^{t_n} E(|t_i - s|)ds + \frac{\lambda}{2h} \int_{t_{n-1}}^{t_n} E(|t_i - s|)s ds. \tag{3.14}$$

Seega suuruste  $k_{ij}$  ( $i, j = 0, 1, \dots, n$ ) arvutamiseks võime kasutada eespool tõestatud lauseid Lause 4 ja Lause 5 ning valemeid (3.12-3.14).

Osutub, et suurused  $k_{ij}$  ( $i = 0, \dots, n; j = 1, \dots, n - 1$ ) on esitatavad järgmiselt.

1) Kui  $i \geq j + 1$ , siis

$$\begin{aligned}
k_{ij} &= \frac{\lambda}{2h} \left( \frac{1}{2} \left( (t_i - t_j)^2 E(t_i - t_j) - (t_i - t_{j-1})^2 E(t_i - t_{j-1}) - (t_i - t_j) e^{-(t_i - t_j)} + \right. \right. \\
&\quad \left. \left. + (t_i - t_{j-1}) e^{-(t_i - t_{j-1})} - e^{-(t_i - t_j)} + e^{-(t_i - t_{j-1})} \right) - \right. \\
&\quad \left. - t_i \left( (t_i - t_j) E(t_i - t_j) - (t_i - t_{j-1}) E(t_i - t_{j-1}) - e^{-(t_i - t_j)} + e^{-(t_i - t_{j-1})} \right) \right) + \\
&\quad + \frac{\lambda t_{j-1}}{2h} \left( (t_i - t_j) E(t_i - t_j) - (t_i - t_{j-1}) E(t_i - t_{j-1}) + e^{-(t_i - t_{j-1})} - e^{-(t_i - t_j)} \right) + \\
&\quad + \frac{\lambda}{2h} \left( -\frac{1}{2} \left( (t_i - t_{j+1})^2 E(t_i - t_{j+1}) - (t_i - t_j)^2 E(t_i - t_j) - (t_i - t_{j+1}) e^{-(t_i - t_{j+1})} + \right. \right. \\
&\quad \left. \left. + (t_i - t_j) e^{-(t_i - t_j)} - e^{-(t_i - t_{j+1})} + e^{-(t_i - t_j)} \right) + \right. \\
&\quad \left. + t_i \left( (t_i - t_{j+1}) E(t_i - t_{j+1}) - (t_i - t_j) E(t_i - t_j) - e^{-(t_i - t_{j+1})} + e^{-(t_i - t_j)} \right) \right) - \\
&\quad - \frac{\lambda t_{j+1}}{2h} \left( (t_i - t_{j+1}) E(t_i - t_{j+1}) - (t_i - t_j) E(t_i - t_j) + e^{-(t_i - t_j)} - e^{-(t_i - t_{j+1})} \right)
\end{aligned}$$

2) Kui  $i \leq j - 1$ , siis

$$\begin{aligned}
k_{ij} = & \frac{\lambda}{2h} \left( \frac{1}{2} \left( (t_j - t_i)^2 E(t_j - t_i) - (t_{j-1} - t_i)^2 E(t_{j-1} - t_i) - (t_j - t_i) e^{-(t_j - t_i)} + \right. \right. \\
& \left. \left. + (t_{j-1} - t_i) e^{-(t_{j-1} - t_i)} - e^{-(t_j - t_i)} + e^{-(t_{j-1} - t_i)} \right) + \right. \\
& \left. + t_i \left( (t_j - t_i) E(t_j - t_i) - (t_{j-1} - t_i) E(t_{j-1} - t_i) - e^{-(t_j - t_i)} + e^{-(t_{j-1} - t_i)} \right) \right) - \\
& - \frac{\lambda t_{j-1}}{2h} \left( (t_j - t_i) E(t_j - t_i) - (t_{j-1} - t_i) E(t_{j-1} - t_i) + e^{-(t_{j-1} - t_i)} - e^{-(t_j - t_i)} \right) - \\
& - \frac{\lambda}{2h} \left( \frac{1}{2} \left( (t_{j+1} - t_i)^2 E(t_{j+1} - t_i) - (t_j - t_i)^2 E(t_j - t_i) - (t_{j+1} - t_i) e^{-(t_{j+1} - t_i)} + \right. \right. \\
& \left. \left. + (t_j - t_i) e^{-(t_j - t_i)} - e^{-(t_{j+1} - t_i)} + e^{-(t_j - t_i)} \right) + \right. \\
& \left. + t_i \left( (t_{j+1} - t_i) E(t_{j+1} - t_i) - (t_j - t_i) E(t_j - t_i) - e^{-(t_{j+1} - t_i)} + e^{-(t_j - t_i)} \right) \right) + \\
& + \frac{\lambda t_{j+1}}{2h} \left( (t_{j+1} - t_i) E(t_{j+1} - t_i) - (t_j - t_i) E(t_j - t_i) + e^{-(t_j - t_i)} - e^{-(t_{j+1} - t_i)} \right)
\end{aligned}$$

3) Kui  $i = j$ , siis

$$\begin{aligned}
k_{ij} = & \frac{\lambda}{2h} \left( \frac{1}{2} \left( - (t_i - t_{j-1})^2 E(t_i - t_{j-1}) + (t_i - t_{j-1}) e^{-(t_i - t_{j-1})} - 1 + e^{-(t_i - t_{j-1})} \right) - \right. \\
& \left. - t_i \left( - (t_i - t_{j-1}) E(t_i - t_{j-1}) - 1 + e^{-(t_i - t_{j-1})} \right) \right) + \\
& + \frac{\lambda t_{j-1}}{2h} \left( - (t_i - t_{j-1}) E(t_i - t_{j-1}) + e^{-(t_i - t_{j-1})} - 1 \right) - \\
& - \frac{\lambda}{2h} \left( \frac{1}{2} \left( (t_{j+1} - t_i)^2 E(t_{j+1} - t_i) - (t_{j+1} - t_i) e^{-(t_{j+1} - t_i)} - e^{-(t_{j+1} - t_i)} + 1 \right) + \right. \\
& \left. + t_i \left( (t_{j+1} - t_i) E(t_{j+1} - t_i) - e^{-(t_{j+1} - t_i)} + 1 \right) \right) + \\
& + \frac{\lambda t_{j+1}}{2h} \left( (t_{j+1} - t_i) E(t_{j+1} - t_i) + 1 - e^{-(t_{j+1} - t_i)} \right).
\end{aligned}$$

Tulemused suuruste  $k_{ij}$  ( $i = 0, \dots, n; j = 0$ ) on esitatavad järgmiselt.

1) Kui  $i \geq j + 1$ , siis

$$\begin{aligned}
k_{i0} = & -\frac{\lambda t_1}{2h} \left( (t_i - t_1)E(t_i - t_1) - (t_i - t_0)E(t_i - t_0) + e^{-(t_i-t_0)} - e^{-(t_i-t_1)} \right) - \\
& -\frac{\lambda}{2h} \left( -\frac{1}{2} \left( (t_i - t_1)^2 E(t_i - t_1) - (t_i - t_0)^2 E(t_i - t_0) - (t_i - t_1)e^{-(t_i-t_1)} + \right. \right. \\
& \quad \left. \left. + (t_i - t_0)e^{-(t_i-t_0)} - e^{-(t_i-t_1)} + e^{-(t_i-t_0)} \right) + \right. \\
& \quad \left. + t_i \left( (t_i - t_1)E(t_i - t_1) - (t_i - t_0)E(t_i - t_0) - e^{-(t_i-t_1)} + e^{-(t_i-t_0)} \right) \right).
\end{aligned}$$

2) Kui  $i \leq j - 1$ , oleks  $i < 0$ , mis pole võimalik.

3) Kui  $i = j$ , siis

$$\begin{aligned}
k_{i0} = & \frac{\lambda t_1}{2h} \left( (t_1 - t_i)E(t_1 - t_i) + 1 - e^{-(t_1-t_i)} \right) + \\
& + \frac{\lambda}{2h} \left( \frac{1}{2} \left( (t_1 - t_i)^2 E(t_1 - t_i) - (t_1 - t_i)e^{-(t_1-t_i)} - e^{-(t_1-t_i)} + 1 \right) + \right. \\
& \quad \left. + t_i \left( (t_1 - t_i)E(t_1 - t_i) - e^{-(t_1-t_i)} + 1 \right) \right).
\end{aligned}$$

Tulemused suuruste  $k_{ij}$  ( $i = 0, \dots, n; j = n$ ) on esitatavad järgmiselt.

1) Kui  $i \geq j + 1$ , oleks  $i > n$ , mis pole võimalik.

2) Kui  $i \leq j - 1$ , siis

$$\begin{aligned}
k_{in} = & \frac{\lambda t_{n-1}}{2h} \left( (t_n - t_i)E(t_n - t_i) - (t_{n-1} - t_i)E(t_{n-1} - t_i) + e^{-(t_{n-1}-t_i)} - e^{-(t_n-t_i)} \right) + \\
& + \frac{\lambda}{2h} \left( \frac{1}{2} \left( (t_n - t_i)^2 E(t_n - t_i) - (t_{n-1} - t_i)^2 E(t_{n-1} - t_i) - (t_n - t_i)e^{-(t_n-t_i)} + \right. \right. \\
& \quad \left. \left. + (t_{n-1} - t_i)e^{-(t_{n-1}-t_i)} - e^{-(t_n-t_i)} + e^{-(t_{n-1}-t_i)} \right) + \right. \\
& \quad \left. + t_i \left( (t_n - t_i)E(t_n - t_i) - (t_{n-1} - t_i)E(t_{n-1} - t_i) - e^{-(t_n-t_i)} + e^{-(t_{n-1}-t_i)} \right) \right).
\end{aligned}$$

3) Kui  $i = j$ , siis

$$k_{in} = -\frac{\lambda t_{n-1}}{2h} \left( - (t_i - t_{n-1})E(t_i - t_{n-1}) + e^{-(t_i-t_{n-1})} - 1 \right) +$$

$$\begin{aligned}
& + \frac{\lambda}{2h} \left( \frac{1}{2} \left( - (t_i - t_{n-1})^2 E(t_i - t_{n-1}) + (t_i - t_{n-1}) e^{-(t_i - t_{n-1})} - 1 + e^{-(t_i - t_{n-1})} \right) - \right. \\
& \quad \left. - t_i \left( - (t_i - t_{n-1}) E(t_i - t_{n-1}) - 1 + e^{-(t_i - t_{n-1})} \right) \right).
\end{aligned}$$

# 4 Kollokatsioonimeetodi koondumine

## 4.1 Kollokatsioonimeetodi operaatorkuju

Toome sisse interpolatsiooniprojektori  $P_n : C[0, b] \rightarrow C[0, b]$ , mis seab igale funktsioonile  $u \in C[0, b]$  vastavusse funktsiooni  $P_n u \in C[0, b]$  kujul

$$(P_n u)(t) = \sum_{j=0}^n u(t_j) \varphi_j(t), \quad t \in [0, b], \quad (4.1)$$

kus  $\varphi_j$  ( $j = 0, \dots, n$ ) on võrgule  $\Delta_n$  vastavad lineaarsed baassplainid, mis on defineeritud seostega (3.1)-(3.3).

Osutub, et  $P_n$  on lineaarne ja tõkestatud operaator iga  $n \in \mathbb{N}$  korral. Tõepoolest,  $P_n$  on lineaarne, sest kui  $u, v \in C[0, b]$  ja  $\mu, \gamma \in \mathbb{R}$ , siis

$$\begin{aligned} (P_n(\mu u + \gamma v))(t) &= \sum_{j=0}^n (\mu u(t_j) \varphi_j(t) + \gamma v(t_j) \varphi_j(t)) \\ &= \mu \sum_{j=0}^n u(t_j) \varphi_j(t) + \gamma \sum_{j=0}^n v(t_j) \varphi_j(t) \\ &= \mu (P_n u)(t) + \gamma (P_n v)(t), \quad t \in [0, b]. \end{aligned}$$

Veendumaks, et operaator  $P_n$  on tõkestatud, tuleb näidata, et  $\|P_n u\|_{C[0, b]} \leq \|u\|_{C[0, b]}$  iga  $u \in C[0, b]$  korral, kus  $c \in \mathbb{R}$  on mingi konstant.

Tõepoolest, olgu  $u \in C[0, b]$ . Siis definitsiooni (4.1) põhjal saame

$$\begin{aligned}
\|P_n u\|_{C[0,b]} &= \max_{t \in [0,b]} \left| \sum_{j=0}^n u(t_j) \varphi_j(t) \right| \\
&\leq \max_{t \in [0,b]} \sum_{j=0}^n |u(t_j)| \varphi_j(t) \\
&\leq \|u\|_{C[0,b]} \max_{t \in [0,b]} \sum_{j=0}^n \varphi_j(t) \\
&\leq \|u\|_{C[0,b]},
\end{aligned}$$

sest  $\sum_{j=0}^n \varphi_j(t) = 1$ , kui  $t \in [0, b]$ . Oleme saanud, et iga  $n \in \mathbb{N}$  ja  $u \in C[0, b]$  korral

$$\|P_n u\|_{C[0,b]} \leq \|u\|_{C[0,b]}.$$

Seega  $P_n : C[0, b] \rightarrow C[0, b]$  on tõkestatud, kusjuures

$$\|P_n\|_{\mathcal{L}(C([0,b]), C([0,b]))} \leq 1, \quad n \in \mathbb{N}. \quad (4.2)$$

Seoste (3.4) ja (4.1) abil saame

$$(P_n u)(t_i) = \sum_{j=0}^n u(t_j) \varphi_j(t_i) = u(t_i), \quad i = 0, \dots, n.$$

Seega iga  $u \in C[0, b]$  korral

$$\begin{aligned}
(P_n^2 u)(t) &= (P_n(P_n u))(t) = \sum_{j=0}^n (P_n u)(t_j) \varphi_j(t) \\
&= \sum_{j=0}^n u(t_j) \varphi_j(t) = (P_n u)(t), \quad t \in [0, b],
\end{aligned}$$

s.t.  $P_n^2 = P_n$ , mis ütleb, et operaator  $P_n$  on projektor. Sel juhul teame, et kehtib  $\|P_n\|_{\mathcal{L}(C([0,b]), C([0,b]))} \geq 1$  (vt. [3], lk 259-260). Kokkuvõtteks saame, et

$$\|P_n\|_{\mathcal{L}(C([0,b]), C([0,b]))} = 1 \quad (n = 1, 2, \dots).$$

**Lause 9.** Võrdusega (4.1) defineeritud operaatori  $P_n : C[0, b] \rightarrow C[0, b]$  korral  $P_n u = 0$  parajasti siis, kui  $u(x_i) = 0$ ,  $i = 0, 1, \dots, n$ .

**Tõestus.** Tarvilikkus. Olgu  $u \in C[0, b]$  ja oletame, et  $P_n u = 0$ . Siis  $(P_n u)(t_i) = 0$

( $i = 0, \dots, n$ ). Kuna  $P_n$  definitsioonist järeldub, et  $(P_n u)(t_i) = u(t_i)$ , siis  $u(t_i) = 0$  ( $i = 0, \dots, n$ ).

Piisavus järeldub vahetult definitsioonist (4.1), sest kui  $u(t_i) = 0$  iga  $i = 0, \dots, n$  korral, siis  $(P_n u)(t) = 0$  iga  $t \in [0, b]$  korral.  $\square$

Eelneva põhjal näeme, et kollokatsioonitingimus (3.8) on samaväärne nõudega

$$P_n(u_n - Tu_n - f) = 0,$$

kus  $T$  on integraaloperaator võrrandist (3.6):

$$(Tu)(t) = \frac{\lambda}{2} \int_0^b E(|t-s|)u(s)ds.$$

Võtame arvesse, et  $P_n u_n = u_n$  funktsioonide jaoks kujul (3.7). Seega tingimus (3.8) võtab kuju

$$u_n = P_n T u_n + P_n f, \quad (4.3)$$

kus  $u_n$  on otsitav.

Võrrandi (4.3) käsitlemisel võime unustada nõude, et lähislahend avalduks kujul (3.7). Nimelt, kui võrrand (4.3) on lahenduv, siis tema lahendid on automaatselt kujuga (3.7).

Milne'i võrrandi puhul me näitasime, et  $\|T\| < 1$  (operaatori norm ruumi  $C[0, b]$  suhtes). Interpolatsiooniprojektori (4.1) puhul  $\|P_n\| = 1$ , seega  $\|P_n T\| \leq \|T\| < 1$ , mis toob kaasa võrrandi (4.3) ühese lahenduvuse ja võrratuse  $\|(I - P_n T)^{-1}\| \leq \frac{1}{1 - \|T\|}$ , mille parem pool ei sõltu  $n$ -st (vt. [3], lk. 142). Viimane asjaolu osutubki määravaks kollokatsioonimeetodi koonduvuseks.

Lähtudes võrdusest

$$\begin{aligned} (I - P_n T)(u_n - u) &= (I - P_n T)u_n - (I - P_n T)u = P_n f - u + P_n T u = \\ &P_n f - u + (P_n u - P_n f) = P_n u - u, \end{aligned}$$

saame, et

$$u_n - u = -(I - P_n T)^{-1}(u - P_n u), \quad (4.4)$$

kust jõuame hinnanguni

$$\|u_n - u\|_{C[0,b]} \leq c \|u - P_n u\|_{C[0,b]}, \quad (4.5)$$

kus  $c$  ei sõltu suurusest  $n$ .

## 4.2 Vea hindamine

Tuginedes hinnagutele (2.8)-(2.9)) saab näidata (vt. [1]), et võrrandi (2.1) (võrrandi (2.15) lahend  $u$  on pidev lõigul  $[0, b]$  ja kaks korda pidevalt diferentseeruv vahemikus  $(0, b)$  ning tema tuletiste  $u'$  ja  $u''$  kohta kehtivad järgmised hinnangud:

$$\begin{cases} |u'(t)| \leq c_1(1 + |\ln t| + |\ln(b-t)|), \\ |u''(t)| \leq c_2\left(\frac{1}{t} + \frac{1}{b-t}\right), \end{cases} \quad (4.6)$$

kus  $c_1$  ja  $c_2$  on mingid positiivsed konstandid, mis ei sõltu suurusest  $t \in (0, b)$ .

Me eesmärk on hinnata  $u - P_n u$  viga, kus  $u$  on võrrandi (2.1) lahend. Küsimus taandub lineaarse interpolatsiooni vea hindamisele igal lõigul  $[t_j, t_{j+1}]$  ( $j = 0, \dots, n-1$ ).

a) Siselõikudel  $[t_j, t_{j+1}]$ ,  $j = 1, \dots, n-2$ , võib rakendada vea valemit (vt. [5])

$$u(t) - v(t) = \frac{1}{2}u''(\tau)(t-t_j)(t-t_{j+1}) \quad (t_j \leq t \leq t_{j+1}),$$

kus  $v(t) = (P_n u)(t)$ ,  $\tau \in (t_j, t_{j+1})$  on mingi meile üldiselt mittetadaolev punkt,

$$|u''(\tau)| \leq c_2\left(\frac{1}{\tau} + \frac{1}{b-\tau}\right).$$

Seega iga  $j = 1, \dots, n-2$  korral

$$|u(t) - (P_n u)(t)| \leq \frac{1}{8}c_2\left(\frac{1}{t_j} + \frac{1}{b-t_{j+1}}\right)(t_{j+1}-t_j)^2 \quad (t_j \leq t \leq t_{j+1}).$$

Niisiis siselõikudel  $[t_j, t_{j+1}]$  ( $j = 1, \dots, n-2$ ) saame hinnangu

$$|u(t) - (P_n u)(t)| \leq \frac{1}{8}c_2(1+1)h = c_3 \cdot h. \quad (4.7)$$

Siselõikudes osutub tükiti lineaarse interpolandi viga hinnatavaks valitud võre  $\Delta_n$  sammu pikkusega  $h$ .

b) Lõikudel  $[0, t_1]$  ja  $[t_{n-1}, t_n]$  ei ole hinnang (4.7) rakendatav. Esitame uue hinnangu lõigul  $[0, t_1]$ , kus kirjutiste lühendamiseks tähistame ajutiselt  $t_1 = h$ . Hindame lineaarse interpolandi

$$v(t) = u(0)\frac{h-t}{h} + u(t)\frac{t}{h} \quad (4.8)$$

viga lõigul  $t \in [0, h]$ . Teisendame avaldist (4.8):

$$\begin{aligned}
 u(t) - v(t) &= u(t) - u(0)\frac{h-t}{h} - u(h)\frac{t}{h} = \\
 &= \frac{h-t}{h}(u(t) - u(0)) + \frac{t}{h}(u(t) - u(h)) = \\
 &= \frac{h-t}{h} \int_0^t u'(s) ds - \frac{t}{h} \int_t^h u'(s) ds = \\
 &= \frac{h-t}{h} \left( su'(s)|_0^t - \int_0^t su''(s) ds \right) - \frac{t}{h} \left( (s-h)u'(s)|_t^h - \int_t^h (s-h)u''(s) ds \right) = \\
 &= -\frac{h-t}{h} \int_0^t su''(s) ds - \frac{t}{h} \int_t^h (h-s)u''(s) ds
 \end{aligned}$$

Võrratusest (4.6) ja lausest 3 järeldub, et teisendatud avaldises esinevad integraalid koonduvad. Saavutame võrratuse

$$|u(t) - v(t)| \leq \frac{h-t}{h} \int_0^t s|u''(s)| ds + \frac{t}{h} \int_t^h (h-s)|u''(s)| ds \quad (0 \leq t \leq h). \quad (4.9)$$

Kasutame võrratustest (4.6) tulevat hinnangut

$$|u''(s)| \leq \frac{c_2}{s} \quad (0 < s \leq h)$$

ja saame hinnangu

$$\begin{aligned}
 |u(t) - v(t)| &\leq \frac{h-t}{h} \int_0^t c_2 ds + \frac{t}{h} \int_t^h c_2 \frac{(h-s)}{s} ds = \\
 &= c_2 \left( \frac{h-t}{h} t + t \ln s|_t^h - \frac{t}{h}(h-t) \right) = \\
 &= c_2 t \ln \left( \frac{h}{t} \right)
 \end{aligned}$$

Funktsioon  $t \ln \left( \frac{h}{t} \right)$  on lõigul  $[0, h]$  mittenegatiivne ja saavutab maksimaalse väärtuse  $\frac{h}{e}$  punktis  $t = \frac{h}{e}$ . Seega

$$|u(t) - v(t)| \leq c_2 \frac{h}{e}$$

ehk

$$|u(t) - (P_n u)(t)| \leq c_4 \cdot h \quad (0 \leq t \leq t_1). \quad (4.10)$$

Analoogiline hinnang kehtib viimasel osalõigul:

$$|u(t) - (P_n u)(t)| \leq c_5 \cdot h \quad (t_{n-1} \leq t \leq b). \quad (4.11)$$

c) Võrratustest (4.7), (4.10), (4.11) ja (4.5) järeldub, et

$$\|u - P_n u\|_{C[0,b]} \leq C \cdot h = C \cdot \frac{1}{n} \quad (4.12)$$

ning seega ka

$$\|u_n - u\|_{C[0,b]} \leq C \cdot \frac{1}{n}, \quad (4.13)$$

kus konstant  $C$  ei sõltu suurusest  $n$ .

Võtame saadud tulemused kokku järgmise teoreemina.

**Teoreem 1.** *Olgu Milne'i võrrandi (2.1) korral täidetud osas 2.1 esitatud eeldused. Olgu kollokatsioonimeetodis (3.7)-(3.8) kasutusel ühtlane võrk  $\Delta_n$  ( $n \geq 2$ ) sõlmedega  $t_i = ih$  ( $i = 0, \dots, n; h = \frac{b}{n}$ ). Siis Milne'i integraalvõrrandil on olemas ühene lahend  $u \in C[0, b]$ , mis on kaks korda pidevalt diferentseeruv vahemikus  $(0, b)$  ning tema esimese ja teise tuletise jaoks kehtivad hinnangud (2.8)-(2.9). Kollokatsioonimeetodis tekkinud võrrandisüsteem (3.11) on üheselt lahenduv ning kehtib vea hinnang (4.13), kus  $u_n$  avaldub kujul (3.7), milles olevad konstandid on leitud võrrandisüsteemist (3.11).*

## 5 Arvuline näide

Vaatleme integraalvõrrandit

$$u(t) = \frac{1}{4} \int_0^{0.3} E(|t-s|)u(s)ds + \frac{1}{8}e^{2t-0.6}, \quad 0 \leq t \leq 0.3, \quad (5.1)$$

mille tuum  $E(|\tau-s|)$  on valemiga (2.2) määratud integraalne eskponentfunktsioon. Integraalvõrrandi (5.1) ligikaudse lahendi  $u_n$  leiame osas 3 kirjeldatud kollokatsioonimeetodi (3.7)-(3.8) abil, võttes aluseks ühtlase võrgu  $\Delta_n$  ( $n \geq 2$ ) punktidega

$$t_i = ih \quad (i = 0, 1, \dots, n),$$

kus  $h = \frac{0.3}{n}$ .

Kuna võrrandi (5.1) lahend  $u(t)$  ei ole teada, siis võtame kasutusele kollokatsioonimeetodil (3.7)-(3.8) saadud lahendi  $u(t)$  lähendi  $u_{1536}(t)$ ,  $t \in [0, 0.3]$ . Kollokatsioonimeetodil (3.7)-(3.8) saadud lähilahendite  $u_n$  vea  $\|u_n - u\|_{C[0,0.3]}$  iseloomustamiseks  $n = 3, 6, 12, 24, 48, 96$  korral kasutame suurust

$$\varepsilon_n = \max_{\substack{i=0,1,\dots,n-1 \\ j=0,1,\dots,9}} \left| u_n\left(t_i + \frac{j}{10} \cdot \frac{0.3}{n}\right) - u_{1536}\left(t_i + \frac{j}{10} \cdot \frac{0.3}{n}\right) \right| \quad (5.2)$$

ning suhteid  $\varepsilon_{\frac{n}{2}}/\varepsilon_n$ . Teoreemi 1 hinnangust (4.13) tuleneb, et suhted  $\varepsilon_{\frac{n}{2}}/\varepsilon_n$  peaksid suuruse  $n$  kasvades lähenema arvule 2. Järgnevast tabelist näeme, et saadud tulemused on vastavuses teoreetilise hinnanguga (4.13).

n	$\varepsilon_n$	$\varepsilon_{\frac{n}{2}}/\varepsilon_n$
3	0.00098033	-
6	0.00057392	1.708
12	0.00030763	1.865
24	0.00015857	1.939
48	0.00008022	1.976
96	0.00004018	1.996

Tabel 1: Vigade  $\varepsilon_n$  väärtused ja suhted  $\varepsilon_{\frac{n}{2}}/\varepsilon_n$

# Kirjandus

- [1] Vainikko, G., *Kiirguslevi. Matemaatilise füüsika täiendavaid peatükke.*, Tartu: TÜ trükikoda, 1990. -92 lk.
- [2] Abramowitz, M., Stegun, I. A. (toim.), *Handbook of Mathematical Functions with Formulas, Graphs, and Mathematical Tables.* U.S. Department of Commerce, National Bureau of Standards, Washington, D.C., 1964. – 1046 lk.
- [3] Oja, E., Oja, P., *Funktsionaalanalüüs.*, Tartu: TÜ trükikoda, 1991. - 308 lk.
- [4] Anna Laaneväli, *Lineaarsplainidega kollokatsioonimeetod Fredholmi teist liiki integraalvorrandite lahendamiseks.*, Tartu Ülikool, 2016.
- [5] Janno, J., *Arvutusmeetodid: õpik kõrgkoolidele.* TTÜ Kirjastus, Tallinn, 2016. – 334 lk.

## **Lihtlitsents lõputöö reprodutseerimiseks ja üldsusele kättesaadavaks tegemiseks**

Mina, Markus Vanatoa,

1. annan Tartu Ülikoolile tasuta loa (lihtlitsentsi) minu loodud teose

"Milne'i integraalvõrrandi lahendi tükiti lineaarne aproksimatsioon",

mille juhendaja on Arvet Pedas, reprodutseerimiseks eesmärgiga seda säilitada, sealhulgas lisada digitaalarhiivi DSpace kuni autoriõiguse kehtivuse lõppemiseni.

2. Annan Tartu Ülikoolile loa teha punktis 1 nimetatud teos üldsusele kättesaadavaks Tartu Ülikooli veebikeskkonna, sealhulgas digitaalarhiivi DSpace kaudu Creative Commons'i litsentsiga CC BY NC ND 4.0, mis lubab autorile viidates teost reprodutseerida, levitada ja üldsusele suunata ning keelab luua tuletatud teost ja kasutada teost ärieesmärgil, kuni autoriõiguse kehtivuse lõppemiseni.
3. Olen teadlik, et punktides 1 ja 2 nimetatud õigused jäävad alles ka autorile.
4. Kinnitan, et lihtlitsentsi andmisega ei riku ma teiste isikute intellektuaalõiguste ega isikuandmete kaitse õigusaktidest tulenevaid õigusi.

Markus Vanatoa

29.05.2025

## 6 Lisa

```
1 import math
2 import numpy as np
3
4 #E(t) funktsioon naturaallogaritmi, summarea ja
5 konstandiga
6 def E(x):
7     a = x-x**2/(2*math.factorial(2))+x**3/(3*math.
8         factorial(3))-x**4/(4*math.factorial(4))+x**5/(5*
9         math.factorial(5))-x**6/(6*math.factorial(6))+x
10        **7/(7*math.factorial(7))
11    return -0.5772156649-math.log(x)+a
12
13 #Koik funktsioonid, mis algavad "i1" on esimese uuritava
14 integraali tuumaga E(|t-s|) funktsioonid. Jargnevate
15 funktsioonida nimetused
16 #on pandud sama loogika aluses, kus i2 on teine uuritud
17 integraal sama tuumaga ja i3 ning i4 on vastavalt
18 esimene ja teine uuritud
19 #integraal tuumaga E(|t-s|)s.
20 #i>=j+1
21 def i1suuremj(i,j,h,lam):
22     t1 = (i-j+1)*h
23     t2 = (i-j)*h
24     return lam*(j-1)*0.5*(E(t2)*t2-t1*E(t1)+math.exp(-t1)
25         -math.exp(-t2))
26
27 def i1vordnej(i,j,h,lam):
28     t1 = (i-j+1)*h
29     t2 = (i-j)*h
30     return lam*(j-1)*0.5*(-t1*E(t1)+math.exp(-t1)-1)
```

```

23 def i1vaiksemj(i,j,h,lam):
24     t1 = (j-1-i)*h
25     t2 = (j-i)*h
26     return -lam*(j-1)*0.5*(E(t2)*t2-t1*E(t1)+math.exp(-t1
27         )-math.exp(-t2))
28
29 def i1erijuht(i,j,h,lam):
30     t1 = (j-1-i)*h
31     t2 = (j-i)*h
32     return -lam*(j-1)*0.5*(E(t2)*t2+1-math.exp(-t2))
33
34 #i >= j+1
35 def i2suuremj(i,j,h,lam):
36     t1 = (i-j)*h
37     t2 = (i-j-1)*h
38     return -lam*(j+1)*0.5*(E(t2)*t2-t1*E(t1)+math.exp(-t1
39         )-math.exp(-t2))
40
41 def i2vordnej(i,j,h,lam):
42     t1 = (j-i)*h
43     t2 = (j+1-i)*h
44     return lam*(j+1)*0.5*(E(t2)*t2+1-math.exp(-t2))
45
46 def i2vaiksemj(i,j,h,lam):
47     t1 = (j-i)*h
48     t2 = (j+1-i)*h
49     return lam*(j+1)*0.5*(E(t2)*t2-t1*E(t1)+math.exp(-t1)
50         -math.exp(-t2))
51
52 def i2erijuht(i,j,h,lam):
53     t1 = (i-j)*h
54     t2 = (i-j-1)*h
55     return -lam*(j+1)*0.5*(-t1*E(t1)+math.exp(-t1)-1)
56
57 #i >= j+1
58 def i3suuremj(i,j,h,lam):
59     t1 = (i-j+1)*h
60     t2 = (i-j)*h

```

```

59     osa1 = 0.5*(t2**2*E(t2)-t1**2*E(t1)-t2*math.exp(-t2)+
60         t1*math.exp(-t1)-math.exp(-t2)+math.exp(-t1))
61     osa2 = i*h*(t2*E(t2)-t1*E(t1)-math.exp(-t2)+math.exp
62         (-t1))
63     return (lam/(2*h))*(osa1-osa2)
64
65 def i3vordnej(i,j,h,lam):
66     t1 = (i-j+1)*h
67     t2 = (i-j)*h
68     osa1 = 0.5*(-t1**2*E(t1)+t1*math.exp(-t1)-1+math.exp
69         (-t1))
70     osa2 = i*h*(-t1*E(t1)-1+math.exp(-t1))
71     return (lam/(2*h))*(osa1-osa2)
72
73 def i3vaiksemj(i,j,h,lam):
74     t1 = (j-1-i)*h
75     t2 = (j-i)*h
76     osa1 = 0.5*(t2**2*E(t2)-t1**2*E(t1)-t2*math.exp(-t2)+
77         t1*math.exp(-t1)-math.exp(-t2)+math.exp(-t1))
78     osa2 = i*h*(t2*E(t2)-t1*E(t1)-math.exp(-t2)+math.exp
79         (-t1))
80     return (lam/(2*h))*(osa1+osa2)
81
82 def i3erijuht(i,j,h,lam):
83     t1 = (j-1-i)*h
84     t2 = (j-i)*h
85     osa1 = 0.5*(t2**2*E(t2)-t2*math.exp(-t2)-math.exp(-t2
86         )+1)
87     osa2 = i*h*(t2*E(t2)-math.exp(-t2)+1)
88     return (lam/(2*h))*(osa1+osa2)
89
90 #i >= j+1
91 def i4suuremj(i,j,h,lam):
92     t1 = (i-j)*h
93     t2 = (i-j-1)*h
94     osa1 = 0.5*(t2**2*E(t2)-t1**2*E(t1)-t2*math.exp(-t2)+
95         t1*math.exp(-t1)-math.exp(-t2)+math.exp(-t1))
96     osa2 = i*h*(t2*E(t2)-t1*E(t1)-math.exp(-t2)+math.exp
97         (-t1))
98     return (lam/(2*h))*(-osa1+osa2)

```

```

91
92     def i4vordnej(i, j, h, lam):
93         t1 = (j-i)*h
94         t2 = (j+1-i)*h
95         osa1 = 0.5*(t2**2*E(t2)-t2*math.exp(-t2)-math.exp(-t2
96             )+1)
97         osa2 = i*h*(t2*E(t2)-math.exp(-t2)+1)
98         return -(lam/(2*h))*(osa1+osa2)
99
100    def i4vaiksemj(i, j, h, lam):
101        t1 = (j-i)*h
102        t2 = (j+1-i)*h
103        osa1 = 0.5*(t2**2*E(t2)-t1**2*E(t1)-t2*math.exp(-t2)+
104            t1*math.exp(-t1)-math.exp(-t2)+math.exp(-t1))
105        osa2 = i*h*(t2*E(t2)-t1*E(t1)-math.exp(-t2)+math.exp
106            (-t1))
107        return -(lam/(2*h))*(osa1+osa2)
108
109    def i4erijuht(i, j, h, lam):
110        t1 = (i-j)*h
111        t2 = (i-j-1)*h
112        osa1 = 0.5*(-t1**2*E(t1)+t1*math.exp(-t1)-1+math.exp
113            (-t1))
114        osa2 = i*h*(-t1*E(t1)-1+math.exp(-t1))
115        return (lam/(2*h))*(-osa1+osa2)
116
117    #Allikafunktsioon f
118    def f(x):
119        c = 1/8
120        return c*math.exp(2*x-0.6)
121
122    #See funktsioon tagastab konstantide c vektori
123    def lahend(n, b, lam):
124        h = b/n
125        A = np.zeros((n+1, n+1))
126        for i in range(n+1):
127            for j in range(n+1):
128                if j==0:
129                    if i >= j+1:
130                        if i == j+1:

```

```

127         A[i][j] = -(i2erijuht(i,j,h,lam)
128                 +i4erijuht(i,j,h,lam))
129     else:
130         A[i][j] = -(i2suuremj(i,j,h,lam)
131                 + i4suuremj(i,j,h,lam))
132 elif i<= j-1:
133     if i == j-1:
134         A[i][j] = -(i2vaiksemj(i,j,h,lam)
135                 + i4vaiksemj(i,j,h,lam))
136     else:
137         A[i][j] = -(i2vaiksemj(i,j,h,lam)
138                 + i4vaiksemj(i,j,h,lam))
139 elif i==j:
140     A[i][j] = 1-(i2vordnej(i,j,h,lam) +
141                 i4vordnej(i,j,h,lam))
142 elif j==n:
143     if i >= j+1:
144         if i == j+1:
145             A[i][j] = -(i1suuremj(i,j,h,lam)
146                     + i3suuremj(i,j,h,lam))
147         else:
148             A[i][j] = -(i1suuremj(i,j,h,lam)
149                     + i3suuremj(i,j,h,lam))
150 elif i<= j-1:
151     if i == j-1:
152         A[i][j] = -(i1erijuht(i,j,h,lam)
153                 + i3erijuht(i,j,h,lam))
154     else:
155         A[i][j] = -(i1vaiksemj(i,j,h,lam)
156                 + i3vaiksemj(i,j,h,lam))
157 elif i==j:
158     A[i][j] = 1-(i1vordnej(i,j,h,lam) +
159                 i3vordnej(i,j,h,lam))
160 else:
161     if i >= j+1:
162         if i == j+1:
163             A[i][j] = -(i1suuremj(i,j,h,lam)
164                     + i2erijuht(i,j,h,lam) +
165                     i3suuremj(i,j,h,lam) +
166                     i4erijuht(i,j,h,lam))

```

```

154         else:
155             A[i][j] = -(i1suuremj(i,j,h,lam)
                        + i2suuremj(i,j,h,lam) +
                        i3suuremj(i,j,h,lam) +
                        i4suuremj(i,j,h,lam))
156     elif i<= j-1:
157         if i == j-1:
158             A[i][j] = -(i1erijuht(i,j,h,lam)
                        + i2vaiksemj(i,j,h,lam) +
                        i3erijuht(i,j,h,lam) +
                        i4vaiksemj(i,j,h,lam))
159         else:
160             A[i][j] = -(i1vaiksemj(i,j,h,lam)
                        + i2vaiksemj(i,j,h,lam) +
                        i3vaiksemj(i,j,h,lam) +
                        i4vaiksemj(i,j,h,lam))
161     elif i==j:
162         A[i][j] = 1-(i1vordnej(i,j,h,lam) +
                    i2vordnej(i,j,h,lam) + i3vordnej(i
                    ,j,h,lam) + i4vordnej(i,j,h,lam))
163
164
165
166
167     vabaliikmed = []
168     for i in range(n+1):
169         vabaliikmed.append(f(i*h))
170
171     return np.linalg.solve(A, vabaliikmed)
172
173     #Phi funktsioon kui see on positiivse tousuga
174     def posphi(t, h):
175         i=0
176         while i*h < t:
177             i+=1
178         return t/h-(i-1)
179
180     #Phi funktsioon kui see on negatiivse tousuga
181     def negphi(t, h):
182         i=0

```

```

183     while i*h < t:
184         i+=1
185     return i-t/h
186
187     #Viimaks un(t) aproksimeerimis funktsioon
188     def aproks(t, h, lahendvektor):
189         i=0
190         while i*h<t:
191             i+=1
192         if t==0:
193             return lahendvektor[0]
194         elif t<h:
195             return lahendvektor[0]*negphi(t,h)+lahendvektor
196                 [1]*posphi(t,h)
197         elif i >= len(lahendvektor):
198             return lahendvektor[len(lahendvektor)-1]*posphi(t
199                 ,h)+lahendvektor[len(lahendvektor)-2]*negphi(t
200                 ,h)
201         else:
202             return lahendvektor[i]*posphi(t,h)+lahendvektor[i
203                 -1]*negphi(t,h)
204
205     #See kood arvutab un vaartused valitud loigupunktides
206     n = [3,6,12,24,48, 96, 1536]
207     b = 0.3
208     lam = 0.5
209     arr = [0, 0.1, 0.15, 0.2, 0.3]
210     j=0
211     for t in arr:
212         tul = []
213         for i in n:
214             tul.append(float(aproks(t, b / i, lahend(i, b,
215                 lam))))
216             i += 1
217         print(f"Tulemused: {tul}")
218
219     #un funktsioonid
220     def u(t):
221         n = 768*2
222         b = 0.3

```

```
218     lam = 0.5
219     return float(aproks(t, b / n, lahend(n, b, lam)))
220
221     def u3(t):
222         n = 3
223         b = 0.3
224         lam = 0.5
225         return float(aproks(t, b / n, lahend(n, b, lam)))
226
227     def u6(t):
228         n = 6
229         b = 0.3
230         lam = 0.5
231         return float(aproks(t, b / n, lahend(n, b, lam)))
232
233
234     def u12(t):
235         n = 12
236         b = 0.3
237         lam = 0.5
238         return float(aproks(t, b / n, lahend(n, b, lam)))
239
240
241     def u24(t):
242         n = 24
243         b = 0.3
244         lam = 0.5
245         return float(aproks(t, b / n, lahend(n, b, lam)))
246
247     def u48(t):
248         n = 48
249         b = 0.3
250         lam = 0.5
251         return float(aproks(t, b / n, lahend(n, b, lam)))
252
253
254     def u96(t):
255         n = 96
256         b = 0.3
257         lam = 0.5
```

```

258         return float(aproks(t, b / n, lahend(n, b, lam)))
259
260     #n=3 lahislahendi vea arvutamine
261     start_time = time.time()
262     n=3
263     b=0.3
264     h=b/n
265     c=b*(1/(10*n))
266     vead3 = []
267     for i in range(n):
268         for j in range(10):
269             vead3.append(abs(u3(i*h+j*c)-u(i*h+j*c)))
270
271     max3 = max(vead3)
272     print(max3)
273     end_time = time.time()
274     elapsed_time = end_time - start_time
275     print(elapsed_time)
276
277     #n=6 lahislahendi vea arvutamine
278     start_time = time.time()
279     n=6
280     b=0.3
281     h=b/n
282     c=b*(1/(10*n))
283     vead6 = []
284     for i in range(n):
285         for j in range(10):
286             vead6.append(abs(u6(i*h+j*c)-u(i*h+j*c)))
287
288     max6 = max(vead6)
289     print(max6)
290     end_time = time.time()
291     elapsed_time = end_time - start_time
292     print(elapsed_time)
293
294
295     #n=12 lahislahendi vea arvutamine
296     start_time = time.time()
297     n=12

```

```

298     b=0.3
299     h=b/n
300     c=h/10
301     vead12 = []
302     for i in range(n):
303         for j in range(10):
304             vead12.append(abs(u12(i*h+j*c)-u(i*h+j*c)))
305
306     max12 = max(vead12)
307     print(max12)
308     end_time = time.time()
309     elapsed_time = end_time - start_time
310     print(elapsed_time)
311
312     #n=24 lahislahendi vea arvutamine
313     start_time = time.time()
314     n=24
315     b=0.3
316     h=b/n
317     c=h/10
318     vead24 = []
319     for i in range(n):
320         for j in range(10):
321             vead24.append(abs(u24(i*h+j*c)-u(i*h+j*c)))
322
323     max24 = max(vead24)
324     print(max24)
325     end_time = time.time()
326     elapsed_time = end_time - start_time
327     print(elapsed_time)
328
329     #n=48 lahislahendi vea arvutamine
330     start_time = time.time()
331     n=48
332     b=0.3
333     h=b/n
334     c=h/10
335     vead48 = []
336     for i in range(n):
337         for j in range(10):

```

```

338         vead48.append(abs(u48(i*h+j*c)-u(i*h+j*c)))
339
340     max48 = max(vead48)
341     print(max48)
342     end_time = time.time()
343     elapsed_time = end_time - start_time
344     print(elapsed_time)
345
346     #n=96 lahislahendi vea arvutamine
347     start_time = time.time()
348     n=96
349     b=0.3
350     h=b/n
351     c=h/10
352     vead96 = []
353     for i in range(n):
354         for j in range(10):
355             vead96.append(abs(u96(i*h+j*c)-u(i*h+j*c)))
356
357     max96 = max(vead96)
358     print(max96)
359     end_time = time.time()
360     elapsed_time = end_time - start_time
361     print(elapsed_time)
362
363     #vigade suhted
364     print(max3/max6)
365     print(max6/max12)
366     print(max12/max24)
367     print(max24/max48)
368     print(max48/max96)

```